

# 应用时间序列分析 课程介绍

主讲老师：席瑞斌

本课件基于李东风老师课件修改

2017年秋季学期

## MA( $q$ )模型的参数估计

MA( $q$ )模型的矩估计及其计算

MA( $q$ )模型的逆相关函数法

MA( $q$ )模型的新息估计方法

MA( $q$ )模型的定阶方法

MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

## ARMA( $p, q$ )模型的参数估计

ARMA( $p, q$ )模型的矩估计方法

ARMA( $p, q$ )模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计

ARMA( $p, q$ )模型的检验

ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法

ARMA( $p, q$ )模型的谱密度估计

# MA(1)参数估计

- ▶ 考虑MA(1)

$$X_t = \varepsilon_t + b\varepsilon_{t-1}, \quad t = 1, 2, \dots$$

其中 $|b| < 1$ 。

- ▶  $\gamma_0 = \text{E}X_t^2 = \sigma^2(1 + b^2)$ ,  $\gamma_1 = \sigma^2 b$ .
- ▶  $\rho_1 = \frac{b}{1+b^2}$ , 关于 $b$ 的方程为

$$\rho_1 b^2 - b + \rho_1 = 0$$

- ▶ 当 $|\rho_1| \leq 0.5$ 时 $b$ 才有实解:

$$b = \frac{1 - \sqrt{1 - 4\rho_1^2}}{2\rho_1}$$

(另一个解使 $|b| > 1$ , 抛弃)

- ▶ 用 $\hat{\rho}_1 = \hat{\gamma}_1 / \hat{\gamma}_0$ 代替理论值可得 $b$ 的矩估计

$$\hat{b} = \frac{1 - \sqrt{1 - 4\hat{\rho}_1^2}}{2\hat{\rho}_1}$$

## MA(q)模型的参数估计

MA(q)模型的矩估计及其计算

MA(q)模型的逆相关函数法

MA(q)模型的新息估计方法

MA(q)模型的定阶方法

MA(q)模型的拟合检验

MA谱密度估计

## ARMA(p, q)模型的参数估计

ARMA(p, q)模型的矩估计方法

ARMA(p, q)模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA(p, q)模型的最大似然估计

ARMA(p, q)模型的检验

ARMA(p, q)模型的定阶方法

ARMA(p, q)模型的谱密度估计

MA(q)模型的参数  
估计MA(q)模型的矩估计及其  
计算MA(q)模型的逆相关函数  
法MA(q)模型的新息估计方  
法

MA(q)模型的定阶方法

MA(q)模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA(p, q)模型  
的参数估计ARMA(p, q)模型的矩估  
计方法ARMA(p, q)模型的自回  
归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA(p, q)模型的最大  
似然估计

ARMA(p, q)模型的检验

ARMA(p, q)模型的定阶  
方法ARMA(p, q)模型的谱密  
度估计

## MA(1)参数估计

- ▶ 考虑MA(1)

$$X_t = \varepsilon_t + b\varepsilon_{t-1}, \quad t = 1, 2, \dots$$

其中 $|b| < 1$ 。

- ▶  $\gamma_0 = \text{E}X_t^2 = \sigma^2(1 + b^2)$ ,  $\gamma_1 = \sigma^2 b$ .
- ▶  $\rho_1 = \frac{b}{1+b^2}$ , 关于 $b$ 的方程为

$$\rho_1 b^2 - b + \rho_1 = 0$$

- ▶ 当 $|\rho_1| \leq 0.5$ 时 $b$ 才有实解:

$$b = \frac{1 - \sqrt{1 - 4\rho_1^2}}{2\rho_1}$$

(另一个解使 $|b| > 1$ , 抛弃)

- ▶ 用 $\hat{\rho}_1 = \hat{\gamma}_1/\hat{\gamma}_0$ 代替理论值可得 $b$ 的矩估计

$$\hat{b} = \frac{1 - \sqrt{1 - 4\hat{\rho}_1^2}}{2\hat{\rho}_1}$$

MA(q)模型的参数  
估计MA(q)模型的矩估计及其  
计算MA(q)模型的逆相关函数  
法MA(q)模型的新息估计方  
法

MA(q)模型的定阶方法

MA(q)模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA(p, q)模型  
的参数估计ARMA(p, q)模型的矩估  
计方法ARMA(p, q)模型的自回  
归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA(p, q)模型的最大  
似然估计

ARMA(p, q)模型的检验

ARMA(p, q)模型的定阶  
方法ARMA(p, q)模型的谱密  
度估计

## MA(1)参数估计

- ▶ 考虑MA(1)

$$X_t = \varepsilon_t + b\varepsilon_{t-1}, \quad t = 1, 2, \dots$$

其中 $|b| < 1$ 。

- ▶  $\gamma_0 = \text{E}X_t^2 = \sigma^2(1 + b^2)$ ,  $\gamma_1 = \sigma^2 b$ .
- ▶  $\rho_1 = \frac{b}{1+b^2}$ , 关于 $b$ 的方程为

$$\rho_1 b^2 - b + \rho_1 = 0$$

- ▶ 当 $|\rho_1| \leq 0.5$ 时 $b$ 才有实解:

$$b = \frac{1 - \sqrt{1 - 4\rho_1^2}}{2\rho_1}$$

(另一个解使 $|b| > 1$ , 抛弃)

- ▶ 用 $\hat{\rho}_1 = \hat{\gamma}_1/\hat{\gamma}_0$ 代替理论值可得 $b$ 的矩估计

$$\hat{b} = \frac{1 - \sqrt{1 - 4\hat{\rho}_1^2}}{2\hat{\rho}_1}$$

## MA(q)模型的参数估计

MA(q)模型的矩估计及其计算  
MA(q)模型的逆相关函数法  
MA(q)模型的新息估计方法  
MA(q)模型的定阶方法  
MA(q)模型的拟合检验  
MA谱密度估计

## ARMA(p, q)模型的参数估计

ARMA(p, q)模型的矩估计方法  
ARMA(p, q)模型的自回归逼近法  
正态时间序列的似然函数  
ARMA(p, q)模型的最大似然估计  
ARMA(p, q)模型的检验  
ARMA(p, q)模型的定阶方法  
ARMA(p, q)模型的谱密度估计

## MA(1)参数估计

- ▶ 考虑MA(1)

$$X_t = \varepsilon_t + b\varepsilon_{t-1}, \quad t = 1, 2, \dots$$

其中 $|b| < 1$ 。

- ▶  $\gamma_0 = \text{E}X_t^2 = \sigma^2(1 + b^2)$ ,  $\gamma_1 = \sigma^2 b$ .
- ▶  $\rho_1 = \frac{b}{1+b^2}$ , 关于 $b$ 的方程为

$$\rho_1 b^2 - b + \rho_1 = 0$$

- ▶ 当 $|\rho_1| \leq 0.5$ 时 $b$ 才有实解:

$$b = \frac{1 - \sqrt{1 - 4\rho_1^2}}{2\rho_1}$$

(另一个解使 $|b| > 1$ , 抛弃)

- ▶ 用 $\hat{\rho}_1 = \hat{\gamma}_1 / \hat{\gamma}_0$ 代替理论值可得 $b$ 的矩估计

$$\hat{b} = \frac{1 - \sqrt{1 - 4\hat{\rho}_1^2}}{2\hat{\rho}_1}$$

MA(q)模型的参数  
估计MA(q)模型的矩估计及其  
计算MA(q)模型的逆相关函数  
法MA(q)模型的新息估计方  
法

MA(q)模型的定阶方法

MA(q)模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA(p, q)模型  
的参数估计ARMA(p, q)模型的矩估  
计方法ARMA(p, q)模型的自回  
归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA(p, q)模型的最大  
似然估计

ARMA(p, q)模型的检验

ARMA(p, q)模型的定阶  
方法ARMA(p, q)模型的谱密  
度估计

## MA(1)参数估计

- ▶ 考虑MA(1)

$$X_t = \varepsilon_t + b\varepsilon_{t-1}, \quad t = 1, 2, \dots$$

其中 $|b| < 1$ 。

- ▶  $\gamma_0 = \text{E}X_t^2 = \sigma^2(1 + b^2)$ ,  $\gamma_1 = \sigma^2 b$ .
- ▶  $\rho_1 = \frac{b}{1+b^2}$ , 关于 $b$ 的方程为

$$\rho_1 b^2 - b + \rho_1 = 0$$

- ▶ 当 $|\rho_1| \leq 0.5$ 时 $b$ 才有实解:

$$b = \frac{1 - \sqrt{1 - 4\rho_1^2}}{2\rho_1}$$

(另一个解使 $|b| > 1$ , 抛弃)

- ▶ 用 $\hat{\rho}_1 = \hat{\gamma}_1 / \hat{\gamma}_0$ 代替理论值可得 $b$ 的矩估计

$$\hat{b} = \frac{1 - \sqrt{1 - 4\hat{\rho}_1^2}}{2\hat{\rho}_1}$$

MA(q)模型的参数  
估计MA(q)模型的矩估计及其  
计算MA(q)模型的逆相关函数  
法MA(q)模型的新息估计方  
法

MA(q)模型的定阶方法

MA(q)模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA(p, q)模型  
的参数估计ARMA(p, q)模型的矩估  
计方法ARMA(p, q)模型的自回  
归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA(p, q)模型的最大  
似然估计

ARMA(p, q)模型的检验

ARMA(p, q)模型的定阶  
方法ARMA(p, q)模型的谱密  
度估计

## MA(1)参数估计(续)

- ▶ 如果 $\{\varepsilon_t\}$ 是独立同分布的白噪声, 由§4.2 定理2.1 知道 $\hat{\rho}_1$ 是 $\rho_1$ 的强相合估计:  $\lim_{N \rightarrow \infty} \hat{\rho}_1 = \rho_1$ , a.s., 于是

$$\lim_{N \rightarrow \infty} \hat{b} = \frac{1 - \sqrt{1 - 4\rho_1^2}}{2\rho_1} = b, \text{ a.s.},$$

- ▶ 所以 $\hat{b}$ 是 $b$ 的强相合估计.
- ▶ 实际上利用§4.2 定理2.2 还可以证明, 当 $N \rightarrow \infty$ 时,  $\sqrt{N}(\hat{b} - b)$  依分布收敛到正态分布([27]).

$$N \left( 0, \frac{1 + b^2 + b^4 + b^6 + b^8}{(1 - b^2)^2} \right).$$

## MA(1)参数估计(续)

- ▶ 如果 $\{\varepsilon_t\}$ 是独立同分布的白噪声, 由§4.2 定理2.1 知道 $\hat{\rho}_1$ 是 $\rho_1$ 的强相合估计:  $\lim_{N \rightarrow \infty} \hat{\rho}_1 = \rho_1$ , a.s., 于是

$$\lim_{N \rightarrow \infty} \hat{b} = \frac{1 - \sqrt{1 - 4\rho_1^2}}{2\rho_1} = b, \text{ a.s.},$$

- ▶ 所以 $\hat{b}$ 是 $b$ 的强相合估计.
- ▶ 实际上利用§4.2 定理2.2 还可以证明, 当 $N \rightarrow \infty$ 时,  $\sqrt{N}(\hat{b} - b)$  依分布收敛到正态分布([27]).

$$N \left( 0, \frac{1 + b^2 + b^4 + b^6 + b^8}{(1 - b^2)^2} \right).$$

## MA(q)模型的参数估计

MA(q)模型的矩估计及其计算

MA(q)模型的逆相关函数法

MA(q)模型的新息估计方法

MA(q)模型的定阶方法

MA(q)模型的拟合检验

MA谱密度估计

## ARMA(p, q)模型的参数估计

ARMA(p, q)模型的矩估计方法

ARMA(p, q)模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA(p, q)模型的最大似然估计

ARMA(p, q)模型的检验

ARMA(p, q)模型的定阶方法

ARMA(p, q)模型的谱密度估计



## MA(1)参数估计(续)

- ▶ 如果 $\{\varepsilon_t\}$ 是独立同分布的白噪声, 由§4.2 定理2.1 知道 $\hat{\rho}_1$ 是 $\rho_1$ 的强相合估计:  $\lim_{N \rightarrow \infty} \hat{\rho}_1 = \rho_1$ , a.s., 于是

$$\lim_{N \rightarrow \infty} \hat{b} = \frac{1 - \sqrt{1 - 4\rho_1^2}}{2\rho_1} = b, \text{ a.s.},$$

- ▶ 所以 $\hat{b}$ 是 $b$ 的强相合估计.
- ▶ 实际上利用§4.2 定理2.2 还可以证明, 当 $N \rightarrow \infty$ 时,  $\sqrt{N}(\hat{b} - b)$  依分布收敛到正态分布([27]).

$$N \left( 0, \frac{1 + b^2 + b^4 + b^6 + b^8}{(1 - b^2)^2} \right).$$

## MA(q)模型的参数估计

MA(q)模型的矩估计及其计算

MA(q)模型的逆相关函数法

MA(q)模型的新息估计方法

MA(q)模型的定阶方法

MA(q)模型的拟合检验

MA谱密度估计

## ARMA(p, q)模型的参数估计

ARMA(p, q)模型的矩估计方法

ARMA(p, q)模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA(p, q)模型的最大似然估计

ARMA(p, q)模型的检验

ARMA(p, q)模型的定阶方法

ARMA(p, q)模型的谱密度估计

MA(q)模型的参数  
估计MA(q)模型的矩估计及其  
计算MA(q)模型的逆相关函数  
法MA(q)模型的新息估计方  
法

MA(q)模型的定阶方法

MA(q)模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA(p, q)模型  
的参数估计ARMA(p, q)模型的矩估  
计方法ARMA(p, q)模型的自回  
归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA(p, q)模型的最大  
似然估计

ARMA(p, q)模型的检验

ARMA(p, q)模型的定阶  
方法ARMA(p, q)模型的谱密  
度估计

## MA(1)参数估计(续)

- ▶ 如果 $\{\varepsilon_t\}$ 是独立同分布的白噪声, 由§4.2 定理2.1 知道 $\hat{\rho}_1$ 是 $\rho_1$ 的强相合估计:  $\lim_{N \rightarrow \infty} \hat{\rho}_1 = \rho_1$ , a.s., 于是

$$\lim_{N \rightarrow \infty} \hat{b} = \frac{1 - \sqrt{1 - 4\rho_1^2}}{2\rho_1} = b, \text{ a.s.},$$

- ▶ 所以 $\hat{b}$ 是 $b$ 的强相合估计.
- ▶ 实际上利用§4.2 定理2.2 还可以证明, 当 $N \rightarrow \infty$ 时,  $\sqrt{N}(\hat{b} - b)$  依分布收敛到正态分布([27]).

$$N \left( 0, \frac{1 + b^2 + b^4 + b^6 + b^8}{(1 - b^2)^2} \right).$$

- ▶ 考虑可逆MA( $q$ )模型:

$$X_t = \varepsilon_t + \sum_{j=1}^q b_j \varepsilon_{t-j}, \quad t \in \mathbb{Z}, \quad (2.2)$$

$\{\varepsilon_t\} \sim \text{WN}(0, \sigma^2)$ , 系数满足可逆条件:

$$B(z) = 1 + \sum_{j=1}^q b_j z^j \neq 0, \quad |z| \leq 1, \quad (2.3)$$

- ▶ 假定 $q$ 已知, 估计 $\mathbf{b} = (b_1, \dots, b_q)^T$ 和 $\sigma^2$ 。

本课件基于李东风  
老师课件修改

MA( $q$ )模型的参数  
估计

MA( $q$ )模型的矩估计及其  
计算

MA( $q$ )模型的逆相关函数  
法

MA( $q$ )模型的新息估计方  
法

MA( $q$ )模型的定阶方法

MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA( $p, q$ )模型  
的参数估计

ARMA( $p, q$ )模型的矩估  
计方法

ARMA( $p, q$ )模型的自回  
归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大  
似然估计

ARMA( $p, q$ )模型的检验

ARMA( $p, q$ )模型的定阶  
方法

ARMA( $p, q$ )模型的谱密  
度估计

- ▶ 考虑可逆MA( $q$ )模型:

$$X_t = \varepsilon_t + \sum_{j=1}^q b_j \varepsilon_{t-j}, \quad t \in \mathbb{Z}, \quad (2.2)$$

$\{\varepsilon_t\} \sim \text{WN}(0, \sigma^2)$ , 系数满足可逆条件:

$$B(z) = 1 + \sum_{j=1}^q b_j z^j \neq 0, \quad |z| \leq 1, \quad (2.3)$$

- ▶ 假定 $q$ 已知, 估计 $\mathbf{b} = (b_1, \dots, b_q)^T$ 和 $\sigma^2$ 。

本课件基于李东风  
老师课件修改

MA( $q$ )模型的参数  
估计

MA( $q$ )模型的矩估计及其  
计算

MA( $q$ )模型的逆相关函数  
法

MA( $q$ )模型的新息估计方  
法

MA( $q$ )模型的定阶方法

MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA( $p, q$ )模型  
的参数估计

ARMA( $p, q$ )模型的矩估  
计方法

ARMA( $p, q$ )模型的自回  
归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大  
似然估计

ARMA( $p, q$ )模型的检验

ARMA( $p, q$ )模型的定阶  
方法

ARMA( $p, q$ )模型的谱密  
度估计

# 矩估计(续)

- ▶ 参数与自协方差函数关系为

$$\gamma_k = \sigma^2(b_0 b_k + b_1 b_{k+1} + \cdots + b_{q-k} b_q), \quad 0 \leq k \leq q. \quad (2.4)$$

(其中  $b_0 = 1$ )

- ▶ 从样本估计出  $\hat{\gamma}_0, \hat{\gamma}_1, \dots, \hat{\gamma}_q$  后，可以用解非线性方程组的方法求解  $\mathbf{b}$  和  $\sigma^2$ ，但不能保证解唯一，也不能保证可逆性条件。
- ▶ 求解方法包括线性迭代方法和Newton-Raphson迭代方法。

本课件基于李东风  
老师课件修改

MA(q)模型的参数估计

MA(q)模型的矩估计及其计算

MA(q)模型的逆相关函数法

MA(q)模型的新息估计方法

MA(q)模型的定阶方法

MA(q)模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA(p, q)模型的参数估计

ARMA(p, q)模型的矩估计方法

ARMA(p, q)模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA(p, q)模型的最大似然估计

ARMA(p, q)模型的检验

ARMA(p, q)模型的定阶方法

ARMA(p, q)模型的谱密度估计

# 矩估计(续)

- ▶ 参数与自协方差函数关系为

$$\gamma_k = \sigma^2(b_0 b_k + b_1 b_{k+1} + \cdots + b_{q-k} b_q), \quad 0 \leq k \leq q. \quad (2.4)$$

(其中  $b_0 = 1$ )

- ▶ 从样本估计出  $\hat{\gamma}_0, \hat{\gamma}_1, \dots, \hat{\gamma}_q$  后，可以用解非线性方程组的方法求解  $\mathbf{b}$  和  $\sigma^2$ ，但不能保证解唯一，也不能保证可逆性条件。
- ▶ 求解方法包括线性迭代方法和Newton-Raphson迭代方法。

本课件基于李东风  
老师课件修改

MA(q)模型的参数估计

MA(q)模型的矩估计及其计算

MA(q)模型的逆相关函数法

MA(q)模型的新息估计方法

MA(q)模型的定阶方法

MA(q)模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA(p, q)模型的参数估计

ARMA(p, q)模型的矩估计方法

ARMA(p, q)模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA(p, q)模型的最大似然估计

ARMA(p, q)模型的检验

ARMA(p, q)模型的定阶方法

ARMA(p, q)模型的谱密度估计

# 矩估计(续)

- ▶ 参数与自协方差函数关系为

$$\gamma_k = \sigma^2(b_0 b_k + b_1 b_{k+1} + \cdots + b_{q-k} b_q), \quad 0 \leq k \leq q. \quad (2.4)$$

(其中  $b_0 = 1$ )

- ▶ 从样本估计出  $\hat{\gamma}_0, \hat{\gamma}_1, \dots, \hat{\gamma}_q$  后，可以用解非线性方程组的方法求解  $\mathbf{b}$  和  $\sigma^2$ ，但不能保证解唯一，也不能保证可逆性条件。
- ▶ 求解方法包括线性迭代方法和Newton-Raphson迭代方法。

本课件基于李东风  
老师课件修改

MA(q)模型的参数估计

MA(q)模型的矩估计及其计算

MA(q)模型的逆相关函数法

MA(q)模型的新息估计方法

MA(q)模型的定阶方法

MA(q)模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA(p, q)模型的参数估计

ARMA(p, q)模型的矩估计方法

ARMA(p, q)模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA(p, q)模型的最大似然估计

ARMA(p, q)模型的检验

ARMA(p, q)模型的定阶方法

ARMA(p, q)模型的谱密度估计

- 还可以根据§3.1 C计算矩估计。由MA( $q$ )的 $q$ 步截尾性，可定义

$$\tilde{\gamma}_k = \begin{cases} \hat{\gamma}_k, & 0 \leq k \leq q, \\ 0, & k > q, \end{cases}$$

用 $\{\tilde{\gamma}_k\}$ 作为 $\{\gamma_k\}$ 的估计代入§3.1C的计算公式。

- 定理2.1** 如果模型(2.2)中的 $\{\varepsilon_t\}$ 是独立同分布的WN( $0, \sigma^2$ )，则几乎必然地当 $N$ 充分大后由(2.6)计算的 $\hat{b}_1, \hat{b}_2, \dots, \hat{b}_q$ 满足可逆条件(2.3).

本课件基于李东风  
老师课件修改

## MA( $q$ )模型的参数估计

MA( $q$ )模型的矩估计及其计算

MA( $q$ )模型的逆相关函数法

MA( $q$ )模型的新息估计方法

MA( $q$ )模型的定阶方法

MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

## ARMA( $p, q$ )模型的参数估计

ARMA( $p, q$ )模型的矩估计方法

ARMA( $p, q$ )模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计

ARMA( $p, q$ )模型的检验

ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法

ARMA( $p, q$ )模型的谱密度估计



- 还可以根据§3.1 C计算矩估计。由MA( $q$ )的 $q$ 步截尾性，可定义

$$\tilde{\gamma}_k = \begin{cases} \hat{\gamma}_k, & 0 \leq k \leq q, \\ 0, & k > q, \end{cases}$$

用 $\{\tilde{\gamma}_k\}$ 作为 $\{\gamma_k\}$ 的估计代入§3.1C的计算公式。

- 定理2.1** 如果模型(2.2)中的 $\{\varepsilon_t\}$ 是独立同分布的WN( $0, \sigma^2$ )，则几乎必然地当 $N$ 充分大后由(2.6)计算的 $\hat{b}_1, \hat{b}_2, \dots, \hat{b}_q$ 满足可逆条件(2.3).

本课件基于李东风  
老师课件修改

## MA( $q$ )模型的参数估计

MA( $q$ )模型的矩估计及其计算

MA( $q$ )模型的逆相关函数法

MA( $q$ )模型的新息估计方法

MA( $q$ )模型的定阶方法

MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

## ARMA( $p, q$ )模型的参数估计

ARMA( $p, q$ )模型的矩估计方法

ARMA( $p, q$ )模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计

ARMA( $p, q$ )模型的检验

ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法

ARMA( $p, q$ )模型的谱密度估计

## 矩估计(续3)

▶ **证明** 由于当  $N \rightarrow \infty, \hat{\gamma}_k \rightarrow \gamma_k$ , a.s., 所以

$$\begin{aligned}\hat{f}(\lambda) &= \frac{1}{2\pi} \sum_{k=-q}^q \hat{\gamma}_k e^{-ik\lambda} \\ &\rightarrow f(\lambda) = \frac{1}{2\pi} \sum_{k=-q}^q \gamma_k e^{-ik\lambda}, \text{ a.s., 当 } N \rightarrow \infty\end{aligned}$$

在  $[-\pi, \pi]$  上一致成立. 于是当  $N$  充分大后  $\hat{f}(\lambda)$  恒正. 利用 §3.1 的引理 1.2 知道有惟一的  $(b'_1, b'_2, \dots, b'_q)$  满足可逆性条件 (2.3), 并且使得

$$\hat{f}(\lambda) = \frac{\sigma_0^2}{2\pi} \left| 1 + \sum_{j=1}^q b'_j e^{-ij\lambda} \right|^2$$

是

$$Y_t = e_t + \sum_{j=1}^q b'_j e_{t-j}, \quad \{e_t\} \sim \text{WN}(0, \sigma_0^2)$$

的谱密度. 这时,  $\tilde{\gamma}_k = E(Y_t Y_{t+k})$ . 再利用 §3.1 的 C 知道

$$(\hat{b}_1, \hat{b}_2, \dots, \hat{b}_q) = (b'_1, b'_2, \dots, b'_q).$$

# 矩估计(续4)

- 从定理2.1的证明知道这样得到的 $(\hat{b}_1, \hat{b}_2, \dots, \hat{b}_q)$ 满足

$$1 + \sum_{j=1}^q \hat{b}_j z^j \neq 0, \quad |z| \leq 1$$

的充分条件是

$$\sum_{k=-q}^q \hat{\gamma}_k e^{-ik\lambda} > 0, \quad \lambda \in [-\pi, \pi].$$

MA(q)模型的参数估计

MA(q)模型的矩估计及其计算

MA(q)模型的逆相关函数法

MA(q)模型的新息估计方法

MA(q)模型的定阶方法

MA(q)模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA(p, q)模型的参数估计

ARMA(p, q)模型的矩估计方法

ARMA(p, q)模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA(p, q)模型的最大似然估计

ARMA(p, q)模型的检验

ARMA(p, q)模型的定阶方法

ARMA(p, q)模型的谱密度估计

# 逆相关函数

- ▶ 因为AR的Yule-Walker估计能保证最小相位性所以想到把MA变成一个AR再估计。
- ▶ 定义： 设平稳序列 $\{X_t\}$ 有恒正的谱密度 $f(\lambda)$ .通常称

$$f_y(\lambda) = \frac{1}{4\pi^2 f(\lambda)}. \quad (2.7)$$

为 $\{X_t\}$ 的逆谱密度. 称

$$\gamma_y(k) \triangleq \int_{-\pi}^{\pi} e^{ik\lambda} f_y(\lambda) d\lambda$$

为 $\{X_t\}$ 的逆相关函数或逆自相关函数.

本课件基于李东风  
老师课件修改

MA(q)模型的参数估计

MA(q)模型的矩估计及其计算

MA(q)模型的逆相关函数法

MA(q)模型的新息估计方法

MA(q)模型的定阶方法

MA(q)模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA(p, q)模型的参数估计

ARMA(p, q)模型的矩估计方法

ARMA(p, q)模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA(p, q)模型的最大似然估计

ARMA(p, q)模型的检验

ARMA(p, q)模型的定阶方法

ARMA(p, q)模型的谱密度估计

# 逆相关函数

- ▶ 因为AR的Yule-Walker估计能保证最小相位性所以想到把MA变成一个AR再估计。
- ▶ 定义： 设平稳序列 $\{X_t\}$ 有恒正的谱密度 $f(\lambda)$ .通常称

$$f_y(\lambda) = \frac{1}{4\pi^2 f(\lambda)}. \quad (2.7)$$

为 $\{X_t\}$ 的逆谱密度. 称

$$\gamma_y(k) \triangleq \int_{-\pi}^{\pi} e^{ik\lambda} f_y(\lambda) d\lambda$$

为 $\{X_t\}$ 的逆相关函数或逆自相关函数.

本课件基于李东风  
老师课件修改

MA(q)模型的参数估计

MA(q)模型的矩估计及其计算

MA(q)模型的逆相关函数法

MA(q)模型的新息估计方法

MA(q)模型的定阶方法

MA(q)模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA(p, q)模型的参数估计

ARMA(p, q)模型的矩估计方法

ARMA(p, q)模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA(p, q)模型的最大似然估计

ARMA(p, q)模型的检验

ARMA(p, q)模型的定阶方法

ARMA(p, q)模型的谱密度估计

# MA(q)的逆相关函数

- ▶ 设 $\{X_t\}$ 为可逆MA(q)序列。其谱密度为

$$f(\lambda) = \frac{\sigma^2}{2\pi} |B(e^{i\lambda})|^2$$

- ▶ 逆谱密度为

$$f_y(\lambda) = \frac{\sigma^{-2}}{2\pi} |B(e^{i\lambda})|^{-2} \quad (2.8)$$

$f_y$ 为如下AR(q)序列的谱密度

$$Y_t = - \sum_{j=1}^q b_j Y_{t-j} + e_t, \quad t \in \mathbb{Z} \quad (2.9)$$

其中 $\{e_t\} \sim \text{WN}(0, \sigma^{-2})$ 。

- ▶  $\{Y_t\}$ 的自协方差函数

$$\gamma_y(k) = \int_{-\pi}^{\pi} e^{ik\lambda} f_y(\lambda) d\lambda, \quad k = 0, 1, 2, \dots \quad (2.10)$$

是 $\{X_t\}$ 的逆相关函数。

# MA(q)的逆相关函数

- ▶ 设 $\{X_t\}$ 为可逆MA(q)序列。其谱密度为

$$f(\lambda) = \frac{\sigma^2}{2\pi} |B(e^{i\lambda})|^2$$

- ▶ 逆谱密度为

$$f_y(\lambda) = \frac{\sigma^{-2}}{2\pi} |B(e^{i\lambda})|^{-2} \quad (2.8)$$

$f_y$ 为如下AR(q)序列的谱密度

$$Y_t = - \sum_{j=1}^q b_j Y_{t-j} + e_t, \quad t \in \mathbb{Z} \quad (2.9)$$

其中 $\{e_t\} \sim \text{WN}(0, \sigma^{-2})$ 。

- ▶  $\{Y_t\}$ 的自协方差函数

$$\gamma_y(k) = \int_{-\pi}^{\pi} e^{ik\lambda} f_y(\lambda) d\lambda, \quad k = 0, 1, 2, \dots \quad (2.10)$$

是 $\{X_t\}$ 的逆相关函数。

# MA(q)的逆相关函数

- ▶ 设 $\{X_t\}$ 为可逆MA(q)序列。其谱密度为

$$f(\lambda) = \frac{\sigma^2}{2\pi} |B(e^{i\lambda})|^2$$

- ▶ 逆谱密度为

$$f_y(\lambda) = \frac{\sigma^{-2}}{2\pi} |B(e^{i\lambda})|^{-2} \quad (2.8)$$

$f_y$ 为如下AR(q)序列的谱密度

$$Y_t = - \sum_{j=1}^q b_j Y_{t-j} + e_t, \quad t \in \mathbb{Z} \quad (2.9)$$

其中 $\{e_t\} \sim \text{WN}(0, \sigma^{-2})$ 。

- ▶  $\{Y_t\}$ 的自协方差函数

$$\gamma_y(k) = \int_{-\pi}^{\pi} e^{ik\lambda} f_y(\lambda) d\lambda, \quad k = 0, 1, 2, \dots \quad (2.10)$$

是 $\{X_t\}$ 的逆相关函数。



# MA(q)的逆相关函数(续)

- ▶ 只要能估计 $\{\gamma_y(k)\}$ ，就可以用Y-W方法估计 $\{Y_t\}$ 的参数 $b_1, \dots, b_q$ 和 $\sigma^{-2}$ ，从而得到MA(q)序列 $\{X_t\}$ 的参数估计，且系数满足可逆性条件。
- ▶ 引理2.2 如果 $(a_1, a_2, \dots, a_p)$ 和 $\sigma^2$ 分别是AR(p)模型

$$X_t = \sum_{j=1}^p a_j X_{t-j} + \varepsilon_t, \quad t \in \mathbb{Z},$$

的自回归系数和白噪声 $\{\varepsilon_t\}$ 的方差，则 $\{X_t\}$ 的逆相关函数为

$$\gamma_y(k) = \begin{cases} \frac{1}{\sigma^2} \sum_{j=0}^{p-k} a_j a_{j+k}, & 0 \leq k \leq p, \quad a_0 \triangleq -1, \\ 0, & k > p. \end{cases}$$

## MA(q)的逆相关函数(续)

- ▶ 只要能估计 $\{\gamma_Y(k)\}$ ，就可以用Y-W方法估计 $\{Y_t\}$ 的参数 $b_1, \dots, b_q$ 和 $\sigma^{-2}$ ，从而得到MA(q)序列 $\{X_t\}$ 的参数估计，且系数满足可逆性条件。
- ▶ **引理2.2** 如果 $(a_1, a_2, \dots, a_p)$ 和 $\sigma^2$ 分别是AR(p)模型

$$X_t = \sum_{j=1}^p a_j X_{t-j} + \varepsilon_t, \quad t \in \mathbb{Z},$$

的自回归系数和白噪声 $\{\varepsilon_t\}$ 的方差，则 $\{X_t\}$ 的逆相关函数为

$$\gamma_Y(k) = \begin{cases} \frac{1}{\sigma^2} \sum_{j=0}^{p-k} a_j a_{j+k}, & 0 \leq k \leq p, \quad a_0 \triangleq -1, \\ 0, & k > p. \end{cases}$$

# MA(q)的逆相关函数(续2)

## ► 引理2.2证明 $\{X_t\}$ 有谱密度

$$f(\lambda) = \frac{\sigma^2}{2\pi} |A(e^{i\lambda})|^{-2}, \quad \text{其中 } A(z) = 1 - \sum_{j=1}^p a_j z^j,$$

和逆谱密度

$$f_y(\lambda) = \frac{1}{4\pi^2 f(\lambda)} = \frac{1}{2\pi\sigma^2} |A(e^{i\lambda})|^2,$$

于是有逆相关函数

$$\gamma_y(k) = \int_{-\pi}^{\pi} e^{ik\lambda} f_y(\lambda) d\lambda = \begin{cases} \frac{1}{\sigma^2} \sum_{j=0}^{p-k} a_j a_{j+k}, & 0 \leq k \leq p, \\ 0, & k > p. \end{cases}$$

## MA(q)模型的参数估计

MA(q)模型的矩估计及其计算

MA(q)模型的逆相关函数法

MA(q)模型的新息估计方法

MA(q)模型的定阶方法

MA(q)模型的拟合检验

MA谱密度估计

## ARMA(p, q)模型的参数估计

ARMA(p, q)模型的矩估计方法

ARMA(p, q)模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA(p, q)模型的最大似然估计

ARMA(p, q)模型的检验

ARMA(p, q)模型的定阶方法

ARMA(p, q)模型的谱密度估计

## MA(q)的逆相关函数参数估计法

- ▶ 满足(2.2)的可逆MA(q)序列 $\{X_t\}$ 可以写成无穷阶自回归的形式

$$X_t - \sum_{j=1}^{\infty} a_j X_{t-j} = \varepsilon_t, \quad t = 1, 2, \dots, \quad (2.13)$$

这里的回归系数 $\{a_j\}$ 由 $1/B(z)$ 在单位圆内的Taylor级数决定:

$$\frac{1}{B(z)} = 1 - \sum_{j=1}^{\infty} a_j z^j, \quad |z| \leq 1.$$

- ▶ 由于当 $j \rightarrow \infty$ ,  $a_j$ 是以负指数阶收敛到0的, 所以对较大的正整数 $p$ 可以将无穷阶自回归模型(2.13)写成近似的长阶( $p$ 阶)自回归的形式

$$X_t \approx \sum_{j=1}^p a_j X_{t-j} + \varepsilon_t, \quad t = 1, 2, \dots, \quad (2.14)$$

- ▶ 利用引理2.2 知道 $\{X_t\}$ 的逆相关函数 $\gamma_Y(k)$ 满足

$$\gamma_Y(k) \approx \frac{1}{\sigma^2} \sum_{j=0}^{p-k} a_j a_{j+k}, \quad 0 \leq k \leq q, \quad a_0 \triangleq -1. \quad (2.15)$$

## MA(q)模型的参数估计

MA(q)模型的矩估计及其计算

MA(q)模型的逆相关函数法

MA(q)模型的新息估计方法

MA(q)模型的定阶方法

MA(q)模型的拟合检验

MA谱密度估计

## ARMA(p, q)模型的参数估计

ARMA(p, q)模型的矩估计方法

ARMA(p, q)模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA(p, q)模型的最大似然估计

ARMA(p, q)模型的检验

ARMA(p, q)模型的定阶方法

ARMA(p, q)模型的谱密度估计

## MA(q)的逆相关函数参数估计法

- 满足(2.2)的可逆MA(q)序列 $\{X_t\}$ 可以写成无穷阶自回归的形式

$$X_t - \sum_{j=1}^{\infty} a_j X_{t-j} = \varepsilon_t, \quad t = 1, 2, \dots, \quad (2.13)$$

这里的回归系数 $\{a_j\}$ 由 $1/B(z)$ 在单位圆内的Taylor级数决定:

$$\frac{1}{B(z)} = 1 - \sum_{j=1}^{\infty} a_j z^j, \quad |z| \leq 1.$$

- 由于当 $j \rightarrow \infty$ ,  $a_j$ 是以负指数阶收敛到0的, 所以对较大的正整数 $p$ 可以将无穷阶自回归模型(2.13)写成近似的长阶( $p$ 阶)自回归的形式

$$X_t \approx \sum_{j=1}^p a_j X_{t-j} + \varepsilon_t, \quad t = 1, 2, \dots, \quad (2.14)$$

- 利用引理2.2 知道 $\{X_t\}$ 的逆相关函数 $\gamma_Y(k)$ 满足

$$\gamma_Y(k) \approx \frac{1}{\sigma^2} \sum_{j=0}^{p-k} a_j a_{j+k}, \quad 0 \leq k \leq q, \quad a_0 \triangleq -1. \quad (2.15)$$

## MA(q)模型的参数估计

MA(q)模型的矩估计及其计算

MA(q)模型的逆相关函数法

MA(q)模型的新息估计方法

MA(q)模型的定阶方法

MA(q)模型的拟合检验

MA谱密度估计

## ARMA(p, q)模型的参数估计

ARMA(p, q)模型的矩估计方法

ARMA(p, q)模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA(p, q)模型的最大似然估计

ARMA(p, q)模型的检验

ARMA(p, q)模型的定阶方法

ARMA(p, q)模型的谱密度估计

## MA(q)的逆相关函数参数估计法

- 满足(2.2)的可逆MA(q)序列 $\{X_t\}$ 可以写成无穷阶自回归的形式

$$X_t - \sum_{j=1}^{\infty} a_j X_{t-j} = \varepsilon_t, \quad t = 1, 2, \dots, \quad (2.13)$$

这里的回归系数 $\{a_j\}$ 由 $1/B(z)$ 在单位圆内的Taylor级数决定:

$$\frac{1}{B(z)} = 1 - \sum_{j=1}^{\infty} a_j z^j, \quad |z| \leq 1.$$

- 由于当 $j \rightarrow \infty$ ,  $a_j$ 是以负指数阶收敛到0的, 所以对较大的正整数 $p$ 可以将无穷阶自回归模型(2.13)写成近似的长阶( $p$ 阶)自回归的形式

$$X_t \approx \sum_{j=1}^p a_j X_{t-j} + \varepsilon_t, \quad t = 1, 2, \dots, \quad (2.14)$$

- 利用引理2.2 知道 $\{X_t\}$ 的逆相关函数 $\gamma_Y(k)$ 满足

$$\gamma_Y(k) \approx \frac{1}{\sigma^2} \sum_{j=0}^{p-k} a_j a_{j+k}, \quad 0 \leq k \leq q, \quad a_0 \triangleq -1. \quad (2.15)$$

# MA(q)的逆相关函数参数估计法(续)

- ▶ 用样本  $x_1, x_2, \dots, x_N$  计算逆相关函数  $\hat{\gamma}_y(k)$  和  $\hat{b}_1, \dots, \hat{b}_q, \hat{\sigma}^2$  的方法如下。

1. 首先利用  $\{x_t\}$  的样本自协方差函数  $\hat{\gamma}_k$  建立一个  $AR(p_N)$  模型, 这里  $p_N$  可以是  $AR$  模型的 AIC 定阶, 也可以取作  $K \ln(N)$  的整数部分,  $K$  是一个正数.
2. 对  $p \equiv p_N$  解样本 Yule-Walker 方程(1.3),(1.4), 得到样本 Yule-Walker 系数

$$(\hat{a}_{p,1}, \hat{a}_{p,2}, \dots, \hat{a}_{p,p}) \text{ 和 } \hat{\sigma}_p^2.$$

3. 计算样本逆相关函数

$$\hat{\gamma}_y(k) = \frac{1}{\hat{\sigma}_p^2} \sum_{j=0}^{p-k} \hat{a}_{p,j} \hat{a}_{p,j+k}, \quad k = 0, 1, 2, \dots, q, \quad \hat{a}_{p,0} \triangleq -1.$$

4. 利用样本 Yule-Walker 方程(2.11) 和(2.12) 计算出  $MA(q)$  系数的估计  $\hat{\mathbf{b}}_q = (\hat{b}_1, \hat{b}_2, \dots, \hat{b}_q)^T$  和  $\hat{\sigma}^2$ .

- ▶ 这种办法是用一个长阶自回归来近似  $\{X_t\}$ , 自回归序列的逆自相关函数很容易计算, 这样得到逆相关函数。

# MA(q)的逆相关函数参数估计法(续)

- ▶ 用样本  $x_1, x_2, \dots, x_N$  计算逆相关函数  $\hat{\gamma}_y(k)$  和  $\hat{b}_1, \dots, \hat{b}_q, \hat{\sigma}^2$  的方法如下。

1. 首先利用  $\{x_t\}$  的样本自协方差函数  $\hat{\gamma}_k$  建立一个 AR( $p_N$ ) 模型, 这里  $p_N$  可以是 AR 模型的 AIC 定阶, 也可以取作  $K \ln(N)$  的整数部分,  $K$  是一个正数.
2. 对  $p \equiv p_N$  解样本 Yule-Walker 方程 (1.3), (1.4), 得到样本 Yule-Walker 系数

$$(\hat{a}_{p,1}, \hat{a}_{p,2}, \dots, \hat{a}_{p,p}) \text{ 和 } \hat{\sigma}_p^2.$$

3. 计算样本逆相关函数

$$\hat{\gamma}_y(k) = \frac{1}{\hat{\sigma}_p^2} \sum_{j=0}^{p-k} \hat{a}_{p,j} \hat{a}_{p,j+k}, \quad k = 0, 1, 2, \dots, q, \quad \hat{a}_{p,0} \triangleq -1.$$

4. 利用样本 Yule-Walker 方程 (2.11) 和 (2.12) 计算出 MA(q) 系数的估计  $\hat{\mathbf{b}}_q = (\hat{b}_1, \hat{b}_2, \dots, \hat{b}_q)^T$  和  $\hat{\sigma}^2$ .

- ▶ 这种办法是用一个长阶自回归来近似  $\{X_t\}$ , 自回归序列的逆自相关函数很容易计算, 这样得到逆相关函数。



# MA(q)的逆相关函数参数估计法(续)

- ▶ 用样本 $x_1, x_2, \dots, x_N$ 计算逆相关函数 $\hat{\gamma}_y(k)$ 和 $\hat{b}_1, \dots, \hat{b}_q, \hat{\sigma}^2$ 的方法如下。

1. 首先利用 $\{x_t\}$ 的样本自协方差函数 $\hat{\gamma}_k$ 建立一个AR( $p_N$ )模型, 这里 $p_N$ 可以是AR模型的AIC定阶, 也可以取作 $K \ln(N)$ 的整数部分,  $K$ 是一个正数.
2. 对 $p \equiv p_N$ 解样本Yule-Walker方程(1.3),(1.4), 得到样本Yule-Walker 系数

$$(\hat{a}_{p,1}, \hat{a}_{p,2}, \dots, \hat{a}_{p,p}) \text{ 和 } \hat{\sigma}_p^2.$$

3. 计算样本逆相关函数

$$\hat{\gamma}_y(k) = \frac{1}{\hat{\sigma}_p^2} \sum_{j=0}^{p-k} \hat{a}_{p,j} \hat{a}_{p,j+k}, \quad k = 0, 1, 2, \dots, q, \quad \hat{a}_{p,0} \triangleq -1.$$

4. 利用样本Yule-Walker 方程(2.11) 和(2.12) 计算出MA(q)系数的估计 $\hat{\mathbf{b}}_q = (\hat{b}_1, \hat{b}_2, \dots, \hat{b}_q)^T$  和 $\hat{\sigma}^2$ .

- ▶ 这种办法是用一个长阶自回归来近似 $\{X_t\}$ , 自回归序列的逆自相关函数很容易计算, 这样得到逆相关函数。

# MA(q)的逆相关函数参数估计法(续)

- ▶ 用样本  $x_1, x_2, \dots, x_N$  计算逆相关函数  $\hat{\gamma}_y(k)$  和  $\hat{b}_1, \dots, \hat{b}_q, \hat{\sigma}^2$  的方法如下。

1. 首先利用  $\{x_t\}$  的样本自协方差函数  $\hat{\gamma}_k$  建立一个 AR( $p_N$ ) 模型, 这里  $p_N$  可以是 AR 模型的 AIC 定阶, 也可以取作  $K \ln(N)$  的整数部分,  $K$  是一个正数.
2. 对  $p \equiv p_N$  解样本 Yule-Walker 方程(1.3),(1.4), 得到样本 Yule-Walker 系数

$$(\hat{a}_{p,1}, \hat{a}_{p,2}, \dots, \hat{a}_{p,p}) \text{ 和 } \hat{\sigma}_p^2.$$

3. 计算样本逆相关函数

$$\hat{\gamma}_y(k) = \frac{1}{\hat{\sigma}_p^2} \sum_{j=0}^{p-k} \hat{a}_{p,j} \hat{a}_{p,j+k}, \quad k = 0, 1, 2, \dots, q, \quad \hat{a}_{p,0} \triangleq -1.$$

4. 利用样本 Yule-Walker 方程(2.11) 和(2.12) 计算出 MA(q) 系数的估计  $\hat{\mathbf{b}}_q = (\hat{b}_1, \hat{b}_2, \dots, \hat{b}_q)^T$  和  $\hat{\sigma}^2$ .

- ▶ 这种办法是用一个长阶自回归来近似  $\{X_t\}$ , 自回归序列的逆自相关函数很容易计算, 这样得到逆相关函数。

# MA(q)的逆相关函数参数估计法(续)

- ▶ 用样本  $x_1, x_2, \dots, x_N$  计算逆相关函数  $\hat{\gamma}_y(k)$  和  $\hat{b}_1, \dots, \hat{b}_q, \hat{\sigma}^2$  的方法如下。

1. 首先利用  $\{x_t\}$  的样本自协方差函数  $\hat{\gamma}_k$  建立一个 AR( $p_N$ ) 模型, 这里  $p_N$  可以是 AR 模型的 AIC 定阶, 也可以取作  $K \ln(N)$  的整数部分,  $K$  是一个正数.
2. 对  $p \equiv p_N$  解样本 Yule-Walker 方程(1.3),(1.4), 得到样本 Yule-Walker 系数

$$(\hat{a}_{p,1}, \hat{a}_{p,2}, \dots, \hat{a}_{p,p}) \text{ 和 } \hat{\sigma}_p^2.$$

3. 计算样本逆相关函数

$$\hat{\gamma}_y(k) = \frac{1}{\hat{\sigma}_p^2} \sum_{j=0}^{p-k} \hat{a}_{p,j} \hat{a}_{p,j+k}, \quad k = 0, 1, 2, \dots, q, \quad \hat{a}_{p,0} \triangleq -1.$$

4. 利用样本 Yule-Walker 方程(2.11) 和(2.12) 计算出 MA(q) 系数的估计  $\hat{\mathbf{b}}_q = (\hat{b}_1, \hat{b}_2, \dots, \hat{b}_q)^T$  和  $\hat{\sigma}^2$ .

- ▶ 这种办法是用一个长阶自回归来近似  $\{X_t\}$ , 自回归序列的逆自相关函数很容易计算, 这样得到逆相关函数。

# MA(q)的逆相关函数参数估计法(续)

- ▶ 用样本 $x_1, x_2, \dots, x_N$ 计算逆相关函数 $\hat{\gamma}_y(k)$ 和 $\hat{b}_1, \dots, \hat{b}_q, \hat{\sigma}^2$ 的方法如下。

1. 首先利用 $\{x_t\}$ 的样本自协方差函数 $\hat{\gamma}_k$ 建立一个AR( $p_N$ )模型, 这里 $p_N$ 可以是AR模型的AIC定阶, 也可以取作 $K \ln(N)$ 的整数部分,  $K$ 是一个正数.
2. 对 $p \equiv p_N$ 解样本Yule-Walker方程(1.3),(1.4), 得到样本Yule-Walker 系数

$$(\hat{a}_{p,1}, \hat{a}_{p,2}, \dots, \hat{a}_{p,p}) \text{ 和 } \hat{\sigma}_p^2.$$

3. 计算样本逆相关函数

$$\hat{\gamma}_y(k) = \frac{1}{\hat{\sigma}_p^2} \sum_{j=0}^{p-k} \hat{a}_{p,j} \hat{a}_{p,j+k}, \quad k = 0, 1, 2, \dots, q, \quad \hat{a}_{p,0} \triangleq -1.$$

4. 利用样本Yule-Walker 方程(2.11) 和(2.12) 计算出MA(q)系数的估计 $\hat{\mathbf{b}}_q = (\hat{b}_1, \hat{b}_2, \dots, \hat{b}_q)^T$  和 $\hat{\sigma}^2$ .
- ▶ 这种办法是用一个长阶自回归来近似 $\{X_t\}$ , 自回归序列的逆自相关函数很容易计算, 这样得到逆相关函数。

# MA参数的新息估计

- ▶ 用新息预报公式可以计算 $\{X_t\}$ 的样本新息。

$$\begin{aligned}\hat{\varepsilon}_{t+1} &= X_{t+1} - \hat{X}_{t+1} \triangleq X_{t+1} - L(X_{t+1}|X_1, \dots, X_t) \\ &= X_{t+1} - L(X_{t+1}|\hat{\varepsilon}_1, \dots, \hat{\varepsilon}_t) \\ &= X_{t+1} - \sum_{j=1}^t \theta_{t,j} \hat{\varepsilon}_{t+1-j}, \quad t = 1, 2, \dots\end{aligned}$$

- ▶ 其中 $\hat{X}_1 \triangleq 0$ ,  $\{\theta_{t,j}\}$ 可递推计算, 预报误差 $\nu_t = E\hat{\varepsilon}_{t+1}^2$ 可递推计算。
- ▶ 对MA(q)序列 $\{X_t\}$ 上述新息预报公式中 $\theta_{t,j} = 0$ , 对 $t \geq q, j > q$ , 新息预报公式变成

$$\hat{X}_{t+1} = \sum_{j=1}^q \theta_{t,j} \hat{\varepsilon}_{t+1-j}, \quad t \geq q \quad (2.16)$$

# MA参数的新息估计

- ▶ 用新息预报公式可以计算 $\{X_t\}$ 的样本新息。

$$\begin{aligned}\hat{\varepsilon}_{t+1} &= X_{t+1} - \hat{X}_{t+1} \triangleq X_{t+1} - L(X_{t+1}|X_1, \dots, X_t) \\ &= X_{t+1} - L(X_{t+1}|\hat{\varepsilon}_1, \dots, \hat{\varepsilon}_t) \\ &= X_{t+1} - \sum_{j=1}^t \theta_{t,j} \hat{\varepsilon}_{t+1-j}, \quad t = 1, 2, \dots\end{aligned}$$

- ▶ 其中 $\hat{X}_1 \triangleq 0$ ,  $\{\theta_{t,j}\}$ 可递推计算, 预报误差 $\nu_t = E\hat{\varepsilon}_{t+1}^2$ 可递推计算。
- ▶ 对MA(q)序列 $\{X_t\}$ 上述新息预报公式中 $\theta_{t,j} = 0$ , 对 $t \geq q, j > q$ , 新息预报公式变成

$$\hat{X}_{t+1} = \sum_{j=1}^q \theta_{t,j} \hat{\varepsilon}_{t+1-j}, \quad t \geq q \quad (2.16)$$

# MA参数的新息估计

- ▶ 用新息预报公式可以计算 $\{X_t\}$ 的样本新息。

$$\begin{aligned}\hat{\varepsilon}_{t+1} &= X_{t+1} - \hat{X}_{t+1} \triangleq X_{t+1} - L(X_{t+1}|X_1, \dots, X_t) \\ &= X_{t+1} - L(X_{t+1}|\hat{\varepsilon}_1, \dots, \hat{\varepsilon}_t) \\ &= X_{t+1} - \sum_{j=1}^t \theta_{t,j} \hat{\varepsilon}_{t+1-j}, \quad t = 1, 2, \dots\end{aligned}$$

- ▶ 其中 $\hat{X}_1 \triangleq 0$ ,  $\{\theta_{t,j}\}$ 可递推计算, 预报误差 $\nu_t = E\hat{\varepsilon}_{t+1}^2$ 可递推计算。
- ▶ 对MA(q)序列 $\{X_t\}$ 上述新息预报公式中 $\theta_{t,j} = 0$ , 对 $t \geq q, j > q$ , 新息预报公式变成

$$\hat{X}_{t+1} = \sum_{j=1}^q \theta_{t,j} \hat{\varepsilon}_{t+1-j}, \quad t \geq q \quad (2.16)$$

# MA参数的新息估计(续)

- 对MA(q)序列 $\{X_t\}$ 其白噪声项 $\{\varepsilon_t\}$ 是新息:

$$\begin{aligned}\varepsilon_{t+1} &= X_{t+1} - L(X_{t+1}|X_t, X_{t-1}, X_{t-2}, \dots) \\ &\approx X_{t+1} - L(X_{t+1}|X_t, X_{t-1}, X_{t-2}, \dots, X_1) \\ &= \hat{\varepsilon}_{t+1}, \quad t \rightarrow \infty\end{aligned}$$

(由§5.2(P161)定理2.4, 无穷长历史最佳线性预测是有限历史预测的极限)

- 于是 $t$ 较大时

$$\begin{aligned}X_t &= \varepsilon_t + b_1\varepsilon_{t-1} + \dots + b_q\varepsilon_{t-q} \\ &\approx \hat{\varepsilon}_t + b_1\hat{\varepsilon}_{t-1} + \dots + b_q\hat{\varepsilon}_{t-q} \\ &= X_t - \hat{X}_t + b_1\hat{\varepsilon}_{t-1} + \dots + b_q\hat{\varepsilon}_{t-q}\end{aligned}$$

说明

$$\hat{X}_t \approx b_1\hat{\varepsilon}_{t-1} + \dots + b_q\hat{\varepsilon}_{t-q}$$

- 上式与(2.16)的新息预报公式比较可知当 $t$ 较大时可以用 $\hat{b}_j = \theta_{t,j}$ 估计 $b_j$ , 用 $\nu_t$ 估计 $\sigma^2$ 。这种估计称为**新息估计**。



# MA参数的新息估计(续)

- 对MA(q)序列 $\{X_t\}$ 其白噪声项 $\{\varepsilon_t\}$ 是新息:

$$\begin{aligned}\varepsilon_{t+1} &= X_{t+1} - L(X_{t+1}|X_t, X_{t-1}, X_{t-2}, \dots) \\ &\approx X_{t+1} - L(X_{t+1}|X_t, X_{t-1}, X_{t-2}, \dots, X_1) \\ &= \hat{\varepsilon}_{t+1}, \quad t \rightarrow \infty\end{aligned}$$

(由§5.2(P161)定理2.4, 无穷长历史最佳线性预测是有限历史预测的极限)

- 于是 $t$ 较大时

$$\begin{aligned}X_t &= \varepsilon_t + b_1\varepsilon_{t-1} + \dots + b_q\varepsilon_{t-q} \\ &\approx \hat{\varepsilon}_t + b_1\hat{\varepsilon}_{t-1} + \dots + b_q\hat{\varepsilon}_{t-q} \\ &= X_t - \hat{X}_t + b_1\hat{\varepsilon}_{t-1} + \dots + b_q\hat{\varepsilon}_{t-q}\end{aligned}$$

说明

$$\hat{X}_t \approx b_1\hat{\varepsilon}_{t-1} + \dots + b_q\hat{\varepsilon}_{t-q}$$

- 上式与(2.16)的新息预报公式比较可知当 $t$ 较大时可以用 $\hat{b}_j = \theta_{t,j}$ 估计 $b_j$ , 用 $\nu_t$ 估计 $\sigma^2$ 。这种估计称为**新息估计**。

# MA参数的新息估计(续)

- 对MA(q)序列 $\{X_t\}$ 其白噪声项 $\{\varepsilon_t\}$ 是新息:

$$\begin{aligned}\varepsilon_{t+1} &= X_{t+1} - L(X_{t+1}|X_t, X_{t-1}, X_{t-2}, \dots) \\ &\approx X_{t+1} - L(X_{t+1}|X_t, X_{t-1}, X_{t-2}, \dots, X_1) \\ &= \hat{\varepsilon}_{t+1}, \quad t \rightarrow \infty\end{aligned}$$

(由§5.2(P161)定理2.4, 无穷长历史最佳线性预测是有限历史预测的极限)

- 于是 $t$ 较大时

$$\begin{aligned}X_t &= \varepsilon_t + b_1\varepsilon_{t-1} + \dots + b_q\varepsilon_{t-q} \\ &\approx \hat{\varepsilon}_t + b_1\hat{\varepsilon}_{t-1} + \dots + b_q\hat{\varepsilon}_{t-q} \\ &= X_t - \hat{X}_t + b_1\hat{\varepsilon}_{t-1} + \dots + b_q\hat{\varepsilon}_{t-q}\end{aligned}$$

说明

$$\hat{X}_t \approx b_1\hat{\varepsilon}_{t-1} + \dots + b_q\hat{\varepsilon}_{t-q}$$

- 上式与(2.16)的新息预报公式比较可知当 $t$ 较大时可以用 $\hat{b}_j = \theta_{t,j}$ 估计 $b_j$ , 用 $\nu_t$ 估计 $\sigma^2$ 。这种估计称为**新息估计**。

# MA参数的新息估计算法

- ▶ 给定观测数据 $x_1, x_2, \dots, x_N$ , 取 $m = o(N^{1/3})$ .
- ▶ 计算样本自协方差函数 $\hat{\gamma}_0, \hat{\gamma}_1, \dots, \hat{\gamma}_m$ .
- ▶  $\mathbf{b}$  和 $\sigma^2$ 的新息估计

$$(\hat{b}_1, \hat{b}_2, \dots, \hat{b}_q) = (\hat{\theta}_{m,1}, \hat{\theta}_{m,2}, \dots, \hat{\theta}_{m,q}), \quad \hat{\sigma}^2 = \hat{\nu}_m. \quad (2.17)$$

由下面的新息预报递推公式得到.

$$\begin{cases} \hat{\nu}_0 = \hat{\gamma}_0, \\ \hat{\theta}_{n,n-k} = \hat{\nu}_k^{-1} [\hat{\gamma}_{n-k} - \sum_{j=0}^{k-1} \hat{\theta}_{k,k-j} \hat{\theta}_{n,n-j} \hat{\nu}_j], & 0 \leq k \leq n-1, \\ \hat{\nu}_n = \hat{\gamma}_0 - \sum_{j=0}^{n-1} \hat{\theta}_{n,n-j}^2 \hat{\nu}_j, & 1 \leq n \leq m, \end{cases} \quad (2.18)$$

其中 $\sum_{j=0}^{-1}(\cdot) \triangleq 0$ .

- ▶ 递推次序是

$$\hat{\nu}_0; \hat{\theta}_{1,1}, \hat{\nu}_1; \hat{\theta}_{2,2}, \hat{\theta}_{2,1}, \hat{\nu}_2; \hat{\theta}_{3,3}, \hat{\theta}_{3,2}, \hat{\theta}_{3,1}, \hat{\nu}_3; \dots$$

# MA参数的新息估计算法

- ▶ 给定观测数据 $x_1, x_2, \dots, x_N$ , 取 $m = o(N^{1/3})$ .
- ▶ 计算样本自协方差函数 $\hat{\gamma}_0, \hat{\gamma}_1, \dots, \hat{\gamma}_m$ .
- ▶  $\mathbf{b}$  和 $\sigma^2$ 的新息估计

$$(\hat{b}_1, \hat{b}_2, \dots, \hat{b}_q) = (\hat{\theta}_{m,1}, \hat{\theta}_{m,2}, \dots, \hat{\theta}_{m,q}), \quad \hat{\sigma}^2 = \hat{\nu}_m. \quad (2.17)$$

由下面的新息预报递推公式得到.

$$\begin{cases} \hat{\nu}_0 = \hat{\gamma}_0, \\ \hat{\theta}_{n,n-k} = \hat{\nu}_k^{-1} [\hat{\gamma}_{n-k} - \sum_{j=0}^{k-1} \hat{\theta}_{k,k-j} \hat{\theta}_{n,n-j} \hat{\nu}_j], & 0 \leq k \leq n-1, \\ \hat{\nu}_n = \hat{\gamma}_0 - \sum_{j=0}^{n-1} \hat{\theta}_{n,n-j}^2 \hat{\nu}_j, & 1 \leq n \leq m, \end{cases} \quad (2.18)$$

其中 $\sum_{j=0}^{-1}(\cdot) \triangleq 0$ .

- ▶ 递推次序是

$$\hat{\nu}_0; \hat{\theta}_{1,1}, \hat{\nu}_1; \hat{\theta}_{2,2}, \hat{\theta}_{2,1}, \hat{\nu}_2; \hat{\theta}_{3,3}, \hat{\theta}_{3,2}, \hat{\theta}_{3,1}, \hat{\nu}_3; \dots$$

# MA参数的新息估计算法

- ▶ 给定观测数据  $x_1, x_2, \dots, x_N$ , 取  $m = o(N^{1/3})$ .
- ▶ 计算样本自协方差函数  $\hat{\gamma}_0, \hat{\gamma}_1, \dots, \hat{\gamma}_m$ .
- ▶  $\mathbf{b}$  和  $\sigma^2$  的新息估计

$$(\hat{b}_1, \hat{b}_2, \dots, \hat{b}_q) = (\hat{\theta}_{m,1}, \hat{\theta}_{m,2}, \dots, \hat{\theta}_{m,q}), \quad \hat{\sigma}^2 = \hat{\nu}_m. \quad (2.17)$$

由下面的新息预报递推公式得到.

$$\begin{cases} \hat{\nu}_0 = \hat{\gamma}_0, \\ \hat{\theta}_{n,n-k} = \hat{\nu}_k^{-1} [\hat{\gamma}_{n-k} - \sum_{j=0}^{k-1} \hat{\theta}_{k,k-j} \hat{\theta}_{n,n-j} \hat{\nu}_j], & 0 \leq k \leq n-1, \\ \hat{\nu}_n = \hat{\gamma}_0 - \sum_{j=0}^{n-1} \hat{\theta}_{n,n-j}^2 \hat{\nu}_j, & 1 \leq n \leq m, \end{cases} \quad (2.18)$$

其中  $\sum_{j=0}^{-1}(\cdot) \triangleq 0$ .

- ▶ 递推次序是

$$\hat{\nu}_0; \hat{\theta}_{1,1}, \hat{\nu}_1; \hat{\theta}_{2,2}, \hat{\theta}_{2,1}, \hat{\nu}_2; \hat{\theta}_{3,3}, \hat{\theta}_{3,2}, \hat{\theta}_{3,1}, \hat{\nu}_3; \dots$$

# MA参数的新息估计算法

- ▶ 给定观测数据  $x_1, x_2, \dots, x_N$ , 取  $m = o(N^{1/3})$ .
- ▶ 计算样本自协方差函数  $\hat{\gamma}_0, \hat{\gamma}_1, \dots, \hat{\gamma}_m$ .
- ▶  $\mathbf{b}$  和  $\sigma^2$  的新息估计

$$(\hat{b}_1, \hat{b}_2, \dots, \hat{b}_q) = (\hat{\theta}_{m,1}, \hat{\theta}_{m,2}, \dots, \hat{\theta}_{m,q}), \quad \hat{\sigma}^2 = \hat{\nu}_m. \quad (2.17)$$

由下面的新息预报递推公式得到.

$$\begin{cases} \hat{\nu}_0 = \hat{\gamma}_0, \\ \hat{\theta}_{n,n-k} = \hat{\nu}_k^{-1} [\hat{\gamma}_{n-k} - \sum_{j=0}^{k-1} \hat{\theta}_{k,k-j} \hat{\theta}_{n,n-j} \hat{\nu}_j], & 0 \leq k \leq n-1, \\ \hat{\nu}_n = \hat{\gamma}_0 - \sum_{j=0}^{n-1} \hat{\theta}_{n,n-j}^2 \hat{\nu}_j, & 1 \leq n \leq m, \end{cases} \quad (2.18)$$

其中  $\sum_{j=0}^{-1}(\cdot) \triangleq 0$ .

- ▶ 递推次序是

$$\hat{\nu}_0; \hat{\theta}_{1,1}, \hat{\nu}_1; \hat{\theta}_{2,2}, \hat{\theta}_{2,1}, \hat{\nu}_2; \hat{\theta}_{3,3}, \hat{\theta}_{3,2}, \hat{\theta}_{3,1}, \hat{\nu}_3; \dots$$

# 新息估计的相合性

**定理2.3**([18]) 设 $\{X_t\}$ 是可逆ARMA( $p, q$ )序列, 满足

$$A(\mathcal{B})X_t = B(\mathcal{B})\varepsilon_t, \quad t \in \mathbb{Z}.$$

$\{\psi_j\}$ 是 $B(z)/A(z)$ 的Taylor级数系数. 如果 $\{\varepsilon_t\}$ 是4阶矩有限的独立同分布 $WN(0, \sigma^2)$ , 正整数列 $m = m(N) < N$  满足当 $N \rightarrow \infty$  时,  $m \rightarrow \infty$  和 $m = o(N^{1/3})$ . 则对任何正整数 $q$ , 当 $N \rightarrow \infty$

$$\sqrt{N}(\hat{\theta}_{m,1} - \psi_1, \hat{\theta}_{m,2} - \psi_2, \dots, \hat{\theta}_{m,q} - \psi_q)$$

依分布收敛到 $q$ 维正态分布 $N(0, A)$ , 其中 $q \times q$ 矩阵

$$A = (a_{i,j}), \quad a_{i,j} = \sum_{k=1}^{\min(i,j)} \psi_{i-k}\psi_{j-k}.$$

并且 $\hat{\nu}_m$  依概率收敛到 $\sigma^2$ .

# 新息估计的相合性(续)

- ▶ **推论** 对于MA( $q$ )序列 $\{X_t\}$ , 当模型(2.2)中的白噪声是4阶矩有限的独立同分布序列时, 新息估计(2.17)是相合估计, 当 $N$ 趋于无穷时,

$$\sqrt{N}(\hat{b}_1 - b_1, \hat{b}_2 - b_2, \dots, \hat{b}_q - b_q)$$

依分布收敛到 $q$ 维正态分布 $N(0, A)$ , 其中 $q \times q$ 矩阵

$$A = (a_{ij}), \quad a_{ij} = \sum_{k=1}^{\min(i,j)} b_{i-k} b_{j-k}, \quad b_0 \triangleq 1.$$

并且 $\hat{\nu}_m$  依概率收敛到 $\sigma^2$ .

- ▶ 注意需要 $m \rightarrow \infty$ 时新息方法得到的参数估计才是相合的, 不能用 $\theta_{q,1}, \dots, \theta_{q,q}$ 作为 $b_1, \dots, b_q$ 的估计。
- ▶ 实际中,  $m$ 也不能取得太大, 因为新息预测的递推公式中用到 $\hat{\gamma}_{m-1}$ 。

## MA( $q$ )模型的参数估计

MA( $q$ )模型的矩估计及其计算

MA( $q$ )模型的逆相关函数法

MA( $q$ )模型的新息估计方法

MA( $q$ )模型的定阶方法

MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

## ARMA( $p, q$ )模型的参数估计

ARMA( $p, q$ )模型的矩估计方法

ARMA( $p, q$ )模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计

ARMA( $p, q$ )模型的检验

ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法

ARMA( $p, q$ )模型的谱密度估计



# 新息估计的相合性(续)

- ▶ **推论** 对于MA( $q$ )序列 $\{X_t\}$ , 当模型(2.2)中的白噪声是4阶矩有限的独立同分布序列时, 新息估计(2.17)是相合估计, 当 $N$ 趋于无穷时,

$$\sqrt{N}(\hat{b}_1 - b_1, \hat{b}_2 - b_2, \dots, \hat{b}_q - b_q)$$

依分布收敛到 $q$ 维正态分布 $N(0, A)$ , 其中 $q \times q$ 矩阵

$$A = (a_{ij}), \quad a_{ij} = \sum_{k=1}^{\min(i,j)} b_{i-k} b_{j-k}, \quad b_0 \triangleq 1.$$

并且 $\hat{\nu}_m$  依概率收敛到 $\sigma^2$ .

- ▶ 注意需要 $m \rightarrow \infty$ 时新息方法得到的参数估计才是相合的, 不能用 $\theta_{q,1}, \dots, \theta_{q,q}$ 作为 $b_1, \dots, b_q$ 的估计。
- ▶ 实际中,  $m$ 也不能取得太大, 因为新息预测的递推公式中用到 $\hat{\gamma}_{m-1}$ 。

MA( $q$ )模型的参数估计

MA( $q$ )模型的矩估计及其计算

MA( $q$ )模型的逆相关函数法

MA( $q$ )模型的新息估计方法

MA( $q$ )模型的定阶方法

MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA( $p, q$ )模型的参数估计

ARMA( $p, q$ )模型的矩估计方法

ARMA( $p, q$ )模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计

ARMA( $p, q$ )模型的检验

ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法

ARMA( $p, q$ )模型的谱密度估计

# 新息估计的相合性(续)

- ▶ **推论** 对于MA( $q$ )序列 $\{X_t\}$ , 当模型(2.2)中的白噪声是4阶矩有限的独立同分布序列时, 新息估计(2.17)是相合估计, 当 $N$ 趋于无穷时,

$$\sqrt{N}(\hat{b}_1 - b_1, \hat{b}_2 - b_2, \dots, \hat{b}_q - b_q)$$

依分布收敛到 $q$ 维正态分布 $N(0, A)$ , 其中 $q \times q$ 矩阵

$$A = (a_{ij}), \quad a_{ij} = \sum_{k=1}^{\min(i,j)} b_{i-k} b_{j-k}, \quad b_0 \triangleq 1.$$

并且 $\hat{\nu}_m$  依概率收敛到 $\sigma^2$ .

- ▶ 注意需要 $m \rightarrow \infty$ 时新息方法得到的参数估计才是相合的, 不能用 $\theta_{q,1}, \dots, \theta_{q,q}$ 作为 $b_1, \dots, b_q$ 的估计。
- ▶ 实际中,  $m$ 也不能取得太大, 因为新息预测的递推公式中用到 $\hat{\gamma}_{m-1}$ 。

MA( $q$ )模型的参数估计

MA( $q$ )模型的矩估计及其计算

MA( $q$ )模型的逆相关函数法

MA( $q$ )模型的新息估计方法

MA( $q$ )模型的定阶方法

MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA( $p, q$ )模型的参数估计

ARMA( $p, q$ )模型的矩估计方法

ARMA( $p, q$ )模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计

ARMA( $p, q$ )模型的检验

ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法

ARMA( $p, q$ )模型的谱密度估计

MA( $q$ )模型的参数  
估计MA( $q$ )模型的矩估计及其  
计算MA( $q$ )模型的逆相关函数  
法MA( $q$ )模型的新息估计方  
法MA( $q$ )模型的定阶方法MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA( $p, q$ )模型  
的参数估计ARMA( $p, q$ )模型的矩估  
计方法ARMA( $p, q$ )模型的自回  
归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大  
似然估计ARMA( $p, q$ )模型的检验ARMA( $p, q$ )模型的定阶  
方法ARMA( $p, q$ )模型的谱密  
度估计

## MA序列的定阶方法

- ▶ 由于MA( $q$ )序列的特征是自相关系数 $q$ 后截尾, 所以当样本自相关系数 $\hat{\rho}_k = \hat{\gamma}_k / \hat{\gamma}_0$ 从某一点 $\hat{q}$ 后变得很小时, 可以 $\hat{q}$ 作为 $q$ 的估计.
- ▶ 从§4.2的定理2.2及例2.1知道, 对于 $m > q$ ,  $\sqrt{N}\hat{\rho}_m$ 依分布收敛到期望为0, 方差为

$$1 + 2\rho_1^2 + 2\rho_2^2 + \dots + 2\rho_q^2$$

的正态分布. 这样由样本自相关系数 $\hat{\rho}_k, k = 1, 2, \dots, m$ 的图形可以大致得到 $q$ 的估计, 同时也可以判断采用MA( $q$ )模型的合理与否.

- ▶ 还可以用AIC定阶方法: 如果根据问题的背景或数据的特性能够判定MA( $q$ )模型阶数 $q$ 的上界是 $Q_0$ . 对于 $m = 0, 1, 2, \dots, Q_0$ 按前述的方法逐个拟合MA( $m$ )模型. 白噪声方差 $\sigma^2$ 的估计量记做 $\hat{\sigma}_m^2$ . 定义AIC函数

$$AIC(m) = \ln(\hat{\sigma}_m^2) + 2m/N, \quad m = 0, 1, \dots, Q_0.$$

这里 $N$ 是样本个数. AIC( $m$ )的最小值点 $\hat{q}$  (如不惟一, 应取小的) 称为MA( $q$ )模型的AIC定阶.

# MA序列的定阶方法

- ▶ 由于MA(q)序列的特征是自相关系数 $q$ 后截尾, 所以当样本自相关系数 $\hat{\rho}_k = \hat{\gamma}_k / \hat{\gamma}_0$ 从某一点 $\hat{q}$ 后变得很小时, 可以 $\hat{q}$ 作为 $q$ 的估计.
- ▶ 从§4.2的定理2.2及例2.1知道, 对于 $m > q$ ,  $\sqrt{N}\hat{\rho}_m$ 依分布收敛到期望为0, 方差为

$$1 + 2\rho_1^2 + 2\rho_2^2 + \dots + 2\rho_q^2$$

的正态分布. 这样由样本自相关系数 $\hat{\rho}_k, k = 1, 2, \dots, m$ 的图形可以大致得到 $q$ 的估计, 同时也可以判断采用MA(q)模型的合理与否.

- ▶ 还可以用AIC定阶方法: 如果根据问题的背景或数据的特性能够判定MA(q)模型阶数 $q$ 的上界是 $Q_0$ . 对于 $m = 0, 1, 2, \dots, Q_0$ 按前述的方法逐个拟合MA(m)模型. 白噪声方差 $\sigma^2$ 的估计量记做 $\hat{\sigma}_m^2$ . 定义AIC函数

$$AIC(m) = \ln(\hat{\sigma}_m^2) + 2m/N, \quad m = 0, 1, \dots, Q_0.$$

这里 $N$ 是样本个数. AIC(m)的最小值点 $\hat{q}$  (如不惟一, 应取小的) 称为MA(q)模型的AIC定阶.

# MA序列的定阶方法

- ▶ 由于MA( $q$ )序列的特征是自相关系数 $q$ 后截尾, 所以当样本自相关系数 $\hat{\rho}_k = \hat{\gamma}_k / \hat{\gamma}_0$ 从某一点 $\hat{q}$ 后变得很小时, 可以 $\hat{q}$ 作为 $q$ 的估计.
- ▶ 从§4.2的定理2.2及例2.1知道, 对于 $m > q$ ,  $\sqrt{N}\hat{\rho}_m$ 依分布收敛到期望为0, 方差为

$$1 + 2\rho_1^2 + 2\rho_2^2 + \dots + 2\rho_q^2$$

的正态分布. 这样由样本自相关系数 $\hat{\rho}_k, k = 1, 2, \dots, m$ 的图形可以大致得到 $q$ 的估计, 同时也可以判断采用MA( $q$ )模型的合理与否.

- ▶ 还可以用AIC定阶方法: 如果根据问题的背景或数据的特性能够判定MA( $q$ )模型阶数 $q$ 的上界是 $Q_0$ . 对于 $m = 0, 1, 2, \dots, Q_0$ 按前述的方法逐个拟合MA( $m$ )模型. 白噪声方差 $\sigma^2$ 的估计量记做 $\hat{\sigma}_m^2$ . 定义AIC函数

$$AIC(m) = \ln(\hat{\sigma}_m^2) + 2m/N, \quad m = 0, 1, \dots, Q_0.$$

这里 $N$ 是样本个数. AIC( $m$ )的最小值点 $\hat{q}$  (如不惟一, 应取小的) 称为MA( $q$ )模型的AIC定阶.

## MA( $q$ )模型的参数估计

MA( $q$ )模型的矩估计及其计算MA( $q$ )模型的逆相关函数法MA( $q$ )模型的新息估计方法MA( $q$ )模型的定阶方法MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

## ARMA( $p, q$ )模型的参数估计

ARMA( $p, q$ )模型的矩估计方法ARMA( $p, q$ )模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计ARMA( $p, q$ )模型的检验ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法ARMA( $p, q$ )模型的谱密度估计

# MA模型估计的拟合检验

- ▶ 从观测数据 $x_1, x_2, \dots, x_N$  得到模型的参数估计 $\hat{q}$ ,  $\hat{b}_1, \hat{b}_2, \dots, \hat{b}_{\hat{q}}$  和 $\hat{\sigma}^2$  后, 取

$$\hat{\varepsilon}_{1-\hat{q}} = \hat{\varepsilon}_{2-\hat{q}} = \dots = \hat{\varepsilon}_0 = 0,$$

$$y_t = x_t - \bar{x}_N,$$

$$\hat{\varepsilon}_t = y_t - \sum_{j=1}^{\hat{q}} \hat{b}_j \hat{\varepsilon}_{t-j}, \quad t = 1, 2, \dots, N.$$

- ▶ 对 $L = O(N^{1/3})$ , 如果 $\{\hat{\varepsilon}_t : t = L, L+1, \dots, N\}$  能够通过白噪声检验, 就认为模型的选择合适. 否则改变 $\hat{q}$ 的取值, 拟合新的MA模型或改用其他的模型, 例如改用ARMA模型等.

本课件基于李东风  
老师课件修改

## MA(q)模型的参数估计

MA(q)模型的矩估计及其计算

MA(q)模型的逆相关函数法

MA(q)模型的新息估计方法

MA(q)模型的定阶方法

**MA(q)模型的拟合检验**

MA谱密度估计

## ARMA(p, q)模型的参数估计

ARMA(p, q)模型的矩估计方法

ARMA(p, q)模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA(p, q)模型的最大似然估计

ARMA(p, q)模型的检验

ARMA(p, q)模型的定阶方法

ARMA(p, q)模型的谱密度估计

# MA模型估计的拟合检验

- ▶ 从观测数据 $x_1, x_2, \dots, x_N$  得到模型的参数估计 $\hat{q}$ ,  $\hat{b}_1, \hat{b}_2, \dots, \hat{b}_{\hat{q}}$  和 $\hat{\sigma}^2$  后, 取

$$\hat{\varepsilon}_{1-\hat{q}} = \hat{\varepsilon}_{2-\hat{q}} = \dots = \hat{\varepsilon}_0 = 0,$$

$$y_t = x_t - \bar{x}_N,$$

$$\hat{\varepsilon}_t = y_t - \sum_{j=1}^{\hat{q}} \hat{b}_j \hat{\varepsilon}_{t-j}, \quad t = 1, 2, \dots, N.$$

- ▶ 对 $L = O(N^{1/3})$ , 如果 $\{\hat{\varepsilon}_t : t = L, L+1, \dots, N\}$  能够通过白噪声检验, 就认为模型的选择合适. 否则改变 $\hat{q}$ 的取值, 拟合新的MA模型或改用其他的模型, 例如改用ARMA模型等.

本课件基于李东风  
老师课件修改

## MA(q)模型的参数估计

MA(q)模型的矩估计及其计算

MA(q)模型的逆相关函数法

MA(q)模型的新息估计方法

MA(q)模型的定阶方法

**MA(q)模型的拟合检验**

MA谱密度估计

## ARMA(p, q)模型的参数估计

ARMA(p, q)模型的矩估计方法

ARMA(p, q)模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA(p, q)模型的最大似然估计

ARMA(p, q)模型的检验

ARMA(p, q)模型的定阶方法

ARMA(p, q)模型的谱密度估计

MA(q)模型的参数  
估计MA(q)模型的矩估计及其  
计算MA(q)模型的逆相关函数  
法MA(q)模型的新息估计方  
法

MA(q)模型的定阶方法

MA(q)模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA(p, q)模型  
的参数估计ARMA(p, q)模型的矩估  
计方法ARMA(p, q)模型的自回  
归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA(p, q)模型的最大  
似然估计

ARMA(p, q)模型的检验

ARMA(p, q)模型的定阶  
方法ARMA(p, q)模型的谱密  
度估计

## MA(q)序列的谱密度估计

- ▶ 如果从数据得到了MA模型的参数估计, 模型的检验也已经通过, 可以利用

$$\hat{f}(\lambda) = \frac{\hat{\sigma}^2}{2\pi} \left| 1 + \sum_{j=1}^{\hat{q}} \hat{b}_j e^{ij\lambda} \right|^2$$

作为所关心的平稳序列的谱密度的估计。

- ▶ 这是因为如果观测数据确实是MA(q)序列(2.2)时, 它的谱密度是

$$f(\lambda) = \frac{\sigma^2}{2\pi} \left| 1 + \sum_{j=1}^q b_j e^{ij\lambda} \right|^2.$$

- ▶ 不难看出, 如果 $\hat{q}$ ,  $\hat{b}_1, \hat{b}_2, \dots, \hat{b}_q$ 和 $\hat{\sigma}^2$ 分别是 $q$ ,  $b_1, b_2, \dots, b_q$ 和 $\sigma^2$ 的相合估计, 则 $\hat{f}(\lambda)$ 是 $f(\lambda)$ 的相合估计。



# MA(q)序列的谱密度估计

- ▶ 如果从数据得到了MA模型的参数估计, 模型的检验也已经通过, 可以利用

$$\hat{f}(\lambda) = \frac{\hat{\sigma}^2}{2\pi} \left| 1 + \sum_{j=1}^{\hat{q}} \hat{b}_j e^{ij\lambda} \right|^2$$

作为所关心的平稳序列的谱密度的估计。

- ▶ 这是因为如果观测数据确实是MA(q)序列(2.2)时, 它的谱密度是

$$f(\lambda) = \frac{\sigma^2}{2\pi} \left| 1 + \sum_{j=1}^q b_j e^{ij\lambda} \right|^2.$$

- ▶ 不难看出, 如果 $\hat{q}$ ,  $\hat{b}_1, \hat{b}_2, \dots, \hat{b}_q$ 和 $\hat{\sigma}^2$ 分别是 $q$ ,  $b_1, b_2, \dots, b_q$ 和 $\sigma^2$ 的相合估计, 则 $\hat{f}(\lambda)$ 是 $f(\lambda)$ 的相合估计。

# MA(q)序列的谱密度估计

- ▶ 如果从数据得到了MA模型的参数估计, 模型的检验也已经通过, 可以利用

$$\hat{f}(\lambda) = \frac{\hat{\sigma}^2}{2\pi} \left| 1 + \sum_{j=1}^{\hat{q}} \hat{b}_j e^{ij\lambda} \right|^2$$

作为所关心的平稳序列的谱密度的估计。

- ▶ 这是因为如果观测数据确实是MA(q)序列(2.2)时, 它的谱密度是

$$f(\lambda) = \frac{\sigma^2}{2\pi} \left| 1 + \sum_{j=1}^q b_j e^{ij\lambda} \right|^2.$$

- ▶ 不难看出, 如果 $\hat{q}$ ,  $\hat{b}_1, \hat{b}_2, \dots, \hat{b}_q$ 和 $\hat{\sigma}^2$ 分别是 $q$ ,  $b_1, b_2, \dots, b_q$ 和 $\sigma^2$ 的相合估计, 则 $\hat{f}(\lambda)$ 是 $f(\lambda)$ 的相合估计。

# ARMA模型

- ▶ 对于零均值化后的平稳观测数据 $x_1, x_2, \dots, x_N$ ，如果拟合AR( $p$ )和MA( $q$ )模型的效果都不理想，就要考虑ARMA( $p, q$ )模型的拟合。
- ▶ 这时可以假设 $x_1, x_2, \dots, x_N$ 满足如下的可逆ARMA( $p, q$ )模型

$$X_t = \sum_{j=1}^p a_j X_{t-j} + \varepsilon_t + \sum_{j=1}^q b_j \varepsilon_{t-j}, t = 1, 2, \dots \quad (3.1)$$

- ▶ 其中 $\{\varepsilon_t\}$ 是WN( $0, \sigma^2$ )，未知参数 $\mathbf{a} = (a_1, a_2, \dots, a_p)^T$ 和 $\mathbf{b} = (b_1, b_2, \dots, b_q)^T$ 使得多项式

$$A(z) = 1 - \sum_{j=1}^p a_j z^j, \quad B(z) = 1 + \sum_{j=1}^q b_j z^j \quad (3.2)$$

互素，并且满足

$$A(z)B(z) \neq 0, |z| \leq 1. \quad (3.3)$$

- ▶ 以下仍然用 $\hat{\gamma}_k$ 表示由(1.2)定义的样本自协方差函数。
- ▶ 我们先设 $p, q$ 是已知的。

## MA( $q$ )模型的参数估计

MA( $q$ )模型的矩估计及其计算MA( $q$ )模型的逆相关函数法MA( $q$ )模型的新息估计方法MA( $q$ )模型的定阶方法MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

## ARMA( $p, q$ )模型的参数估计

ARMA( $p, q$ )模型的矩估计方法ARMA( $p, q$ )模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计ARMA( $p, q$ )模型的检验ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法ARMA( $p, q$ )模型的谱密度估计

## ARMA模型

- ▶ 对于零均值化后的平稳观测数据 $x_1, x_2, \dots, x_N$ , 如果拟合AR( $p$ )和MA( $q$ )模型的效果都不理想, 就要考虑ARMA( $p, q$ )模型的拟合.
- ▶ 这时可以假设 $x_1, x_2, \dots, x_N$ 满足如下的可逆ARMA( $p, q$ )模型

$$X_t = \sum_{j=1}^p a_j X_{t-j} + \varepsilon_t + \sum_{j=1}^q b_j \varepsilon_{t-j}, t = 1, 2, \dots \quad (3.1)$$

- ▶ 其中 $\{\varepsilon_t\}$ 是WN( $0, \sigma^2$ ), 未知参数 $\mathbf{a} = (a_1, a_2, \dots, a_p)^T$ 和 $\mathbf{b} = (b_1, b_2, \dots, b_q)^T$ 使得多项式

$$A(z) = 1 - \sum_{j=1}^p a_j z^j, \quad B(z) = 1 + \sum_{j=1}^q b_j z^j \quad (3.2)$$

互素, 并且满足

$$A(z)B(z) \neq 0, |z| \leq 1. \quad (3.3)$$

- ▶ 以下仍然用 $\hat{\gamma}_k$ 表示由(1.2)定义的样本自协方差函数.
- ▶ 我们先设 $p, q$ 是已知的.

MA( $q$ )模型的参数估计MA( $q$ )模型的矩估计及其计算MA( $q$ )模型的逆相关函数法MA( $q$ )模型的新息估计方法MA( $q$ )模型的定阶方法MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA( $p, q$ )模型的参数估计ARMA( $p, q$ )模型的矩估计方法ARMA( $p, q$ )模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计ARMA( $p, q$ )模型的检验ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法ARMA( $p, q$ )模型的谱密度估计

# ARMA模型

- ▶ 对于零均值化后的平稳观测数据 $x_1, x_2, \dots, x_N$ , 如果拟合AR( $p$ )和MA( $q$ )模型的效果都不理想, 就要考虑ARMA( $p, q$ )模型的拟合.
- ▶ 这时可以假设 $x_1, x_2, \dots, x_N$ 满足如下的可逆ARMA( $p, q$ )模型

$$X_t = \sum_{j=1}^p a_j X_{t-j} + \varepsilon_t + \sum_{j=1}^q b_j \varepsilon_{t-j}, t = 1, 2, \dots \quad (3.1)$$

- ▶ 其中 $\{\varepsilon_t\}$ 是WN( $0, \sigma^2$ ), 未知参数 $\mathbf{a} = (a_1, a_2, \dots, a_p)^T$ 和 $\mathbf{b} = (b_1, b_2, \dots, b_q)^T$ 使得多项式

$$A(z) = 1 - \sum_{j=1}^p a_j z^j, \quad B(z) = 1 + \sum_{j=1}^q b_j z^j \quad (3.2)$$

互素, 并且满足

$$A(z)B(z) \neq 0, |z| \leq 1. \quad (3.3)$$

- ▶ 以下仍然用 $\hat{\gamma}_k$ 表示由(1.2)定义的样本自协方差函数.
- ▶ 我们先设 $p, q$ 是已知的.

# ARMA模型

- ▶ 对于零均值化后的平稳观测数据 $x_1, x_2, \dots, x_N$ , 如果拟合AR( $p$ )和MA( $q$ )模型的效果都不理想, 就要考虑ARMA( $p, q$ )模型的拟合.
- ▶ 这时可以假设 $x_1, x_2, \dots, x_N$ 满足如下的可逆ARMA( $p, q$ )模型

$$X_t = \sum_{j=1}^p a_j X_{t-j} + \varepsilon_t + \sum_{j=1}^q b_j \varepsilon_{t-j}, t = 1, 2, \dots \quad (3.1)$$

- ▶ 其中 $\{\varepsilon_t\}$ 是WN( $0, \sigma^2$ ), 未知参数 $\mathbf{a} = (a_1, a_2, \dots, a_p)^T$ 和 $\mathbf{b} = (b_1, b_2, \dots, b_q)^T$ 使得多项式

$$A(z) = 1 - \sum_{j=1}^p a_j z^j, \quad B(z) = 1 + \sum_{j=1}^q b_j z^j \quad (3.2)$$

互素, 并且满足

$$A(z)B(z) \neq 0, |z| \leq 1. \quad (3.3)$$

- ▶ 以下仍然用 $\hat{\gamma}_k$ 表示由(1.2)定义的样本自协方差函数.
- ▶ 我们先设 $p, q$ 是已知的.

# ARMA模型

- ▶ 对于零均值化后的平稳观测数据 $x_1, x_2, \dots, x_N$ , 如果拟合AR( $p$ )和MA( $q$ )模型的效果都不理想, 就要考虑ARMA( $p, q$ )模型的拟合.
- ▶ 这时可以假设 $x_1, x_2, \dots, x_N$ 满足如下的可逆ARMA( $p, q$ )模型

$$X_t = \sum_{j=1}^p a_j X_{t-j} + \varepsilon_t + \sum_{j=1}^q b_j \varepsilon_{t-j}, t = 1, 2, \dots \quad (3.1)$$

- ▶ 其中 $\{\varepsilon_t\}$ 是WN( $0, \sigma^2$ ), 未知参数 $\mathbf{a} = (a_1, a_2, \dots, a_p)^T$ 和 $\mathbf{b} = (b_1, b_2, \dots, b_q)^T$ 使得多项式

$$A(z) = 1 - \sum_{j=1}^p a_j z^j, \quad B(z) = 1 + \sum_{j=1}^q b_j z^j \quad (3.2)$$

互素, 并且满足

$$A(z)B(z) \neq 0, |z| \leq 1. \quad (3.3)$$

- ▶ 以下仍然用 $\hat{\gamma}_k$ 表示由(1.2)定义的样本自协方差函数.
- ▶ 我们先设 $p, q$ 是已知的.

## ARMA模型的矩估计方法

- 利用§3.2的(2.15)知道ARMA( $p, q$ )序列的自协方差函数满足延伸的Yule-Walker方程

$$\begin{pmatrix} \gamma_{q+1} \\ \gamma_{q+2} \\ \dots \\ \gamma_{p+q} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \gamma_q & \gamma_{q-1} & \dots & \gamma_{q-p+1} \\ \gamma_{q+1} & \gamma_q & \dots & \gamma_{q-p+2} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \gamma_{q+p-1} & \gamma_{q+p-2} & \dots & \gamma_q \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \dots \\ a_p \end{pmatrix} \quad (3.4)$$

- 这是参数 $\mathbf{a}$ 的估计方程, 从它得到 $\mathbf{a}$ 的矩估计

$$\begin{pmatrix} \hat{a}_1 \\ \hat{a}_2 \\ \dots \\ \hat{a}_p \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \hat{\gamma}_q & \hat{\gamma}_{q-1} & \dots & \hat{\gamma}_{q-p+1} \\ \hat{\gamma}_{q+1} & \hat{\gamma}_q & \dots & \hat{\gamma}_{q-p+2} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \hat{\gamma}_{q+p-1} & \hat{\gamma}_{q+p-2} & \dots & \hat{\gamma}_q \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} \hat{\gamma}_{q+1} \\ \hat{\gamma}_{q+2} \\ \dots \\ \hat{\gamma}_{q+p} \end{pmatrix} \quad (3.5)$$

本课件基于李东风  
老师课件修改

MA( $q$ )模型的参数估计

MA( $q$ )模型的矩估计及其计算

MA( $q$ )模型的逆相关函数法

MA( $q$ )模型的新息估计方法

MA( $q$ )模型的定阶方法

MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA( $p, q$ )模型的参数估计

ARMA( $p, q$ )模型的矩估计方法

ARMA( $p, q$ )模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计

ARMA( $p, q$ )模型的检验

ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法

ARMA( $p, q$ )模型的谱密度估计



## ARMA模型的矩估计方法

- ▶ 利用§3.2的(2.15)知道ARMA( $p, q$ )序列的自协方差函数满足延伸的Yule-Walker方程

$$\begin{pmatrix} \gamma_{q+1} \\ \gamma_{q+2} \\ \dots \\ \gamma_{p+q} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \gamma_q & \gamma_{q-1} & \dots & \gamma_{q-p+1} \\ \gamma_{q+1} & \gamma_q & \dots & \gamma_{q-p+2} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \gamma_{q+p-1} & \gamma_{q+p-2} & \dots & \gamma_q \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \dots \\ a_p \end{pmatrix} \quad (3.4)$$

- ▶ 这是参数 $\mathbf{a}$ 的估计方程, 从它得到 $\mathbf{a}$ 的矩估计

$$\begin{pmatrix} \hat{a}_1 \\ \hat{a}_2 \\ \dots \\ \hat{a}_p \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \hat{\gamma}_q & \hat{\gamma}_{q-1} & \dots & \hat{\gamma}_{q-p+1} \\ \hat{\gamma}_{q+1} & \hat{\gamma}_q & \dots & \hat{\gamma}_{q-p+2} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \hat{\gamma}_{q+p-1} & \hat{\gamma}_{q+p-2} & \dots & \hat{\gamma}_q \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} \hat{\gamma}_{q+1} \\ \hat{\gamma}_{q+2} \\ \dots \\ \hat{\gamma}_{q+p} \end{pmatrix} \quad (3.5)$$

本课件基于李东风  
老师课件修改MA( $q$ )模型的参数估计MA( $q$ )模型的矩估计及其计算MA( $q$ )模型的逆相关函数法MA( $q$ )模型的新息估计方法MA( $q$ )模型的定阶方法MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA( $p, q$ )模型的参数估计ARMA( $p, q$ )模型的矩估计方法ARMA( $p, q$ )模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计ARMA( $p, q$ )模型的检验ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法ARMA( $p, q$ )模型的谱密度估计

## ARMA模型的矩估计方法(续)

- ▶ 利用§3.2的定理2.3 知道(3.4) 中的  $p \times p$  矩阵  $\Gamma_{p,q}$  是可逆的. 用  $\hat{\Gamma}_{p,q}$  表示(3.5)中的  $p \times p$  矩阵.

当ARMA( $p, q$ )模型中的白噪声  $\{\varepsilon_t\}$  独立同分布时,  $\hat{\gamma}_k$  a.s.收敛到  $\gamma_k$ .

- ▶ 于是当  $N \rightarrow \infty$ ,

$$\det(\hat{\Gamma}_{p,q}) \rightarrow \det(\Gamma_{p,q}) \neq 0.$$

- ▶ 所以当  $N$  充分大后, (3.5)中的矩阵  $\hat{\Gamma}_{p,q}$  也是可逆的. 这时矩估计是惟一的. 还可以看出, 在上述的条件下, 矩估计(3.5)是强相合的:

$$\lim_{N \rightarrow \infty} \hat{a}_j = a_j, \text{ a.s.}, 1 \leq j \leq p. \quad (3.6)$$

MA( $q$ )模型的参数估计MA( $q$ )模型的矩估计及其计算MA( $q$ )模型的逆相关函数法MA( $q$ )模型的新息估计方法MA( $q$ )模型的定阶方法MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA( $p, q$ )模型的参数估计ARMA( $p, q$ )模型的矩估计方法ARMA( $p, q$ )模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计ARMA( $p, q$ )模型的检验ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法ARMA( $p, q$ )模型的谱密度估计

## ARMA模型的矩估计方法(续)

- ▶ 利用§3.2的定理2.3 知道(3.4) 中的  $p \times p$  矩阵  $\Gamma_{p,q}$  是可逆的. 用  $\hat{\Gamma}_{p,q}$  表示(3.5)中的  $p \times p$  矩阵.  
当ARMA( $p, q$ )模型中的白噪声  $\{\varepsilon_t\}$  独立同分布时,  $\hat{\gamma}_k$  a.s.收敛到  $\gamma_k$ .
- ▶ 于是当  $N \rightarrow \infty$ ,

$$\det(\hat{\Gamma}_{p,q}) \rightarrow \det(\Gamma_{p,q}) \neq 0.$$

- ▶ 所以当  $N$  充分大后, (3.5)中的矩阵  $\hat{\Gamma}_{p,q}$  也是可逆的. 这时矩估计是惟一的. 还可以看出, 在上述的条件下, 矩估计(3.5)是强相合的:

$$\lim_{N \rightarrow \infty} \hat{a}_j = a_j, \text{ a.s.}, 1 \leq j \leq p. \quad (3.6)$$

MA( $q$ )模型的参数估计MA( $q$ )模型的矩估计及其计算MA( $q$ )模型的逆相关函数法MA( $q$ )模型的新息估计方法MA( $q$ )模型的定阶方法MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA( $p, q$ )模型的参数估计ARMA( $p, q$ )模型的矩估计方法ARMA( $p, q$ )模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计ARMA( $p, q$ )模型的检验ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法ARMA( $p, q$ )模型的谱密度估计

## ARMA模型的矩估计方法(续)

- ▶ 利用§3.2的定理2.3 知道(3.4) 中的  $p \times p$  矩阵  $\Gamma_{p,q}$  是可逆的. 用  $\hat{\Gamma}_{p,q}$  表示(3.5)中的  $p \times p$  矩阵.

当ARMA( $p, q$ )模型中的白噪声  $\{\varepsilon_t\}$  独立同分布时,  $\hat{\gamma}_k$  a.s.收敛到  $\gamma_k$ .

- ▶ 于是当  $N \rightarrow \infty$ ,

$$\det(\hat{\Gamma}_{p,q}) \rightarrow \det(\Gamma_{p,q}) \neq 0.$$

- ▶ 所以当  $N$  充分大后, (3.5)中的矩阵  $\hat{\Gamma}_{p,q}$  也是可逆的. 这时矩估计是惟一的. 还可以看出, 在上述的条件下, 矩估计(3.5)是强相合的:

$$\lim_{N \rightarrow \infty} \hat{a}_j = a_j, \text{ a.s.}, 1 \leq j \leq p. \quad (3.6)$$

MA( $q$ )模型的参数估计MA( $q$ )模型的矩估计及其计算MA( $q$ )模型的逆相关函数法MA( $q$ )模型的新息估计方法MA( $q$ )模型的定阶方法MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA( $p, q$ )模型的参数估计ARMA( $p, q$ )模型的矩估计方法ARMA( $p, q$ )模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计ARMA( $p, q$ )模型的检验ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法ARMA( $p, q$ )模型的谱密度估计

## ARMA模型的矩估计方法(续2)

- ▶ 下面估计MA( $q$ )部分的参数.
- ▶ 由于

$$z_t \triangleq x_t - \sum_{j=1}^p a_j x_{t-j}, \quad t = p+1, p+2, \dots, N$$

满足MA( $q$ )模型

$$z_t = B(\mathcal{B})\varepsilon_t,$$

- ▶ 所以得到 $\hat{a}_1, \hat{a}_2, \dots, \hat{a}_p$ 后,

$$y_t = x_t - \sum_{j=1}^p \hat{a}_j x_{t-j}, \quad t = p+1, p+2, \dots, N. \quad (3.7)$$

是一个MA( $q$ )序列的近似观测数据. 它的样本自协方差函数由

$$\hat{\gamma}_y(k) = \sum_{j=0}^p \sum_{l=0}^p \hat{a}_j \hat{a}_l \hat{\gamma}_{k+j-l}, \quad k = 0, 1, \dots, q \quad (3.8)$$

定义, 其中 $\hat{a}_0 = -1$ .

- ▶ 现在将(3.8)看成一个MA( $q$ )序列的样本自协方差函数, 利用§6.2的方法就可以估计出MA( $q$ )部分的参数 $\mathbf{b}$ 和 $\sigma^2$ .

MA( $q$ )模型的参数估计

MA( $q$ )模型的矩估计及其计算

MA( $q$ )模型的逆相关函数法

MA( $q$ )模型的新息估计方法

MA( $q$ )模型的正阶方法

MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA( $p, q$ )模型的参数估计

ARMA( $p, q$ )模型的矩估计方法

ARMA( $p, q$ )模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计

ARMA( $p, q$ )模型的检验

ARMA( $p, q$ )模型的正阶方法

ARMA( $p, q$ )模型的谱密度估计

## ARMA模型的矩估计方法(续2)

- ▶ 下面估计MA( $q$ )部分的参数.
- ▶ 由于

$$z_t \triangleq x_t - \sum_{j=1}^p a_j x_{t-j}, \quad t = p+1, p+2, \dots, N$$

满足MA( $q$ )模型

$$z_t = B(\mathcal{B})\varepsilon_t,$$

- ▶ 所以得到 $\hat{a}_1, \hat{a}_2, \dots, \hat{a}_p$ 后,

$$y_t = x_t - \sum_{j=1}^p \hat{a}_j x_{t-j}, \quad t = p+1, p+2, \dots, N. \quad (3.7)$$

是一个MA( $q$ )序列的近似观测数据. 它的样本自协方差函数由

$$\hat{\gamma}_y(k) = \sum_{j=0}^p \sum_{l=0}^p \hat{a}_j \hat{a}_l \hat{\gamma}_{k+j-l}, \quad k = 0, 1, \dots, q \quad (3.8)$$

定义, 其中 $\hat{a}_0 = -1$ .

- ▶ 现在将(3.8)看成一个MA( $q$ )序列的样本自协方差函数, 利用§6.2的方法就可以估计出MA( $q$ )部分的参数 $\mathbf{b}$ 和 $\sigma^2$ .

MA( $q$ )模型的参数估计MA( $q$ )模型的矩估计及其计算MA( $q$ )模型的逆相关函数法MA( $q$ )模型的新息估计方法MA( $q$ )模型的定义方法MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA( $p, q$ )模型的参数估计ARMA( $p, q$ )模型的矩估计方法ARMA( $p, q$ )模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计ARMA( $p, q$ )模型的检验ARMA( $p, q$ )模型的定义方法ARMA( $p, q$ )模型的谱密度估计

## ARMA模型的矩估计方法(续2)

- ▶ 下面估计MA( $q$ )部分的参数.
- ▶ 由于

$$z_t \triangleq x_t - \sum_{j=1}^p a_j x_{t-j}, \quad t = p+1, p+2, \dots, N$$

满足MA( $q$ )模型

$$z_t = B(\mathcal{B})\varepsilon_t,$$

- ▶ 所以得到 $\hat{a}_1, \hat{a}_2, \dots, \hat{a}_p$ 后,

$$y_t = x_t - \sum_{j=1}^p \hat{a}_j x_{t-j}, \quad t = p+1, p+2, \dots, N. \quad (3.7)$$

是一个MA( $q$ )序列的近似观测数据. 它的样本自协方差函数由

$$\hat{\gamma}_y(k) = \sum_{j=0}^p \sum_{l=0}^p \hat{a}_j \hat{a}_l \hat{\gamma}_{k+j-l}, \quad k = 0, 1, \dots, q \quad (3.8)$$

定义, 其中 $\hat{a}_0 = -1$ .

- ▶ 现在将(3.8)看成一个MA( $q$ )序列的样本自协方差函数, 利用§6.2的方法就可以估计出MA( $q$ )部分的参数 $\mathbf{b}$ 和 $\sigma^2$ .

MA( $q$ )模型的参数估计

MA( $q$ )模型的矩估计及其计算

MA( $q$ )模型的逆相关函数法

MA( $q$ )模型的新息估计方法

MA( $q$ )模型的定阶方法

MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA( $p, q$ )模型的参数估计

ARMA( $p, q$ )模型的矩估计方法

ARMA( $p, q$ )模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计

ARMA( $p, q$ )模型的检验

ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法

ARMA( $p, q$ )模型的谱密度估计

## ARMA模型的矩估计方法(续2)

- ▶ 下面估计MA( $q$ )部分的参数.
- ▶ 由于

$$z_t \triangleq x_t - \sum_{j=1}^p a_j x_{t-j}, \quad t = p+1, p+2, \dots, N$$

满足MA( $q$ )模型

$$z_t = B(\mathcal{B})\varepsilon_t,$$

- ▶ 所以得到 $\hat{a}_1, \hat{a}_2, \dots, \hat{a}_p$ 后,

$$y_t = x_t - \sum_{j=1}^p \hat{a}_j x_{t-j}, \quad t = p+1, p+2, \dots, N. \quad (3.7)$$

是一个MA( $q$ )序列的近似观测数据. 它的样本自协方差函数由

$$\hat{\gamma}_y(k) = \sum_{j=0}^p \sum_{l=0}^p \hat{a}_j \hat{a}_l \hat{\gamma}_{k+j-l}, \quad k = 0, 1, \dots, q \quad (3.8)$$

定义, 其中 $\hat{a}_0 = -1$ .

- ▶ 现在将(3.8)看成是一个MA( $q$ )序列的样本自协方差函数, 利用§6.2的方法就可以估计出MA( $q$ )部分的参数 $\mathbf{b}$ 和 $\sigma^2$ .

MA( $q$ )模型的参数估计

MA( $q$ )模型的矩估计及其计算

MA( $q$ )模型的逆相关函数法

MA( $q$ )模型的新息估计方法

MA( $q$ )模型的定阶方法

MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA( $p, q$ )模型的参数估计

ARMA( $p, q$ )模型的矩估计方法

ARMA( $p, q$ )模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计

ARMA( $p, q$ )模型的检验

ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法

ARMA( $p, q$ )模型的谱密度估计



# ARMA模型的自回归逼近法

- ▶ 如果ARMA模型中已知 $\{\varepsilon_t\}$ 则 $a_1, \dots, a_p, b_1, \dots, b_q$ 可以看成是回归系数。
- ▶  $\varepsilon_t$ 作为一步预报误差，可以用样本新息估计。但是样本新息直接计算困难，所以可以拟合长阶自回归模型，用自回归模型的残差作为一步预报误差的估计。
- ▶ 首先为数据建立AR模型。取自回归阶数的上界 $P_0 = [\sqrt{N}]$ 。这里 $[a]$ 表示 $a$ 的整数部分。采用AIC定阶方法得到AR模型的阶数估计 $\hat{p}$ 和自回归系数的估计

$$(\hat{\phi}_1, \hat{\phi}_2, \dots, \hat{\phi}_{\hat{p}}).$$

计算残差

$$\hat{\varepsilon}_t = x_t - \sum_{j=1}^{\hat{p}} \hat{\phi}_j x_{t-j}, \quad t = \hat{p} + 1, \hat{p} + 2, \dots, N.$$

## MA(q)模型的参数估计

MA(q)模型的矩估计及其计算

MA(q)模型的逆相关函数法

MA(q)模型的新息估计方法

MA(q)模型的定阶方法

MA(q)模型的拟合检验

MA谱密度估计

## ARMA(p, q)模型的参数估计

ARMA(p, q)模型的矩估计方法

ARMA(p, q)模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA(p, q)模型的最大似然估计

ARMA(p, q)模型的检验

ARMA(p, q)模型的定阶方法

ARMA(p, q)模型的谱密度估计

# ARMA模型的自回归逼近法

- ▶ 如果ARMA模型中已知 $\{\varepsilon_t\}$ 则 $a_1, \dots, a_p, b_1, \dots, b_q$ 可以看成是回归系数。
- ▶  $\varepsilon_t$ 作为一步预报误差，可以用样本新息估计。但是样本新息直接计算困难，所以可以拟合长阶自回归模型，用自回归模型的残差作为一步预报误差的估计。
- ▶ 首先为数据建立AR模型。取自回归阶数的上界 $P_0 = [\sqrt{N}]$ 。这里 $[a]$ 表示 $a$ 的整数部分。采用AIC定阶方法得到AR模型的阶数估计 $\hat{p}$ 和自回归系数的估计

$$(\hat{\phi}_1, \hat{\phi}_2, \dots, \hat{\phi}_{\hat{p}}).$$

计算残差

$$\hat{\varepsilon}_t = x_t - \sum_{j=1}^{\hat{p}} \hat{\phi}_j x_{t-j}, \quad t = \hat{p} + 1, \hat{p} + 2, \dots, N.$$

## MA(q)模型的参数估计

MA(q)模型的矩估计及其计算

MA(q)模型的逆相关函数法

MA(q)模型的新息估计方法

MA(q)模型的定阶方法

MA(q)模型的拟合检验

MA谱密度估计

## ARMA(p, q)模型的参数估计

ARMA(p, q)模型的矩估计方法

ARMA(p, q)模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA(p, q)模型的最大似然估计

ARMA(p, q)模型的检验

ARMA(p, q)模型的定阶方法

ARMA(p, q)模型的谱密度估计

# ARMA模型的自回归逼近法

- ▶ 如果ARMA模型中已知 $\{\varepsilon_t\}$ 则 $a_1, \dots, a_p, b_1, \dots, b_q$ 可以看成是回归系数。
- ▶  $\varepsilon_t$ 作为一步预报误差，可以用样本新息估计。但是样本新息直接计算困难，所以可以拟合长阶自回归模型，用自回归模型的残差作为一步预报误差的估计。
- ▶ 首先为数据建立AR模型。取自回归阶数的上界 $P_0 = [\sqrt{N}]$ 。这里 $[a]$ 表示 $a$ 的整数部分。采用AIC定阶方法得到AR模型的阶数估计 $\hat{p}$ 和自回归系数的估计

$$(\hat{\phi}_1, \hat{\phi}_2, \dots, \hat{\phi}_{\hat{p}}).$$

计算残差

$$\hat{\varepsilon}_t = x_t - \sum_{j=1}^{\hat{p}} \hat{\phi}_j x_{t-j}, \quad t = \hat{p} + 1, \hat{p} + 2, \dots, N.$$

# ARMA模型的自回归逼近法(续)

- ▶ 然后写出近似的ARMA( $p, q$ )模型

$$x_t = \sum_{j=1}^p a_j x_{t-j} + \hat{\varepsilon}_t + \sum_{j=1}^q b_j \hat{\varepsilon}_{t-j}, \quad t = L+1, L+2, \dots, N.$$

这里  $L = \max(\hat{p}, p, q)$ ,  $a_j, b_k$  是待定参数.

- ▶ 最后对目标函数

$$Q(\mathbf{a}, \mathbf{b}) = \sum_{t=L+1}^N \left( x_t - \sum_{j=1}^p a_j x_{t-j} - \sum_{j=1}^q b_j \hat{\varepsilon}_{t-j} \right)^2 \quad (3.9)$$

极小化, 得到最小二乘估计  $(\hat{a}_1, \dots, \hat{a}_p, \hat{b}_1, \dots, \hat{b}_q)$ .  $\sigma^2$  的最小二乘估计由下式定义.

$$\hat{\sigma}^2 = \frac{1}{N-L} Q(\hat{a}_1, \dots, \hat{a}_p, \hat{b}_1, \dots, \hat{b}_q).$$

# ARMA模型的自回归逼近法(续)

- ▶ 然后写出近似的ARMA( $p, q$ )模型

$$x_t = \sum_{j=1}^p a_j x_{t-j} + \hat{\varepsilon}_t + \sum_{j=1}^q b_j \hat{\varepsilon}_{t-j}, \quad t = L+1, L+2, \dots, N.$$

这里  $L = \max(\hat{p}, p, q)$ ,  $a_j, b_k$  是待定参数.

- ▶ 最后对目标函数

$$Q(\mathbf{a}, \mathbf{b}) = \sum_{t=L+1}^N \left( x_t - \sum_{j=1}^p a_j x_{t-j} - \sum_{j=1}^q b_j \hat{\varepsilon}_{t-j} \right)^2 \quad (3.9)$$

极小化, 得到最小二乘估计  $(\hat{a}_1, \dots, \hat{a}_p, \hat{b}_1, \dots, \hat{b}_q)$ .  $\sigma^2$  的最小二乘估计由下式定义.

$$\hat{\sigma}^2 = \frac{1}{N-L} Q(\hat{a}_1, \dots, \hat{a}_p, \hat{b}_1, \dots, \hat{b}_q).$$

# 正态时间序列的似然函数

- ▶ 设 $\{X_t\}$ 是零均值正态时间序列, 对 $n \geq 1$ ,  $\mathbf{X}_n = (X_1, X_2, \dots, X_n)^T$  的协方差矩阵 $\Gamma_n$ 正定.
- ▶ 采用§5.3的记号可以得到最佳线性预测

$$\hat{X}_n \triangleq L(X_n | \mathbf{X}_{n-1}) = \sum_{j=1}^{n-1} \theta_{n-1, n-j} Z_j,$$

其中 $Z_j = X_j - \hat{X}_j$ ,  $Z_1 = X_1$ .

- ▶ 于是

$$\begin{aligned} X_n &= \hat{X}_n + Z_n = \sum_{j=1}^{n-1} \theta_{n-1, n-j} Z_j + Z_n \\ &= \sum_{j=1}^n \theta_{n-1, n-j} Z_j \quad (\theta_{n-1, 0} \triangleq 1) \\ &= (\theta_{n-1, n-1}, \theta_{n-1, n-2}, \dots, \theta_{n-1, 1}, 1) \cdot \mathbf{Z}_n, \end{aligned}$$

其中 $\mathbf{Z}_n = (Z_1, Z_2, \dots, Z_n)^T$ .

MA(q)模型的参数估计

MA(q)模型的矩估计及其计算

MA(q)模型的逆相关函数法

MA(q)模型的新息估计方法

MA(q)模型的定阶方法

MA(q)模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA(p, q)模型的参数估计

ARMA(p, q)模型的矩估计方法

ARMA(p, q)模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA(p, q)模型的最大似然估计

ARMA(p, q)模型的检验

ARMA(p, q)模型的定阶方法

ARMA(p, q)模型的谱密度估计

# 正态时间序列的似然函数

- ▶ 设 $\{X_t\}$ 是零均值正态时间序列, 对 $n \geq 1$ ,  
 $\mathbf{X}_n = (X_1, X_2, \dots, X_n)^T$  的协方差矩阵 $\Gamma_n$ 正定.
- ▶ 采用§5.3的记号可以得到最佳线性预测

$$\hat{X}_n \triangleq L(X_n | \mathbf{X}_{n-1}) = \sum_{j=1}^{n-1} \theta_{n-1, n-j} Z_j,$$

其中 $Z_j = X_j - \hat{X}_j$ ,  $Z_1 = X_1$ .

- ▶ 于是

$$\begin{aligned} X_n &= \hat{X}_n + Z_n = \sum_{j=1}^{n-1} \theta_{n-1, n-j} Z_j + Z_n \\ &= \sum_{j=1}^n \theta_{n-1, n-j} Z_j \quad (\theta_{n-1, 0} \triangleq 1) \\ &= (\theta_{n-1, n-1}, \theta_{n-1, n-2}, \dots, \theta_{n-1, 1}, 1) \cdot \mathbf{Z}_n, \end{aligned}$$

其中 $\mathbf{Z}_n = (Z_1, Z_2, \dots, Z_n)^T$ .

MA(q)模型的参数估计

MA(q)模型的矩估计及其计算

MA(q)模型的逆相关函数法

MA(q)模型的新息估计方法

MA(q)模型的定阶方法

MA(q)模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA(p, q)模型的参数估计

ARMA(p, q)模型的矩估计方法

ARMA(p, q)模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA(p, q)模型的最大似然估计

ARMA(p, q)模型的检验

ARMA(p, q)模型的定阶方法

ARMA(p, q)模型的谱密度估计

## 正态时间序列的似然函数

- ▶ 设 $\{X_t\}$ 是零均值正态时间序列, 对 $n \geq 1$ ,  
 $\mathbf{X}_n = (X_1, X_2, \dots, X_n)^T$  的协方差矩阵 $\Gamma_n$ 正定.
- ▶ 采用§5.3的记号可以得到最佳线性预测

$$\hat{X}_n \triangleq L(X_n | \mathbf{X}_{n-1}) = \sum_{j=1}^{n-1} \theta_{n-1, n-j} Z_j,$$

其中 $Z_j = X_j - \hat{X}_j$ ,  $Z_1 = X_1$ .

- ▶ 于是

$$\begin{aligned} X_n &= \hat{X}_n + Z_n = \sum_{j=1}^{n-1} \theta_{n-1, n-j} Z_j + Z_n \\ &= \sum_{j=1}^n \theta_{n-1, n-j} Z_j \quad (\theta_{n-1, 0} \triangleq 1) \\ &= (\theta_{n-1, n-1}, \theta_{n-1, n-2}, \dots, \theta_{n-1, 1}, 1) \cdot \mathbf{Z}_n, \end{aligned}$$

其中 $\mathbf{Z}_n = (Z_1, Z_2, \dots, Z_n)^T$ .

MA(q)模型的参数估计

MA(q)模型的矩估计及其计算

MA(q)模型的逆相关函数法

MA(q)模型的新息估计方法

MA(q)模型的定阶方法

MA(q)模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA(p, q)模型  
的参数估计

ARMA(p, q)模型的矩估计方法

ARMA(p, q)模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA(p, q)模型的最大似然估计

ARMA(p, q)模型的检验

ARMA(p, q)模型的定阶方法

ARMA(p, q)模型的谱密度估计



# 正态时间序列的似然函数(续)

- 为了方便引入下三角矩阵

$$C = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ \theta_{1,1} & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ \theta_{2,2} & \theta_{2,1} & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots & \\ \theta_{n-1,n-1} & \theta_{n-1,n-2} & \theta_{n-1,n-3} & \cdots & 1 \end{pmatrix}$$

- 则有

$$\mathbf{X}_n = C\mathbf{Z}_n.$$

- 由于

$$r_{k-1} \triangleq EZ_k^2, \quad k = 1, 2, \dots, n-1$$

是预测的均方误差(原来新息预报中 $r_{k-1}$ 用 $\nu_{k-1}$ 表示,但是下面 $\nu_{k-1}$ 要表示对 $X_t$ 作变换后的序列 $Y_t$ 的样本新息方差), 所以用 $Z_1, Z_2, \dots, Z_n$ 的正交性得到

$$D \triangleq E(\mathbf{Z}_n \mathbf{Z}_n^T) = \text{diag}(r_0, r_1, \dots, r_{n-1}).$$

# 正态时间序列的似然函数(续)

- 为了方便引入下三角矩阵

$$C = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ \theta_{1,1} & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ \theta_{2,2} & \theta_{2,1} & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots & \\ \theta_{n-1,n-1} & \theta_{n-1,n-2} & \theta_{n-1,n-3} & \cdots & 1 \end{pmatrix}$$

- 则有

$$\mathbf{X}_n = C\mathbf{Z}_n.$$

- 由于

$$r_{k-1} \triangleq EZ_k^2, \quad k = 1, 2, \dots, n-1$$

是预测的均方误差(原来新息预报中 $r_{k-1}$ 用 $\nu_{k-1}$ 表示, 但是下面 $\nu_{k-1}$ 要表示对 $X_t$ 作变换后的序列 $Y_t$ 的样本新息方差), 所以用 $Z_1, Z_2, \dots, Z_n$ 的正交性得到

$$D \triangleq E(\mathbf{Z}_n \mathbf{Z}_n^T) = \text{diag}(r_0, r_1, \dots, r_{n-1}).$$

# 正态时间序列的似然函数(续)

- ▶ 为了方便引入下三角矩阵

$$C = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ \theta_{1,1} & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ \theta_{2,2} & \theta_{2,1} & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots & \\ \theta_{n-1,n-1} & \theta_{n-1,n-2} & \theta_{n-1,n-3} & \cdots & 1 \end{pmatrix}$$

- ▶ 则有

$$\mathbf{X}_n = C\mathbf{Z}_n.$$

- ▶ 由于

$$r_{k-1} \triangleq EZ_k^2, \quad k = 1, 2, \dots, n-1$$

是预测的均方误差(原来新息预报中 $r_{k-1}$ 用 $\nu_{k-1}$ 表示, 但是下面 $\nu_{k-1}$ 要表示对 $X_t$ 作变换后的序列 $Y_t$ 的样本新息方差), 所以用 $Z_1, Z_2, \dots, Z_n$ 的正交性得到

$$D \triangleq E(\mathbf{Z}_n \mathbf{Z}_n^T) = \text{diag}(r_0, r_1, \dots, r_{n-1}).$$

## 正态时间序列的似然函数(续2)

- 由此得到 $\mathbf{X}_n$ 的协方差矩阵:

$$\Gamma_n = E(\mathbf{CZ}_n\mathbf{Z}_n^T\mathbf{C}^T) = \mathbf{C}\mathbf{D}\mathbf{C}^T,$$

$$\det(\Gamma_n) = \det(\mathbf{D}) = r_0 r_1 \cdots r_{n-1},$$

$$\mathbf{X}_n^T \Gamma_n^{-1} \mathbf{X}_n = \mathbf{Z}_n^T \mathbf{C}^T (\mathbf{C}\mathbf{D}\mathbf{C}^T)^{-1} \mathbf{C}\mathbf{Z}_n = \sum_{j=1}^n Z_j^2 / r_{j-1}.$$

- 由于 $\mathbf{X}_n$ 的分布由 $\Gamma_n$ 决定, 而 $r_j, \theta_{k,j}$ 都是 $\Gamma_n$ 的函数, 所以可得基于 $\mathbf{X}_n$ 的似然函数

$$L(\Gamma_n) = \frac{1}{(2\pi)^{n/2} [\det(\Gamma_n)]^{1/2}} \exp\left(-\frac{1}{2} \mathbf{X}_n^T \Gamma_n^{-1} \mathbf{X}_n\right)$$

$$= \frac{1}{(2\pi)^{n/2} (r_0 r_1 \cdots r_{n-1})^{1/2}} \exp\left(-\frac{1}{2} \sum_{j=1}^n Z_j^2 / r_{j-1}\right).$$

MA(q)模型的参数估计

MA(q)模型的矩估计及其计算

MA(q)模型的逆相关函数法

MA(q)模型的新息估计方法

MA(q)模型的定阶方法

MA(q)模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA(p, q)模型的参数估计

ARMA(p, q)模型的矩估计方法

ARMA(p, q)模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA(p, q)模型的最大似然估计

ARMA(p, q)模型的检验

ARMA(p, q)模型的定阶方法

ARMA(p, q)模型的谱密度估计

(3.10)

## 正态时间序列的似然函数(续2)

- 由此得到 $\mathbf{X}_n$ 的协方差矩阵:

$$\Gamma_n = E(\mathbf{C}\mathbf{Z}_n\mathbf{Z}_n^T\mathbf{C}^T) = \mathbf{C}\mathbf{D}\mathbf{C}^T,$$

$$\det(\Gamma_n) = \det(\mathbf{D}) = r_0 r_1 \cdots r_{n-1},$$

$$\mathbf{X}_n^T \Gamma_n^{-1} \mathbf{X}_n = \mathbf{Z}_n^T \mathbf{C}^T (\mathbf{C}\mathbf{D}\mathbf{C}^T)^{-1} \mathbf{C}\mathbf{Z}_n = \sum_{j=1}^n Z_j^2 / r_{j-1}.$$

- 由于 $\mathbf{X}_n$ 的分布由 $\Gamma_n$ 决定, 而 $r_j, \theta_{k,j}$ 都是 $\Gamma_n$ 的函数, 所以可得基于 $\mathbf{X}_n$ 的似然函数

$$L(\Gamma_n) = \frac{1}{(2\pi)^{n/2} [\det(\Gamma_n)]^{1/2}} \exp\left(-\frac{1}{2} \mathbf{X}_n^T \Gamma_n^{-1} \mathbf{X}_n\right)$$

$$= \frac{1}{(2\pi)^{n/2} (r_0 r_1 \cdots r_{n-1})^{1/2}} \exp\left(-\frac{1}{2} \sum_{j=1}^n Z_j^2 / r_{j-1}\right).$$

(3.10)

# ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计

- ▶ 设 $\{X_t\}$ 是满足ARMA模型(3.1)的平稳序列. 采用§5.4的C中符号, 利用§5.4的(4.11)得到逐步预报的递推公式

$$\hat{X}_{k+1} = \begin{cases} \sum_{j=1}^k \theta_{k,j} Z_{k+1-j}, & 1 \leq k < m, \\ \sum_{j=1}^p a_j X_{k+1-j} + \sum_{j=1}^q \theta_{k,j} Z_{k+1-j}, & k \geq m. \end{cases} \quad (3.11)$$

这里 $m = \max(p, q)$ ,

$$Z_k = X_k - \hat{X}_k = X_k - L(X_k | X_{k-1}, X_{k-2}, \dots, X_1), \quad (3.12)$$

$$r_{k-1} = EZ_k^2 = E(X_k - \hat{X}_k)^2 = \sigma^2 \nu_{k-1}. \quad (3.13)$$

ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计(续)

- ▶  $\theta_{k,j}, \nu_k$  可以通过第五章的(4.9)和(3.6)递推计算。而(4.9)中的 $\sigma^{-2}\gamma_k$  由第三章的(2.10), (2.11)计算, 即用ARMA自协方差的Wold系数表达式, Wold系数可由模型参数递推计算。它们都是和 $\sigma^2$ 无关的量, 由ARMA模型(3.1) 的参数

$$\beta = (a_1, a_2, \dots, a_p, b_1, b_2, \dots, b_q)^T \quad (3.14)$$

惟一决定。

- ▶ 从而 $\hat{X}_k$  也是和 $\sigma^2$ 无关的量, 仅由观测数据 $X_1, X_2, \dots, X_{k-1}$ 和 $\beta$ 决定. 将(3.11)和(3.13)代入(3.10)就得到基于观测数据 $X_1, X_2, \dots, X_N$ 的似然函数

$$L(\beta, \sigma^2) = \frac{\exp\left(-\frac{1}{2\sigma^2} \sum_{k=1}^N Z_k^2 / \nu_{k-1}\right)}{(2\pi)^{N/2} (\sigma^{2N} \nu_0 \nu_1 \cdots \nu_{N-1})^{1/2}} \quad (3.15)$$

MA( $q$ )模型的参数估计MA( $q$ )模型的矩估计及其计算MA( $q$ )模型的逆相关函数法MA( $q$ )模型的新息估计方法MA( $q$ )模型的定阶方法MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA( $p, q$ )模型的参数估计ARMA( $p, q$ )模型的矩估计方法ARMA( $p, q$ )模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计ARMA( $p, q$ )模型的检验ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法ARMA( $p, q$ )模型的谱密度估计

ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计(续)

- ▶  $\theta_{k,j}, \nu_k$  可以通过第五章的(4.9)和(3.6)递推计算。而(4.9)中的 $\sigma^{-2}\gamma_k$  由第三章的(2.10), (2.11)计算, 即用ARMA自协方差的Wold系数表达式, Wold系数可由模型参数递推计算。它们都是和 $\sigma^2$ 无关的量, 由ARMA模型(3.1) 的参数

$$\beta = (a_1, a_2, \dots, a_p, b_1, b_2, \dots, b_q)^T \quad (3.14)$$

惟一决定。

- ▶ 从而 $\hat{X}_k$  也是和 $\sigma^2$ 无关的量, 仅由观测数据 $X_1, X_2, \dots, X_{k-1}$ 和 $\beta$ 决定. 将(3.11)和(3.13)代入(3.10)就得到基于观测数据 $X_1, X_2, \dots, X_N$ 的似然函数

$$L(\beta, \sigma^2) = \frac{\exp\left(-\frac{1}{2\sigma^2} \sum_{k=1}^N Z_k^2 / \nu_{k-1}\right)}{(2\pi)^{N/2} (\sigma^{2N} \nu_0 \nu_1 \cdots \nu_{N-1})^{1/2}} \quad (3.15)$$

MA( $q$ )模型的参数估计MA( $q$ )模型的矩估计及其计算MA( $q$ )模型的逆相关函数法MA( $q$ )模型的新息估计方法MA( $q$ )模型的定阶方法MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA( $p, q$ )模型的参数估计ARMA( $p, q$ )模型的矩估计方法ARMA( $p, q$ )模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计ARMA( $p, q$ )模型的检验ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法ARMA( $p, q$ )模型的谱密度估计



# ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计(续2)

应用时间序列分析  
课程介绍

主讲老师：席瑞斌

## ► 引入

$$S(\beta) = \sum_{k=1}^N Z_k^2 / \nu_{k-1}. \quad (3.16)$$

## ► 忽略常数项后, 可以得到对数似然函数

$$\ln L(\beta, \sigma^2) = -\frac{N}{2} \ln \sigma^2 - \frac{1}{2} \ln(\nu_0 \nu_1 \cdots \nu_{N-1}) - \frac{1}{2\sigma^2} S(\beta). \quad (3.17)$$

本课件基于李东风  
老师课件修改

MA( $q$ )模型的参数  
估计

MA( $q$ )模型的矩估计及其  
计算

MA( $q$ )模型的逆相关函数  
法

MA( $q$ )模型的新息估计方  
法

MA( $q$ )模型的定阶方法

MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA( $p, q$ )模型  
的参数估计

ARMA( $p, q$ )模型的矩估  
计方法

ARMA( $p, q$ )模型的自回  
归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大  
似然估计

ARMA( $p, q$ )模型的检验

ARMA( $p, q$ )模型的定阶  
方法

ARMA( $p, q$ )模型的谱密  
度估计

# ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计(续2)

应用时间序列分析  
课程介绍

主讲老师：席瑞斌

## ► 引入

$$S(\beta) = \sum_{k=1}^N Z_k^2 / \nu_{k-1}. \quad (3.16)$$

## ► 忽略常数项后, 可以得到对数似然函数

$$\ln L(\beta, \sigma^2) = -\frac{N}{2} \ln \sigma^2 - \frac{1}{2} \ln(\nu_0 \nu_1 \cdots \nu_{N-1}) - \frac{1}{2\sigma^2} S(\beta). \quad (3.17)$$

本课件基于李东风  
老师课件修改

MA( $q$ )模型的参数  
估计

MA( $q$ )模型的矩估计及其  
计算

MA( $q$ )模型的逆相关函数  
法

MA( $q$ )模型的新息估计方  
法

MA( $q$ )模型的定阶方法

MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA( $p, q$ )模型  
的参数估计

ARMA( $p, q$ )模型的矩估  
计方法

ARMA( $p, q$ )模型的自回  
归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大  
似然估计

ARMA( $p, q$ )模型的检验

ARMA( $p, q$ )模型的定阶  
方法

ARMA( $p, q$ )模型的谱密  
度估计

## ARMA(p, q)模型的最大似然估计(续3)

- ▶ 利用

$$\frac{\partial}{\partial \sigma^2} \ln L(\beta, \sigma^2) = -\frac{N}{2\sigma^2} + \frac{S(\beta)}{2\sigma^4} = 0$$

- ▶ 得到

$$\sigma^2 = \frac{1}{N} S(\beta).$$

- ▶ 将上式代入(3.17)得到

$$\begin{aligned} l(\beta) &\triangleq -\frac{2}{N} \ln L(\beta, S(\beta)/N) - 1 \\ &= \frac{1}{N} \ln(\nu_0 \nu_1 \cdots \nu_{N-1}) + \ln[S(\beta)/N]. \end{aligned} \quad (3.18)$$

- ▶ 通常称 $l(\beta)$ 是约化似然函数. 可以看出,  $l(\beta)$ 的最小值点

$$\hat{\beta} = (\hat{a}_1, \hat{a}_2, \dots, \hat{a}_p, \hat{b}_1, \hat{b}_2, \dots, \hat{b}_q)^T \quad (3.19)$$

是 $\beta$ 的最大似然估计, 而

$$\hat{\sigma}^2 = \frac{1}{N} S(\hat{\beta}) \quad (3.20)$$

是 $\sigma^2$ 的最大似然估计.

## ARMA(p, q)模型的最大似然估计(续3)

- ▶ 利用

$$\frac{\partial}{\partial \sigma^2} \ln L(\beta, \sigma^2) = -\frac{N}{2\sigma^2} + \frac{S(\beta)}{2\sigma^4} = 0$$

- ▶ 得到

$$\sigma^2 = \frac{1}{N} S(\beta).$$

- ▶ 将上式代入(3.17)得到

$$\begin{aligned} l(\beta) &\triangleq -\frac{2}{N} \ln L(\beta, S(\beta)/N) - 1 \\ &= \frac{1}{N} \ln(\nu_0 \nu_1 \cdots \nu_{N-1}) + \ln[S(\beta)/N]. \end{aligned} \quad (3.18)$$

- ▶ 通常称 $l(\beta)$ 是约化似然函数. 可以看出,  $l(\beta)$ 的最小值点

$$\hat{\beta} = (\hat{\alpha}_1, \hat{\alpha}_2, \dots, \hat{\alpha}_p, \hat{b}_1, \hat{b}_2, \dots, \hat{b}_q)^T \quad (3.19)$$

是 $\beta$ 的最大似然估计, 而

$$\hat{\sigma}^2 = \frac{1}{N} S(\hat{\beta}) \quad (3.20)$$

是 $\sigma^2$ 的最大似然估计.

## ARMA(p, q)模型的最大似然估计(续3)

- ▶ 利用

$$\frac{\partial}{\partial \sigma^2} \ln L(\beta, \sigma^2) = -\frac{N}{2\sigma^2} + \frac{S(\beta)}{2\sigma^4} = 0$$

- ▶ 得到

$$\sigma^2 = \frac{1}{N} S(\beta).$$

- ▶ 将上式代入(3.17)得到

$$\begin{aligned} l(\beta) &\triangleq -\frac{2}{N} \ln L(\beta, S(\beta)/N) - 1 \\ &= \frac{1}{N} \ln(\nu_0 \nu_1 \cdots \nu_{N-1}) + \ln[S(\beta)/N]. \end{aligned} \quad (3.18)$$

- ▶ 通常称 $l(\beta)$ 是约化似然函数. 可以看出,  $l(\beta)$ 的最小值点

$$\hat{\beta} = (\hat{a}_1, \hat{a}_2, \dots, \hat{a}_p, \hat{b}_1, \hat{b}_2, \dots, \hat{b}_q)^T \quad (3.19)$$

是 $\beta$ 的最大似然估计, 而

$$\hat{\sigma}^2 = \frac{1}{N} S(\hat{\beta}) \quad (3.20)$$

是 $\sigma^2$ 的最大似然估计.

## ARMA(p, q)模型的最大似然估计(续3)

- ▶ 利用

$$\frac{\partial}{\partial \sigma^2} \ln L(\beta, \sigma^2) = -\frac{N}{2\sigma^2} + \frac{S(\beta)}{2\sigma^4} = 0$$

- ▶ 得到

$$\sigma^2 = \frac{1}{N} S(\beta).$$

- ▶ 将上式代入(3.17)得到

$$\begin{aligned} l(\beta) &\triangleq -\frac{2}{N} \ln L(\beta, S(\beta)/N) - 1 \\ &= \frac{1}{N} \ln(\nu_0 \nu_1 \cdots \nu_{N-1}) + \ln[S(\beta)/N]. \end{aligned} \quad (3.18)$$

- ▶ 通常称 $l(\beta)$ 是约化似然函数. 可以看出,  $l(\beta)$ 的最小值点

$$\hat{\beta} = (\hat{a}_1, \hat{a}_2, \dots, \hat{a}_p, \hat{b}_1, \hat{b}_2, \dots, \hat{b}_q)^T \quad (3.19)$$

是 $\beta$ 的最大似然估计, 而

$$\hat{\sigma}^2 = \frac{1}{N} S(\hat{\beta}) \quad (3.20)$$

是 $\sigma^2$ 的最大似然估计.

## MA(q)模型的参数估计

MA(q)模型的矩估计及其计算

MA(q)模型的逆相关函数法

MA(q)模型的新息估计方法

MA(q)模型的定阶方法

MA(q)模型的拟合检验

MA谱密度估计

## ARMA(p, q)模型的参数估计

ARMA(p, q)模型的矩估计方法

ARMA(p, q)模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA(p, q)模型的最大似然估计

ARMA(p, q)模型的检验

ARMA(p, q)模型的定阶方法

ARMA(p, q)模型的谱密度估计

# 最大似然估计的计算

- ▶ 在计算 $l(\beta)$ 的最小值点时,可采用一般的最优化方法.
- ▶ 要计算 $l(\beta)$ 函数值,通过第五章的(4.9)和(3.6)递推计算出 $\theta_{kj}$ ,  $\nu_j$  和  $Z_k = X_k - \hat{X}_k$ , 然后计算出 $l(\beta)$ .
- ▶ 为了加快搜索的速度和提高估计的精度, 初始值 $\beta^{(0)}$ 应当选择在 $l(\beta)$ 的最小值附近.
- ▶ 实际计算中, 初始值应当选成在A中定义的矩估计或B中定义的自回归逼近估计. 为了得的估计模型的合理性和可逆性, 还应当选择初始值 $\beta^{(0)}$  使得 $A(z)$ ,  $B(z)$ 在闭单位圆内没有零点.

# 最大似然估计的计算

- ▶ 在计算 $l(\beta)$ 的最小值点时,可采用一般的最优化方法.
- ▶ 要计算 $l(\beta)$ 函数值,通过第五章的(4.9)和(3.6)递推计算出 $\theta_{k,j}$ ,  $\nu_j$  和  $Z_k = X_k - \hat{X}_k$ , 然后计算出 $l(\beta)$ .
- ▶ 为了加快搜索的速度和提高估计的精度, 初始值 $\beta^{(0)}$ 应当选择在 $l(\beta)$ 的最小值附近.
- ▶ 实际计算中, 初始值应当选成在A中定义的矩估计或B中定义的自回归逼近估计. 为了得的估计模型的合理性和可逆性, 还应当选择初始值 $\beta^{(0)}$  使得 $A(z)$ ,  $B(z)$ 在闭单位圆内没有零点.

## MA(q)模型的参数估计

MA(q)模型的矩估计及其计算

MA(q)模型的逆相关函数法

MA(q)模型的新息估计方法

MA(q)模型的定阶方法

MA(q)模型的拟合检验

MA谱密度估计

## ARMA(p, q)模型的参数估计

ARMA(p, q)模型的矩估计方法

ARMA(p, q)模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA(p, q)模型的最大似然估计

ARMA(p, q)模型的检验

ARMA(p, q)模型的定阶方法

ARMA(p, q)模型的谱密度估计



# 最大似然估计的计算

- ▶ 在计算 $l(\beta)$ 的最小值点时,可采用一般的最优化方法.
- ▶ 要计算 $l(\beta)$ 函数值,通过第五章的(4.9)和(3.6)递推计算出 $\theta_{k,j}$ ,  $\nu_j$  和  $Z_k = X_k - \hat{X}_k$ , 然后计算出 $l(\beta)$ .
- ▶ 为了加快搜索的速度和提高估计的精度, 初始值 $\beta^{(0)}$ 应当选择在 $l(\beta)$ 的最小值附近.
- ▶ 实际计算中, 初始值应当选成在A中定义的矩估计或B中定义的自回归逼近估计. 为了得的估计模型的合理性和可逆性, 还应当选择初始值 $\beta^{(0)}$  使得 $A(z)$ ,  $B(z)$ 在闭单位圆内没有零点.

## MA(q)模型的参数估计

MA(q)模型的矩估计及其计算

MA(q)模型的逆相关函数法

MA(q)模型的新息估计方法

MA(q)模型的定阶方法

MA(q)模型的拟合检验

MA谱密度估计

## ARMA(p, q)模型的参数估计

ARMA(p, q)模型的矩估计方法

ARMA(p, q)模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA(p, q)模型的最大似然估计

ARMA(p, q)模型的检验

ARMA(p, q)模型的定阶方法

ARMA(p, q)模型的谱密度估计

# 最大似然估计的计算

- ▶ 在计算 $l(\beta)$ 的最小值点时,可采用一般的最优化方法.
- ▶ 要计算 $l(\beta)$ 函数值,通过第五章的(4.9)和(3.6)递推计算出 $\theta_{k,j}$ ,  $\nu_j$  和  $Z_k = X_k - \hat{X}_k$ , 然后计算出 $l(\beta)$ .
- ▶ 为了加快搜索的速度和提高估计的精度, 初始值 $\beta^{(0)}$ 应当选择在 $l(\beta)$ 的最小值附近.
- ▶ 实际计算中, 初始值应当选成在A中定义的矩估计或B中定义的回归逼近估计. 为了得的估计模型的合理性和可逆性, 还应当选择初始值 $\beta^{(0)}$  使得 $A(z)$ ,  $B(z)$ 在闭单位圆内没有零点.

## MA(q)模型的参数估计

MA(q)模型的矩估计及其计算

MA(q)模型的逆相关函数法

MA(q)模型的新息估计方法

MA(q)模型的定阶方法

MA(q)模型的拟合检验

MA谱密度估计

## ARMA(p, q)模型的参数估计

ARMA(p, q)模型的矩估计方法

ARMA(p, q)模型的回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA(p, q)模型的最大似然估计

ARMA(p, q)模型的检验

ARMA(p, q)模型的定阶方法

ARMA(p, q)模型的谱密度估计

# 最大似然估计的与最小二乘估计

- ▶ 由于当  $k \rightarrow \infty$ , 用§5.2 定理2.4(或习题4.4)得到

$$\begin{aligned} \nu_k &= E(X_{k+1} - \hat{X}_{k+1})^2 / \sigma^2 \\ &= E[X_n - L(X_n | X_{n-1}, X_{n-2}, \dots, X_{n-k})]^2 / \sigma^2 \\ &\rightarrow E[X_n - L(X_n | X_{n-1}, X_{n-2}, \dots)]^2 / \sigma^2 \\ &= E\varepsilon_n^2 / \sigma^2 = 1. \end{aligned}$$

- ▶ 所以  $N \rightarrow \infty$  时,

$$\frac{1}{N} \ln(\nu_0 \nu_1 \cdots \nu_{N-1}) \rightarrow 0.$$

- ▶ 于是, 对较大的  $N$ ,  $l(\beta)$  和  $S(\beta)$  的最小值点近似相等. 于是也可以用  $S(\beta)$  的最小值点  $\tilde{\beta}$  作为  $\beta$  的估计. 通常也称  $\tilde{\beta}$  是  $\beta$  的最小二乘估计, 相应的白噪声方差  $\sigma^2$  的估计定义成

$$\tilde{\sigma}^2 = \frac{1}{N - p - q} S(\tilde{\beta}). \quad (3.21)$$

# 最大似然估计的与最小二乘估计

- ▶ 由于当  $k \rightarrow \infty$ , 用§5.2 定理2.4(或习题4.4)得到

$$\begin{aligned} \nu_k &= E(X_{k+1} - \hat{X}_{k+1})^2 / \sigma^2 \\ &= E[X_n - L(X_n | X_{n-1}, X_{n-2}, \dots, X_{n-k})]^2 / \sigma^2 \\ &\rightarrow E[X_n - L(X_n | X_{n-1}, X_{n-2}, \dots)]^2 / \sigma^2 \\ &= E\varepsilon_n^2 / \sigma^2 = 1. \end{aligned}$$

- ▶ 所以  $N \rightarrow \infty$  时,

$$\frac{1}{N} \ln(\nu_0 \nu_1 \cdots \nu_{N-1}) \rightarrow 0.$$

- ▶ 于是, 对较大的  $N$ ,  $l(\beta)$  和  $S(\beta)$  的最小值点近似相等. 于是也可以用  $S(\beta)$  的最小值点  $\tilde{\beta}$  作为  $\beta$  的估计. 通常也称  $\tilde{\beta}$  是  $\beta$  的最小二乘估计, 相应的白噪声方差  $\sigma^2$  的估计定义成

$$\tilde{\sigma}^2 = \frac{1}{N - p - q} S(\tilde{\beta}). \quad (3.21)$$

# 最大似然估计的与最小二乘估计

- ▶ 由于当  $k \rightarrow \infty$ , 用§5.2 定理2.4(或习题4.4)得到

$$\begin{aligned}\nu_k &= E(X_{k+1} - \hat{X}_{k+1})^2 / \sigma^2 \\ &= E[X_n - L(X_n | X_{n-1}, X_{n-2}, \dots, X_{n-k})]^2 / \sigma^2 \\ &\rightarrow E[X_n - L(X_n | X_{n-1}, X_{n-2}, \dots)]^2 / \sigma^2 \\ &= E\varepsilon_n^2 / \sigma^2 = 1.\end{aligned}$$

- ▶ 所以  $N \rightarrow \infty$  时,

$$\frac{1}{N} \ln(\nu_0 \nu_1 \cdots \nu_{N-1}) \rightarrow 0.$$

- ▶ 于是, 对较大的  $N$ ,  $l(\beta)$  和  $S(\beta)$  的最小值点近似相等. 于是也可以用  $S(\beta)$  的最小值点  $\tilde{\beta}$  作为  $\beta$  的估计. 通常也称  $\tilde{\beta}$  是  $\beta$  的最小二乘估计, 相应的白噪声方差  $\sigma^2$  的估计定义成

$$\tilde{\sigma}^2 = \frac{1}{N - p - q} S(\tilde{\beta}). \quad (3.21)$$

# 最大似然估计的极限分布

- ▶ 可以证明最小二乘估计 $\tilde{\beta}$ 和最大似然估计 $\hat{\beta}$ 有相同的极限分布,  $\tilde{\sigma}^2$ 和 $\hat{\sigma}^2$ 有相同的极限分布.
- ▶ **定理3.1** 如果 $\{X_t\}$ 是平稳可逆的ARMA( $p, q$ )序列, 白噪声是独立同分布序列,  $E\varepsilon_t^4 < \infty$ . 则当 $N \rightarrow \infty$ 时,

$$\sqrt{N}(\hat{\beta} - \beta)$$

依分布收敛到正态分布 $N(0, V(\beta))$ , 其中

$$V(\beta) = \begin{cases} \sigma^2 \begin{pmatrix} E(\mathbf{U}\mathbf{U}^T) & E(\mathbf{U}\mathbf{V}^T) \\ E(\mathbf{V}\mathbf{U}^T) & E(\mathbf{V}\mathbf{V}^T) \end{pmatrix}^{-1}, & p > 0, q > 0, \\ \sigma^2 \left( E(\mathbf{U}\mathbf{U}^T) \right)^{-1}, & q = 0, p > 0, \\ \sigma^2 \left( E(\mathbf{V}\mathbf{V}^T) \right)^{-1}, & p = 0, q > 0. \end{cases} \quad (3.22)$$

$\mathbf{U} = (U_p, U_{p-1}, \dots, U_1)^T$ ,  $\mathbf{V} = (V_q, V_{q-1}, \dots, V_1)^T$ ,  
 $\{U_t\}$ 和 $\{V_t\}$ 分别是AR( $p$ )和AR( $q$ )序列, 分别满足 $A(\mathcal{B})U_t = \varepsilon_t$ 和 $B(\mathcal{B})V_t = \varepsilon_t$ .

MA( $q$ )模型的参数估计

MA( $q$ )模型的矩估计及其计算

MA( $q$ )模型的逆相关函数法

MA( $q$ )模型的新息估计方法

MA( $q$ )模型的定阶方法

MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA( $p, q$ )模型的参数估计

ARMA( $p, q$ )模型的矩估计方法

ARMA( $p, q$ )模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计

ARMA( $p, q$ )模型的检验

ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法

ARMA( $p, q$ )模型的谱密度估计

# 最大似然估计的极限分布

- ▶ 可以证明最小二乘估计 $\tilde{\beta}$ 和最大似然估计 $\hat{\beta}$ 有相同的极限分布,  $\tilde{\sigma}^2$ 和 $\hat{\sigma}^2$ 有相同的极限分布.
- ▶ **定理3.1** 如果 $\{X_t\}$ 是平稳可逆的ARMA( $p, q$ )序列, 白噪声是独立同分布序列,  $E\varepsilon_t^4 < \infty$ . 则当 $N \rightarrow \infty$ 时,

$$\sqrt{N}(\hat{\beta} - \beta)$$

依分布收敛到正态分布 $N(0, V(\beta))$ , 其中

$$V(\beta) = \begin{cases} \sigma^2 \begin{pmatrix} E(\mathbf{U}\mathbf{U}^T) & E(\mathbf{U}\mathbf{V}^T) \\ E(\mathbf{V}\mathbf{U}^T) & E(\mathbf{V}\mathbf{V}^T) \end{pmatrix}^{-1}, & p > 0, q > 0, \\ \sigma^2 (E(\mathbf{U}\mathbf{U}^T))^{-1}, & q = 0, p > 0, \\ \sigma^2 (E(\mathbf{V}\mathbf{V}^T))^{-1}, & p = 0, q > 0. \end{cases} \quad (3.22)$$

$\mathbf{U} = (U_p, U_{p-1}, \dots, U_1)^T$ ,  $\mathbf{V} = (V_q, V_{q-1}, \dots, V_1)^T$ ,  
 $\{U_t\}$ 和 $\{V_t\}$ 分别是AR( $p$ )和AR( $q$ )序列, 分别满足 $A(\mathcal{B})U_t = \varepsilon_t$ 和 $B(\mathcal{B})V_t = \varepsilon_t$ .

MA( $q$ )模型的参数估计

MA( $q$ )模型的矩估计及其计算

MA( $q$ )模型的逆相关函数法

MA( $q$ )模型的新息估计方法

MA( $q$ )模型的定阶方法

MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA( $p, q$ )模型的参数估计

ARMA( $p, q$ )模型的矩估计方法

ARMA( $p, q$ )模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计

ARMA( $p, q$ )模型的检验

ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法

ARMA( $p, q$ )模型的谱密度估计

MA(q)模型的参数  
估计MA(q)模型的矩估计及其  
计算MA(q)模型的逆相关函数  
法MA(q)模型的新息估计方  
法

MA(q)模型的定阶方法

MA(q)模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA(p, q)模型  
的参数估计ARMA(p, q)模型的矩估  
计方法ARMA(p, q)模型的自回  
归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA(p, q)模型的最大  
似然估计

ARMA(p, q)模型的检验

ARMA(p, q)模型的定阶  
方法ARMA(p, q)模型的谱密  
度估计

## 极限分布的利用

- ▶ 用 $v_{jj}$ 表示 $V(\beta)$ 的第 $(j, j)$ 的元素, 则

$$\sqrt{N}(\hat{\beta}_j - \beta_j)$$

依分布收敛到正态分布 $N(0, v_{jj})$ .

- ▶ 在实际问题中, 真值 $V(\beta)$ 是未知的, 通常用估计量 $V(\hat{\beta})$ 代替.
- ▶ 于是可以用 $V(\hat{\beta})$  的第 $(j, j)$ 的元 $\hat{v}_{jj}$ 作为 $v_{jj}$ 的近似.
- ▶ 这样, 当 $N$ 较大时, 利用

$$P[\sqrt{N}|\hat{\beta}_j - \beta_j|/\sqrt{\hat{v}_{jj}} \leq 1.96] \approx 0.95$$

就可以在置信水平0.95下得到 $\beta_j$ 的近似置信区间

$$[\hat{\beta}_j - 1.96\sqrt{\hat{v}_{jj}/N}, \quad \hat{\beta}_j + 1.96\sqrt{\hat{v}_{jj}/N}].$$



MA(q)模型的参数  
估计MA(q)模型的矩估计及其  
计算MA(q)模型的逆相关函数  
法MA(q)模型的新息估计方  
法

MA(q)模型的定阶方法

MA(q)模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA(p, q)模型  
的参数估计ARMA(p, q)模型的矩估  
计方法ARMA(p, q)模型的自回  
归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA(p, q)模型的最大  
似然估计

ARMA(p, q)模型的检验

ARMA(p, q)模型的定阶  
方法ARMA(p, q)模型的谱密  
度估计

## 极限分布的利用

- ▶ 用 $v_{jj}$ 表示 $V(\beta)$ 的第 $(j, j)$ 的元素, 则

$$\sqrt{N}(\hat{\beta}_j - \beta_j)$$

依分布收敛到正态分布 $N(0, v_{jj})$ .

- ▶ 在实际问题中, 真值 $V(\beta)$ 是未知的, 通常用估计量 $V(\hat{\beta})$ 代替.
- ▶ 于是可以用 $V(\hat{\beta})$ 的第 $(j, j)$ 的元 $\hat{v}_{jj}$ 作为 $v_{jj}$ 的近似.
- ▶ 这样, 当 $N$ 较大时, 利用

$$P[\sqrt{N}|\hat{\beta}_j - \beta_j|/\sqrt{\hat{v}_{jj}} \leq 1.96] \approx 0.95$$

就可以在置信水平0.95下得到 $\beta_j$ 的近似置信区间

$$[\hat{\beta}_j - 1.96\sqrt{\hat{v}_{jj}/N}, \quad \hat{\beta}_j + 1.96\sqrt{\hat{v}_{jj}/N}].$$

# 极限分布的利用

- ▶ 用 $v_{jj}$ 表示 $V(\beta)$ 的第 $(j, j)$ 的元素, 则

$$\sqrt{N}(\hat{\beta}_j - \beta_j)$$

依分布收敛到正态分布 $N(0, v_{jj})$ .

- ▶ 在实际问题中, 真值 $V(\beta)$ 是未知的, 通常用估计量 $V(\hat{\beta})$ 代替.
- ▶ 于是可以用 $V(\hat{\beta})$  的第 $(j, j)$ 的元 $\hat{v}_{jj}$ 作为 $v_{jj}$ 的近似.
- ▶ 这样, 当 $N$ 较大时, 利用

$$P[\sqrt{N}|\hat{\beta}_j - \beta_j|/\sqrt{\hat{v}_{jj}} \leq 1.96] \approx 0.95$$

就可以在置信水平0.95下得到 $\beta_j$ 的近似置信区间

$$[\hat{\beta}_j - 1.96\sqrt{\hat{v}_{jj}/N}, \quad \hat{\beta}_j + 1.96\sqrt{\hat{v}_{jj}/N}].$$

# 极限分布的利用

- ▶ 用 $v_{jj}$ 表示 $V(\beta)$ 的第 $(j, j)$ 的元素, 则

$$\sqrt{N}(\hat{\beta}_j - \beta_j)$$

依分布收敛到正态分布 $N(0, v_{jj})$ .

- ▶ 在实际问题中, 真值 $V(\beta)$ 是未知的, 通常用估计量 $V(\hat{\beta})$ 代替.
- ▶ 于是可以用 $V(\hat{\beta})$  的第 $(j, j)$ 的元 $\hat{v}_{jj}$ 作为 $v_{jj}$ 的近似.
- ▶ 这样, 当 $N$ 较大时, 利用

$$P[\sqrt{N}|\hat{\beta}_j - \beta_j|/\sqrt{\hat{v}_{jj}} \leq 1.96] \approx 0.95$$

就可以在置信水平0.95下得到 $\beta_j$ 的近似置信区间

$$[ \hat{\beta}_j - 1.96\sqrt{\hat{v}_{jj}/N}, \quad \hat{\beta}_j + 1.96\sqrt{\hat{v}_{jj}/N} ].$$

# 例3.1: ARMA(4,2)的估计与模拟分析

对于ARMA(4,2)模型

$$\begin{aligned} X_t + 0.9X_{t-1} + 1.4X_{t-2} + 0.7X_{t-3} + 0.6X_{t-4} \\ = \varepsilon_t + 0.5\varepsilon_{t-1} - 0.4\varepsilon_{t-2}, \quad t \in \mathbb{Z}, \end{aligned} \quad (3.23)$$

的模拟计算, 其中 $\{\varepsilon_t\}$ 是标准正态WN(0, 1).

利用§3.2的方法产生模型(3.23)的300个数据 $\{x_t\}$ .

利用公式(3.5)(扩展的Y-W方程)计算出 $\mathbf{a}$ 的估计

$$\hat{\mathbf{a}} = (-0.8959, -1.3843, -0.6876, -0.5868)^T.$$

再利用公式(3.8)(把 $\hat{A}(\mathcal{B})X_t$ 看成MA序列 $\{Y_t\}$ )计算出 $\hat{\gamma}_y(k)$ ,  
 $k = 0, 1, \dots, 10$ .

取 $p_N = 10$ , 利用MA模型的逆相关函数方法计算出MA部分的  
参数估计和白噪声方差的估计如下:

$$\hat{\mathbf{b}} = (0.5122, -0.3427)^T, \quad \hat{\sigma}^2 = 1.47.$$

与真实值比较, 自回归部分的参数估计是令人满意的.

# 例3.1: ARMA(4,2)的估计与模拟分析

对于ARMA(4,2)模型

$$\begin{aligned} X_t + 0.9X_{t-1} + 1.4X_{t-2} + 0.7X_{t-3} + 0.6X_{t-4} \\ = \varepsilon_t + 0.5\varepsilon_{t-1} - 0.4\varepsilon_{t-2}, \quad t \in \mathbb{Z}, \end{aligned} \quad (3.23)$$

的模拟计算, 其中 $\{\varepsilon_t\}$ 是标准正态WN(0, 1).

利用§3.2的方法产生模型(3.23)的300个数据 $\{x_t\}$ .

利用公式(3.5)(扩展的Y-W方程)计算出a的估计

$$\hat{a} = (-0.8959, -1.3843, -0.6876, -0.5868)^T.$$

再利用公式(3.8)(把 $\hat{A}(\mathcal{B})X_t$ 看成MA序列 $\{Y_t\}$ )计算出 $\hat{\gamma}_y(k)$ ,  
 $k = 0, 1, \dots, 10$ .

取 $p_N = 10$ , 利用MA模型的逆相关函数方法计算出MA部分的  
参数估计和白噪声方差的估计如下:

$$\hat{b} = (0.5122, -0.3427)^T, \quad \hat{\sigma}^2 = 1.47.$$

与真实值比较, 自回归部分的参数估计是令人满意的.

## 例3.1: ARMA(4,2)的估计与模拟分析

对于ARMA(4,2)模型

$$\begin{aligned} X_t + 0.9X_{t-1} + 1.4X_{t-2} + 0.7X_{t-3} + 0.6X_{t-4} \\ = \varepsilon_t + 0.5\varepsilon_{t-1} - 0.4\varepsilon_{t-2}, \quad t \in \mathbb{Z}, \end{aligned} \quad (3.23)$$

的模拟计算, 其中 $\{\varepsilon_t\}$ 是标准正态WN(0, 1).

利用§3.2的方法产生模型(3.23)的300个数据 $\{x_t\}$ .

利用公式(3.5)(扩展的Y-W方程)计算出 $\mathbf{a}$ 的估计

$$\hat{\mathbf{a}} = (-0.8959, -1.3843, -0.6876, -0.5868)^T.$$

再利用公式(3.8)(把 $\hat{A}(\mathcal{B})X_t$ 看成MA序列 $\{Y_t\}$ )计算出 $\hat{\gamma}_y(k)$ ,  
 $k = 0, 1, \dots, 10$ .

取 $p_N = 10$ , 利用MA模型的逆相关函数方法计算出MA部分的  
参数估计和白噪声方差的估计如下:

$$\hat{\mathbf{b}} = (0.5122, -0.3427)^T, \quad \hat{\sigma}^2 = 1.47.$$

与真实值比较, 自回归部分的参数估计是令人满意的.

# 例3.1: ARMA(4,2)的估计与模拟分析

对于ARMA(4,2)模型

$$\begin{aligned} X_t + 0.9X_{t-1} + 1.4X_{t-2} + 0.7X_{t-3} + 0.6X_{t-4} \\ = \varepsilon_t + 0.5\varepsilon_{t-1} - 0.4\varepsilon_{t-2}, \quad t \in \mathbb{Z}, \end{aligned} \quad (3.23)$$

的模拟计算, 其中 $\{\varepsilon_t\}$ 是标准正态WN(0, 1).

利用§3.2的方法产生模型(3.23)的300个数据 $\{x_t\}$ .

利用公式(3.5)(扩展的Y-W方程)计算出 $\mathbf{a}$ 的估计

$$\hat{\mathbf{a}} = (-0.8959, -1.3843, -0.6876, -0.5868)^T.$$

再利用公式(3.8)(把 $\hat{A}(\mathcal{B})X_t$ 看成MA序列 $\{Y_t\}$ )计算出 $\hat{\gamma}_y(k)$ ,  
 $k = 0, 1, \dots, 10$ .

取 $p_N = 10$ , 利用MA模型的逆相关函数方法计算出MA部分的  
参数估计和白噪声方差的估计如下:

$$\hat{\mathbf{b}} = (0.5122, -0.3427)^T, \quad \hat{\sigma}^2 = 1.47.$$

与真实值比较, 自回归部分的参数估计是令人满意的.

## 例3.1: ARMA(4,2)的估计与模拟分析

对于ARMA(4,2)模型

$$\begin{aligned} X_t + 0.9X_{t-1} + 1.4X_{t-2} + 0.7X_{t-3} + 0.6X_{t-4} \\ = \varepsilon_t + 0.5\varepsilon_{t-1} - 0.4\varepsilon_{t-2}, \quad t \in \mathbb{Z}, \end{aligned} \quad (3.23)$$

的模拟计算, 其中 $\{\varepsilon_t\}$ 是标准正态WN(0, 1).

利用§3.2的方法产生模型(3.23)的300个数据 $\{x_t\}$ .

利用公式(3.5)(扩展的Y-W方程)计算出 $\mathbf{a}$ 的估计

$$\hat{\mathbf{a}} = (-0.8959, -1.3843, -0.6876, -0.5868)^T.$$

再利用公式(3.8)(把 $\hat{A}(\mathcal{B})X_t$ 看成MA序列 $\{Y_t\}$ )计算出 $\hat{\gamma}_y(k)$ ,  
 $k = 0, 1, \dots, 10$ .

取 $p_N = 10$ , 利用MA模型的逆相关函数方法计算出MA部分的  
参数估计和白噪声方差的估计如下:

$$\hat{\mathbf{b}} = (0.5122, -0.3427)^T, \quad \hat{\sigma}^2 = 1.47.$$

与真实值比较, 自回归部分的参数估计是令人满意的.



## 例3.1: ARMA(4,2)的估计与模拟分析(续)

下面以 $\hat{a}$ ,  $\hat{b}$ ,  $\hat{\sigma}^2$ 为初值计算最大似然估计. 计算采用了在初值附近搜索的方法. 结果为:

$$\hat{a} = (-0.9010 \quad -1.3920 \quad -0.6808 \quad -0.6039)^T,$$
$$\hat{b} = (0.5145 \quad -0.3721)^T, \quad \hat{\sigma}^2 = 1.282.$$

从以上结果看出, 本例中最大似然估计总体上可以改进初估计, 特别是能改进MA参数和 $\sigma^2$ 的估计精度.

MA(q)模型的参数估计

MA(q)模型的矩估计及其计算

MA(q)模型的逆相关函数法

MA(q)模型的新息估计方法

MA(q)模型的定阶方法

MA(q)模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA(p, q)模型的参数估计

ARMA(p, q)模型的矩估计方法

ARMA(p, q)模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA(p, q)模型的最大似然估计

ARMA(p, q)模型的检验

ARMA(p, q)模型的定阶方法

ARMA(p, q)模型的谱密度估计

## 例3.1: ARMA(4,2)的估计与模拟分析(续)

下面以 $\hat{a}, \hat{b}, \hat{\sigma}^2$ 为初值计算最大似然估计. 计算采用了在初值附近搜索的方法. 结果为:

$$\hat{a} = (-0.9010 \quad -1.3920 \quad -0.6808 \quad -0.6039)^T,$$
$$\hat{b} = (0.5145 \quad -0.3721)^T, \quad \hat{\sigma}^2 = 1.282.$$

从以上结果看出, 本例中最大似然估计总体上可以改进初估计, 特别是能改进MA参数和 $\sigma^2$ 的估计精度.

MA(q)模型的参数估计

MA(q)模型的矩估计及其计算

MA(q)模型的逆相关函数法

MA(q)模型的新息估计方法

MA(q)模型的定阶方法

MA(q)模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA(p, q)模型的参数估计

ARMA(p, q)模型的矩估计方法

ARMA(p, q)模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA(p, q)模型的最大似然估计

ARMA(p, q)模型的检验

ARMA(p, q)模型的定阶方法

ARMA(p, q)模型的谱密度估计

## 例3.1: ARMA(4,2)的估计与模拟分析(续2)

将上述的模拟计算重复1000次, 每次重新产生模型(3.23)的300个数据, 然后用上面的初值估计方法得到参数估计(不再进行最大似然估计)。1000次的参数估计的结果综合如下:

$$\text{Ave}(\hat{a}) = \begin{matrix} -0.8954 & -1.3880 & -0.6897 & -0.5900 \end{matrix}$$

$$\text{Std}(\hat{a}) = \begin{matrix} 0.0716 & 0.0873 & 0.0773 & 0.0669 \end{matrix}$$

$$\text{Ave}(\hat{b}) = \begin{matrix} 0.5258 & -0.3141 \end{matrix} \quad \text{Ave}(\hat{\sigma}^2) = 1.2791$$

$$\text{Std}(\hat{b}) = \begin{matrix} 0.6893 & 0.3188 \end{matrix} \quad \text{Std}(\hat{\sigma}^2) = 0.1639$$

从上述的计算看出, AR部分的估计是令人满意的, MA部分和白噪声方差估计的标准差较大. 采用最大似然估计后通常可以改进估计的精度, 特别是改进MA参数和白噪声方差的估计.

## 例3.1: ARMA(4,2)的估计与模拟分析(续2)

将上述的模拟计算重复1000次, 每次重新产生模型(3.23)的300个数据, 然后用上面的初值估计方法得到参数估计(不再进行最大似然估计)。1000次的参数估计的结果综合如下:

$$\text{Ave}(\hat{a}) = \begin{matrix} -0.8954 & -1.3880 & -0.6897 & -0.5900 \end{matrix}$$

$$\text{Std}(\hat{a}) = \begin{matrix} 0.0716 & 0.0873 & 0.0773 & 0.0669 \end{matrix}$$

$$\text{Ave}(\hat{b}) = \begin{matrix} 0.5258 & -0.3141 \end{matrix} \quad \text{Ave}(\hat{\sigma}^2) = 1.2791$$

$$\text{Std}(\hat{b}) = \begin{matrix} 0.6893 & 0.3188 \end{matrix} \quad \text{Std}(\hat{\sigma}^2) = 0.1639$$

从上述的计算看出, AR部分的估计是令人满意的, MA部分和白噪声方差估计的标准差较大. 采用最大似然估计后通常可以改进估计的精度, 特别是改进MA参数和白噪声方差的估计.

## 例3.1: ARMA(4,2)的估计与模拟分析(续2)

将上述的模拟计算重复1000次, 每次重新产生模型(3.23)的300个数据, 然后用上面的初值估计方法得到参数估计(不再进行最大似然估计)。1000次的参数估计的结果综合如下:

$$\text{Ave}(\hat{a}) = \begin{matrix} -0.8954 & -1.3880 & -0.6897 & -0.5900 \end{matrix}$$

$$\text{Std}(\hat{a}) = \begin{matrix} 0.0716 & 0.0873 & 0.0773 & 0.0669 \end{matrix}$$

$$\text{Ave}(\hat{b}) = \begin{matrix} 0.5258 & -0.3141 \end{matrix} \quad \text{Ave}(\hat{\sigma}^2) = 1.2791$$

$$\text{Std}(\hat{b}) = \begin{matrix} 0.6893 & 0.3188 \end{matrix} \quad \text{Std}(\hat{\sigma}^2) = 0.1639$$

从上述的计算看出, AR部分的估计是令人满意的, MA部分和白噪声方差估计的标准差较大. 采用最大似然估计后通常可以改进估计的精度, 特别是改进MA参数和白噪声方差的估计.

# ARMA模型拟合的检验

- 在得到了ARMA( $p, q$ )模型的参数估计

$$(\hat{a}_1, \dots, \hat{a}_p), (\hat{b}_1, \dots, \hat{b}_q)$$

后, 对模型进行检验是十分必要的.

- 首先要检验模型的平稳性和合理性, 即要检验估计的参数满足(3.3).
- 然后对取定的初值

$$x_0 = x_{-1} = \dots = x_{-p+1} = \hat{\varepsilon}_0 = \dots = \hat{\varepsilon}_{-q+1} = 0$$

递推计算模型的残差

$$\hat{\varepsilon}_t = x_t - \sum_{l=1}^p \hat{a}_l x_{t-l} + \sum_{j=1}^q \hat{b}_j \hat{\varepsilon}_{t-j}, \quad t = 1, 2, \dots \quad (3.24)$$

- 取  $m = O(N^{1/3})$  和  $m > \max(p, q)$ . 如果残差

$$\hat{\varepsilon}_t, \quad t = m, m+1, \dots, N$$

可以通过白噪声的检验, 就认为模型合适. 否则寻找其他的模型.

# ARMA模型拟合的检验

- 在得到了ARMA(p, q)模型的参数估计

$$(\hat{a}_1, \dots, \hat{a}_p), (\hat{b}_1, \dots, \hat{b}_q)$$

后, 对模型进行检验是十分必要的.

- 首先要检验模型的平稳性和合理性, 即要检验估计的参数满足(3.3).
- 然后对取定的初值

$$x_0 = x_{-1} = \dots = x_{-p+1} = \hat{\varepsilon}_0 = \dots = \hat{\varepsilon}_{-q+1} = 0$$

递推计算模型的残差

$$\hat{\varepsilon}_t = x_t - \sum_{l=1}^p \hat{a}_l x_{t-l} + \sum_{j=1}^q \hat{b}_j \hat{\varepsilon}_{t-j}, \quad t = 1, 2, \dots \quad (3.24)$$

- 取  $m = O(N^{1/3})$  和  $m > \max(p, q)$ . 如果残差

$$\hat{\varepsilon}_t, \quad t = m, m+1, \dots, N$$

可以通过白噪声的检验, 就认为模型合适. 否则寻找其他的模型.

# ARMA模型拟合的检验

- 在得到了ARMA(p, q)模型的参数估计

$$(\hat{a}_1, \dots, \hat{a}_p), (\hat{b}_1, \dots, \hat{b}_q)$$

后, 对模型进行检验是十分必要的.

- 首先要检验模型的平稳性和合理性, 即要检验估计的参数满足(3.3).
- 然后对取定的初值

$$x_0 = x_{-1} = \dots = x_{-p+1} = \hat{\varepsilon}_0 = \dots = \hat{\varepsilon}_{-q+1} = 0$$

递推计算模型的残差

$$\hat{\varepsilon}_t = x_t - \sum_{l=1}^p \hat{a}_l x_{t-l} + \sum_{j=1}^q \hat{b}_j \hat{\varepsilon}_{t-j}, \quad t = 1, 2, \dots \quad (3.24)$$

- 取  $m = O(N^{1/3})$  和  $m > \max(p, q)$ . 如果残差

$$\hat{\varepsilon}_t, \quad t = m, m+1, \dots, N$$

可以通过白噪声的检验, 就认为模型合适. 否则寻找其他的模型.



# ARMA模型拟合的检验

- 在得到了ARMA(p, q)模型的参数估计

$$(\hat{a}_1, \dots, \hat{a}_p), (\hat{b}_1, \dots, \hat{b}_q)$$

后, 对模型进行检验是十分必要的.

- 首先要检验模型的平稳性和合理性, 即要检验估计的参数满足(3.3).
- 然后对取定的初值

$$x_0 = x_{-1} = \dots = x_{-p+1} = \hat{\varepsilon}_0 = \dots = \hat{\varepsilon}_{-q+1} = 0$$

递推计算模型的残差

$$\hat{\varepsilon}_t = x_t - \sum_{l=1}^p \hat{a}_l x_{t-l} + \sum_{j=1}^q \hat{b}_j \hat{\varepsilon}_{t-j}, \quad t = 1, 2, \dots \quad (3.24)$$

- 取  $m = O(N^{1/3})$  和  $m > \max(p, q)$ . 如果残差

$$\hat{\varepsilon}_t, \quad t = m, m+1, \dots, N$$

可以通过白噪声的检验, 就认为模型合适. 否则寻找其他的模型.

# ARMA模型拟合的检验(续)

- ▶ 在实际工作中, 参数 $(p, q)$ 是未知的. 但是根据数据的性质有时可以知道阶数的大约范围. 可以在这个范围内对每一对 $(p, q)$ 建立ARMA $(p, q)$ 模型, 如果一个模型可以通过检验, 就把这个模型留做备用.
- ▶ 如果不能确定阶数的范围, 可以采用从 $p + q = 1, p + q = 2, \dots$ , 开始由低阶到高阶的依次搜寻的方法. 然后在所有备用的模型中选出 $p + q$ 最小的一个模型.
- ▶ 如果 $p + q$ 不能惟一决定 $(p, q)$ , 可以取 $p$ 较大的一个. 也可以在所有的备用模型中, 采用下面的AIC定阶方法, 最后确定一个模型.

本课件基于李东风  
老师课件修改

## MA(q)模型的参数估计

MA(q)模型的矩估计及其计算

MA(q)模型的逆相关函数法

MA(q)模型的新息估计方法

MA(q)模型的定阶方法

MA(q)模型的拟合检验

MA谱密度估计

## ARMA(p, q)模型的参数估计

ARMA(p, q)模型的矩估计方法

ARMA(p, q)模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA(p, q)模型的最大似然估计

ARMA(p, q)模型的检验

ARMA(p, q)模型的定阶方法

ARMA(p, q)模型的谱密度估计

# ARMA模型拟合的检验(续)

- ▶ 在实际工作中, 参数 $(p, q)$ 是未知的. 但是根据数据的性质有时可以知道阶数的大约范围. 可以在这个范围内对每一对 $(p, q)$ 建立ARMA $(p, q)$ 模型, 如果一个模型可以通过检验, 就把这个模型留做备用.
- ▶ 如果不能确定阶数的范围, 可以采用从 $p + q = 1, p + q = 2, \dots$ , 开始由低阶到高阶的依次搜寻的方法. 然后在所有备用的模型中选出 $p + q$ 最小的一个模型.
- ▶ 如果 $p + q$ 不能惟一决定 $(p, q)$ , 可以取 $p$ 较大的一个. 也可以在所有的备用模型中, 采用下面的AIC定阶方法, 最后确定一个模型.

本课件基于李东风  
老师课件修改

## MA(q)模型的参数估计

MA(q)模型的矩估计及其计算

MA(q)模型的逆相关函数法

MA(q)模型的新息估计方法

MA(q)模型的定阶方法

MA(q)模型的拟合检验

MA谱密度估计

## ARMA(p, q)模型的参数估计

ARMA(p, q)模型的矩估计方法

ARMA(p, q)模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA(p, q)模型的最大似然估计

ARMA(p, q)模型的检验

ARMA(p, q)模型的定阶方法

ARMA(p, q)模型的谱密度估计

# ARMA模型拟合的检验(续)

- ▶ 在实际工作中, 参数 $(p, q)$ 是未知的. 但是根据数据的性质有时可以知道阶数的大约范围. 可以在这个范围内对每一对 $(p, q)$ 建立ARMA $(p, q)$ 模型, 如果一个模型可以通过检验, 就把这个模型留做备用.
- ▶ 如果不能确定阶数的范围, 可以采用从 $p + q = 1, p + q = 2, \dots$ , 开始由低阶到高阶的依次搜寻的方法. 然后在所有备用的模型中选出 $p + q$ 最小的一个模型.
- ▶ 如果 $p + q$ 不能惟一决定 $(p, q)$ , 可以取 $p$ 较大的一个. 也可以在所有的备用模型中, 采用下面的AIC定阶方法, 最后确定一个模型.

本课件基于李东风  
老师课件修改

## MA(q)模型的参数估计

MA(q)模型的矩估计及其计算

MA(q)模型的逆相关函数法

MA(q)模型的新息估计方法

MA(q)模型的定阶方法

MA(q)模型的拟合检验

MA谱密度估计

## ARMA(p, q)模型的参数估计

ARMA(p, q)模型的矩估计方法

ARMA(p, q)模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA(p, q)模型的最大似然估计

ARMA(p, q)模型的检验

ARMA(p, q)模型的定阶方法

ARMA(p, q)模型的谱密度估计

# ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法

- ▶ 和AR模型的定阶方法相似, 给定ARMA( $p, q$ )模型的阶数( $p, q$ )的一个估计 $(k, j) = (\hat{p}, \hat{q})$ .
- ▶ 无论这个估计是怎样得到的, 按前面的方法都可以估计出ARMA( $k, j$ )模型的参数.
- ▶ 用 $\hat{\sigma}^2 = \hat{\sigma}^2(k, j)$ 表示白噪声方差 $\sigma^2$ 的估计.
- ▶ 一般来讲, 希望 $\hat{\sigma}^2$ 的取值越小越好. 因为 $\hat{\sigma}^2$ 越小表示模型拟合的越精确.
- ▶ 通常较小的残差方差 $\hat{\sigma}^2$ 对应于较大的阶数 $k, j$ .
- ▶ 这样, 过多追求拟合的精度, 或说过分追求较小的残差方差 $\hat{\sigma}^2$ 会导致较大的 $\hat{p}$ 和 $\hat{q}$ , 从而导致较多的待估参数.
- ▶ 其结果会使建立的模型关于数据过于敏感, 从而降低模型的稳健性.
- ▶ 另一方面, 参数过多的模型拟合较好但是对新数据的解释能力差.
- ▶ AIC定阶准则就是为了克服参数过多的弊病而提出的.

## MA( $q$ )模型的参数估计

MA( $q$ )模型的矩估计及其计算

MA( $q$ )模型的逆相关函数法

MA( $q$ )模型的新息估计方法

MA( $q$ )模型的定阶方法

MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

## ARMA( $p, q$ )模型的参数估计

ARMA( $p, q$ )模型的矩估计方法

ARMA( $p, q$ )模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计

ARMA( $p, q$ )模型的检验

ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法

ARMA( $p, q$ )模型的谱密度估计

# ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法

- ▶ 和AR模型的定阶方法相似, 给定ARMA( $p, q$ )模型的阶数( $p, q$ )的一个估计( $k, j$ ) = ( $\hat{p}, \hat{q}$ ).
- ▶ 无论这个估计是怎样得到的, 按前面的方法都可以估计出ARMA( $k, j$ )模型的参数.
- ▶ 用 $\hat{\sigma}^2 = \hat{\sigma}^2(k, j)$ 表示白噪声方差 $\sigma^2$ 的估计.
- ▶ 一般来讲, 希望 $\hat{\sigma}^2$ 的取值越小越好. 因为 $\hat{\sigma}^2$ 越小表示模型拟合的越精确.
- ▶ 通常较小的残差方差 $\hat{\sigma}^2$ 对应于较大的阶数 $k, j$ .
- ▶ 这样, 过多追求拟合的精度, 或说过分追求较小的残差方差 $\hat{\sigma}^2$ 会导致较大的 $\hat{p}$ 和 $\hat{q}$ , 从而导致较多的待估参数.
- ▶ 其结果会使建立的模型关于数据过于敏感, 从而降低模型的稳健性.
- ▶ 另一方面, 参数过多的模型拟合较好但是对新数据的解释能力差.
- ▶ AIC定阶准则就是为了克服参数过多的弊病而提出的.

## MA( $q$ )模型的参数估计

MA( $q$ )模型的矩估计及其计算

MA( $q$ )模型的逆相关函数法

MA( $q$ )模型的新息估计方法

MA( $q$ )模型的定阶方法

MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

## ARMA( $p, q$ )模型的参数估计

ARMA( $p, q$ )模型的矩估计方法

ARMA( $p, q$ )模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计

ARMA( $p, q$ )模型的检验

ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法

ARMA( $p, q$ )模型的谱密度估计

# ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法

- ▶ 和AR模型的定阶方法相似, 给定ARMA( $p, q$ )模型的阶数( $p, q$ )的一个估计( $k, j$ ) = ( $\hat{p}, \hat{q}$ ).
- ▶ 无论这个估计是怎样得到的, 按前面的方法都可以估计出ARMA( $k, j$ )模型的参数.
- ▶ 用 $\hat{\sigma}^2 = \hat{\sigma}^2(k, j)$ 表示白噪声方差 $\sigma^2$ 的估计.
- ▶ 一般来讲, 希望 $\hat{\sigma}^2$ 的取值越小越好. 因为 $\hat{\sigma}^2$ 越小表示模型拟合的越精确.
- ▶ 通常较小的残差方差 $\hat{\sigma}^2$ 对应于较大的阶数 $k, j$ .
- ▶ 这样, 过多追求拟合的精度, 或说过分追求较小的残差方差 $\hat{\sigma}^2$ 会导致较大的 $\hat{p}$ 和 $\hat{q}$ , 从而导致较多的待估参数.
- ▶ 其结果会使建立的模型关于数据过于敏感, 从而降低模型的稳健性.
- ▶ 另一方面, 参数过多的模型拟合较好但是对新数据的解释能力差.
- ▶ AIC定阶准则就是为了克服参数过多的弊病而提出的.

## MA( $q$ )模型的参数估计

MA( $q$ )模型的矩估计及其计算

MA( $q$ )模型的逆相关函数法

MA( $q$ )模型的新息估计方法

MA( $q$ )模型的定阶方法

MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

## ARMA( $p, q$ )模型的参数估计

ARMA( $p, q$ )模型的矩估计方法

ARMA( $p, q$ )模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计

ARMA( $p, q$ )模型的检验

ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法

ARMA( $p, q$ )模型的谱密度估计

# ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法

- ▶ 和AR模型的定阶方法相似, 给定ARMA( $p, q$ )模型的阶数( $p, q$ )的一个估计( $k, j$ ) = ( $\hat{p}, \hat{q}$ ).
- ▶ 无论这个估计是怎样得到的, 按前面的方法都可以估计出ARMA( $k, j$ )模型的参数.
- ▶ 用 $\hat{\sigma}^2 = \hat{\sigma}^2(k, j)$ 表示白噪声方差 $\sigma^2$ 的估计.
- ▶ 一般来讲, 希望 $\hat{\sigma}^2$ 的取值越小越好. 因为 $\hat{\sigma}^2$ 越小表示模型拟合的越精确.
- ▶ 通常较小的残差方差 $\hat{\sigma}^2$ 对应于较大的阶数 $k, j$ .
- ▶ 这样, 过多追求拟合的精度, 或说过分追求较小的残差方差 $\hat{\sigma}^2$ 会导致较大的 $\hat{p}$ 和 $\hat{q}$ , 从而导致较多的待估参数.
- ▶ 其结果会使建立的模型关于数据过于敏感, 从而降低模型的稳健性.
- ▶ 另一方面, 参数过多的模型拟合较好但是对新数据的解释能力差.
- ▶ AIC定阶准则就是为了克服参数过多的弊病而提出的.

## MA( $q$ )模型的参数估计

MA( $q$ )模型的矩估计及其计算

MA( $q$ )模型的逆相关函数法

MA( $q$ )模型的新息估计方法

MA( $q$ )模型的定阶方法

MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

## ARMA( $p, q$ )模型的参数估计

ARMA( $p, q$ )模型的矩估计方法

ARMA( $p, q$ )模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计

ARMA( $p, q$ )模型的检验

ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法

ARMA( $p, q$ )模型的谱密度估计



# ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法

- ▶ 和AR模型的定阶方法相似, 给定ARMA( $p, q$ )模型的阶数( $p, q$ )的一个估计( $k, j$ ) = ( $\hat{p}, \hat{q}$ ).
- ▶ 无论这个估计是怎样得到的, 按前面的方法都可以估计出ARMA( $k, j$ )模型的参数.
- ▶ 用 $\hat{\sigma}^2 = \hat{\sigma}^2(k, j)$ 表示白噪声方差 $\sigma^2$ 的估计.
- ▶ 一般来讲, 希望 $\hat{\sigma}^2$ 的取值越小越好. 因为 $\hat{\sigma}^2$ 越小表示模型拟合的越精确.
- ▶ 通常较小的残差方差 $\hat{\sigma}^2$ 对应于较大的阶数 $k, j$ .
- ▶ 这样, 过多追求拟合的精度, 或说过分追求较小的残差方差 $\hat{\sigma}^2$ 会导致较大的 $\hat{p}$ 和 $\hat{q}$ , 从而导致较多的待估参数.
- ▶ 其结果会使建立的模型关于数据过于敏感, 从而降低模型的稳健性.
- ▶ 另一方面, 参数过多的模型拟合较好但是对新数据的解释能力差.
- ▶ AIC定阶准则就是为了克服参数过多的弊病而提出的.

## MA( $q$ )模型的参数估计

MA( $q$ )模型的矩估计及其计算

MA( $q$ )模型的逆相关函数法

MA( $q$ )模型的新息估计方法

MA( $q$ )模型的定阶方法

MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

## ARMA( $p, q$ )模型的参数估计

ARMA( $p, q$ )模型的矩估计方法

ARMA( $p, q$ )模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计

ARMA( $p, q$ )模型的检验

ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法

ARMA( $p, q$ )模型的谱密度估计

# ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法

- ▶ 和AR模型的定阶方法相似, 给定ARMA( $p, q$ )模型的阶数( $p, q$ )的一个估计( $k, j$ ) = ( $\hat{p}, \hat{q}$ ).
- ▶ 无论这个估计是怎样得到的, 按前面的方法都可以估计出ARMA( $k, j$ )模型的参数.
- ▶ 用 $\hat{\sigma}^2 = \hat{\sigma}^2(k, j)$ 表示白噪声方差 $\sigma^2$ 的估计.
- ▶ 一般来讲, 希望 $\hat{\sigma}^2$ 的取值越小越好. 因为 $\hat{\sigma}^2$ 越小表示模型拟合的越精确.
- ▶ 通常较小的残差方差 $\hat{\sigma}^2$ 对应于较大的阶数 $k, j$ .
- ▶ 这样, 过多追求拟合的精度, 或说过分追求较小的残差方差 $\hat{\sigma}^2$ 会导致较大的 $\hat{p}$ 和 $\hat{q}$ , 从而导致较多的待估参数.
- ▶ 其结果会使建立的模型关于数据过于敏感, 从而降低模型的稳健性.
- ▶ 另一方面, 参数过多的模型拟合较好但是对新数据的解释能力差.
- ▶ AIC定阶准则就是为了克服参数过多的弊病而提出的.

## MA( $q$ )模型的参数估计

MA( $q$ )模型的矩估计及其计算

MA( $q$ )模型的逆相关函数法

MA( $q$ )模型的新息估计方法

MA( $q$ )模型的定阶方法

MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

## ARMA( $p, q$ )模型的参数估计

ARMA( $p, q$ )模型的矩估计方法

ARMA( $p, q$ )模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计

ARMA( $p, q$ )模型的检验

ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法

ARMA( $p, q$ )模型的谱密度估计

# ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法

- ▶ 和AR模型的定阶方法相似, 给定ARMA( $p, q$ )模型的阶数( $p, q$ )的一个估计( $k, j$ ) = ( $\hat{p}, \hat{q}$ ).
- ▶ 无论这个估计是怎样得到的, 按前面的方法都可以估计出ARMA( $k, j$ )模型的参数.
- ▶ 用 $\hat{\sigma}^2 = \hat{\sigma}^2(k, j)$ 表示白噪声方差 $\sigma^2$ 的估计.
- ▶ 一般来讲, 希望 $\hat{\sigma}^2$ 的取值越小越好. 因为 $\hat{\sigma}^2$ 越小表示模型拟合的越精确.
- ▶ 通常较小的残差方差 $\hat{\sigma}^2$ 对应于较大的阶数 $k, j$ .
- ▶ 这样, 过多追求拟合的精度, 或说过分追求较小的残差方差 $\hat{\sigma}^2$ 会导致较大的 $\hat{p}$ 和 $\hat{q}$ , 从而导致较多的待估参数.
- ▶ 其结果会使建立的模型关于数据过于敏感, 从而降低模型的稳健性.
- ▶ 另一方面, 参数过多的模型拟合较好但是对新数据的解释能力差.
- ▶ AIC定阶准则就是为了克服参数过多的弊病而提出的.

## MA( $q$ )模型的参数估计

MA( $q$ )模型的矩估计及其计算

MA( $q$ )模型的逆相关函数法

MA( $q$ )模型的新息估计方法

MA( $q$ )模型的定阶方法

MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

## ARMA( $p, q$ )模型的参数估计

ARMA( $p, q$ )模型的矩估计方法

ARMA( $p, q$ )模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计

ARMA( $p, q$ )模型的检验

ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法

ARMA( $p, q$ )模型的谱密度估计

# ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法

- ▶ 和AR模型的定阶方法相似, 给定ARMA( $p, q$ )模型的阶数( $p, q$ )的一个估计( $k, j$ ) = ( $\hat{p}, \hat{q}$ ).
- ▶ 无论这个估计是怎样得到的, 按前面的方法都可以估计出ARMA( $k, j$ )模型的参数.
- ▶ 用 $\hat{\sigma}^2 = \hat{\sigma}^2(k, j)$ 表示白噪声方差 $\sigma^2$ 的估计.
- ▶ 一般来讲, 希望 $\hat{\sigma}^2$ 的取值越小越好. 因为 $\hat{\sigma}^2$ 越小表示模型拟合的越精确.
- ▶ 通常较小的残差方差 $\hat{\sigma}^2$ 对应于较大的阶数 $k, j$ .
- ▶ 这样, 过多追求拟合的精度, 或说过分追求较小的残差方差 $\hat{\sigma}^2$ 会导致较大的 $\hat{p}$ 和 $\hat{q}$ , 从而导致较多的待估参数.
- ▶ 其结果会使建立的模型关于数据过于敏感, 从而降低模型的稳健性.
- ▶ 另一方面, 参数过多的模型拟合较好但是对新数据的解释能力差.
- ▶ AIC定阶准则就是为了克服参数过多的弊病而提出的.

## MA( $q$ )模型的参数估计

MA( $q$ )模型的矩估计及其计算

MA( $q$ )模型的逆相关函数法

MA( $q$ )模型的新息估计方法

MA( $q$ )模型的定阶方法

MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

## ARMA( $p, q$ )模型的参数估计

ARMA( $p, q$ )模型的矩估计方法

ARMA( $p, q$ )模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计

ARMA( $p, q$ )模型的检验

ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法

ARMA( $p, q$ )模型的谱密度估计

# ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法

- ▶ 和AR模型的定阶方法相似, 给定ARMA( $p, q$ )模型的阶数( $p, q$ )的一个估计( $k, j$ ) = ( $\hat{p}, \hat{q}$ ).
- ▶ 无论这个估计是怎样得到的, 按前面的方法都可以估计出ARMA( $k, j$ )模型的参数.
- ▶ 用 $\hat{\sigma}^2 = \hat{\sigma}^2(k, j)$ 表示白噪声方差 $\sigma^2$ 的估计.
- ▶ 一般来讲, 希望 $\hat{\sigma}^2$ 的取值越小越好. 因为 $\hat{\sigma}^2$ 越小表示模型拟合的越精确.
- ▶ 通常较小的残差方差 $\hat{\sigma}^2$ 对应于较大的阶数 $k, j$ .
- ▶ 这样, 过多追求拟合的精度, 或说过分追求较小的残差方差 $\hat{\sigma}^2$ 会导致较大的 $\hat{p}$ 和 $\hat{q}$ , 从而导致较多的待估参数.
- ▶ 其结果会使建立的模型关于数据过于敏感, 从而降低模型的稳健性.
- ▶ 另一方面, 参数过多的模型拟合较好但是对新数据的解释能力差.
- ▶ AIC定阶准则就是为了克服参数过多的弊病而提出的.

## MA( $q$ )模型的参数估计

MA( $q$ )模型的矩估计及其计算

MA( $q$ )模型的逆相关函数法

MA( $q$ )模型的新息估计方法

MA( $q$ )模型的定阶方法

MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

## ARMA( $p, q$ )模型的参数估计

ARMA( $p, q$ )模型的矩估计方法

ARMA( $p, q$ )模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计

ARMA( $p, q$ )模型的检验

ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法

ARMA( $p, q$ )模型的谱密度估计

# ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法(续)

- ▶ ARMA模型的AIC定阶方法和AR模型的AIC定阶方法是相同的.
- ▶ 如果已知 $p$ 的上界 $P_0$ 和 $q$ 的上界 $Q_0$ , 对于每一对 $(k, j)$ ,  $0 \leq k \leq P_0, 0 \leq j \leq Q_0$  计算AIC函数

$$AIC(k, j) = \ln(\hat{\sigma}^2(k, j)) + \frac{2(k + j)}{N}. \quad (3.25)$$

- ▶ AIC( $k, j$ )的最小值点 $(\hat{p}, \hat{q})$  称为 $(p, q)$ 的AIC定阶.
- ▶ 如果最小值不惟一, 应先取 $k + j$ 最小的, 然后取 $j$ 最小的.
- ▶ 一般AIC定阶并不是相合的. 也就是说, 如果平稳序列的观测 $\{x_t\}$ 确实是来自一个ARMA( $p, q$ )模型时, AIC定阶 $(\hat{p}, \hat{q})$ 并不依概率收敛到真正的 $(p, q)$ . 但是, 和AR( $p$ )模型的AIC定阶相似, 这种不相容性并不能否定AIC定阶的实用性. 因为一方面实际数据并不会真正满足某一个ARMA( $p, q$ )模型, 所以真正的阶数并不存在, 采用ARMA模型只是对数据的一种处理方法. 另一方面, AIC定阶有时会高估阶数, 但是并不会高估出很多. 这比低估阶数要好, 低估了阶数往往会造成更大的误差和模型的选择不当.
- ▶ 将(3.25)中的 $2(k + j)/N$ 改为 $(k + j) \ln N/N$  就得到BIC( $k, j$ )定阶.

## MA( $q$ )模型的参数估计

MA( $q$ )模型的矩估计及其计算

MA( $q$ )模型的逆相关函数法

MA( $q$ )模型的新息估计方法

MA( $q$ )模型的定阶方法

MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

## ARMA( $p, q$ )模型的参数估计

ARMA( $p, q$ )模型的矩估计方法

ARMA( $p, q$ )模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计

ARMA( $p, q$ )模型的检验

ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法

ARMA( $p, q$ )模型的谱密度估计

# ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法(续)

- ▶ ARMA模型的AIC定阶方法和AR模型的AIC定阶方法是相同的。
- ▶ 如果已知 $p$ 的上界 $P_0$ 和 $q$ 的上界 $Q_0$ , 对于每一对 $(k, j)$ ,  $0 \leq k \leq P_0, 0 \leq j \leq Q_0$  计算AIC函数

$$\text{AIC}(k, j) = \ln(\hat{\sigma}^2(k, j)) + \frac{2(k + j)}{N}. \quad (3.25)$$

- ▶ AIC( $k, j$ )的最小值点 $(\hat{p}, \hat{q})$  称为 $(p, q)$ 的AIC定阶。
- ▶ 如果最小值不惟一, 应先取 $k + j$ 最小的, 然后取 $j$ 最小的。
- ▶ 一般AIC定阶并不是相合的. 也就是说, 如果平稳序列的观测 $\{x_t\}$ 确实是来自一个ARMA( $p, q$ )模型时, AIC定阶 $(\hat{p}, \hat{q})$ 并不依概率收敛到真正的 $(p, q)$ . 但是, 和AR( $p$ )模型的AIC定阶相似, 这种不相容性并不能否定AIC定阶的实用性. 因为一方面实际数据并不会真正满足某一个ARMA( $p, q$ )模型, 所以真正的阶数并不存在, 采用ARMA模型只是对数据的一种处理方法. 另一方面, AIC定阶有时会高估阶数, 但是并不会高估出很多. 这比低估阶数要好, 低估了阶数往往会造成更大的误差和模型的选择不当。
- ▶ 将(3.25)中的 $2(k + j)/N$ 改为 $(k + j) \ln N/N$  就得到BIC( $k, j$ )定阶。

## MA( $q$ )模型的参数估计

MA( $q$ )模型的矩估计及其计算MA( $q$ )模型的逆相关函数法MA( $q$ )模型的新息估计方法MA( $q$ )模型的定阶方法MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

## ARMA( $p, q$ )模型的参数估计

ARMA( $p, q$ )模型的矩估计方法ARMA( $p, q$ )模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计ARMA( $p, q$ )模型的检验ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法ARMA( $p, q$ )模型的谱密度估计

ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法(续)

- ▶ ARMA模型的AIC定阶方法和AR模型的AIC定阶方法是相同的。
- ▶ 如果已知 $p$ 的上界 $P_0$ 和 $q$ 的上界 $Q_0$ , 对于每一对 $(k, j)$ ,  $0 \leq k \leq P_0, 0 \leq j \leq Q_0$  计算AIC函数

$$\text{AIC}(k, j) = \ln(\hat{\sigma}^2(k, j)) + \frac{2(k + j)}{N}. \quad (3.25)$$

- ▶ AIC( $k, j$ )的最小值点 $(\hat{p}, \hat{q})$  称为 $(p, q)$ 的AIC定阶。
- ▶ 如果最小值不惟一, 应先取 $k + j$ 最小的, 然后取 $j$ 最小的。
- ▶ 一般AIC定阶并不是相合的. 也就是说, 如果平稳序列的观测 $\{x_t\}$ 确实是来自一个ARMA( $p, q$ )模型时, AIC定阶 $(\hat{p}, \hat{q})$ 并不依概率收敛到真正的 $(p, q)$ . 但是, 和AR( $p$ )模型的AIC定阶相似, 这种不相容性并不能否定AIC定阶的实用性. 因为一方面实际数据并不会真正满足某一个ARMA( $p, q$ )模型, 所以真正的阶数并不存在, 采用ARMA模型只是对数据的一种处理方法. 另一方面, AIC定阶有时会高估阶数, 但是并不会高估出很多. 这比低估阶数要好, 低估了阶数往往会造成更大的误差和模型的选择不当。
- ▶ 将(3.25)中的 $2(k + j)/N$ 改为 $(k + j) \ln N/N$  就得到BIC( $k, j$ )定阶。

MA( $q$ )模型的参数估计MA( $q$ )模型的矩估计及其计算MA( $q$ )模型的逆相关函数法MA( $q$ )模型的新息估计方法MA( $q$ )模型的定阶方法MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA( $p, q$ )模型的参数估计ARMA( $p, q$ )模型的矩估计方法ARMA( $p, q$ )模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计ARMA( $p, q$ )模型的检验ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法ARMA( $p, q$ )模型的谱密度估计



# ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法(续)

- ▶ ARMA模型的AIC定阶方法和AR模型的AIC定阶方法是相同的。
- ▶ 如果已知 $p$ 的上界 $P_0$ 和 $q$ 的上界 $Q_0$ , 对于每一对 $(k, j)$ ,  $0 \leq k \leq P_0, 0 \leq j \leq Q_0$  计算AIC函数

$$\text{AIC}(k, j) = \ln(\hat{\sigma}^2(k, j)) + \frac{2(k + j)}{N}. \quad (3.25)$$

- ▶ AIC( $k, j$ )的最小值点 $(\hat{p}, \hat{q})$  称为 $(p, q)$ 的AIC定阶。
- ▶ 如果最小值不惟一, 应先取 $k + j$ 最小的, 然后取 $j$ 最小的。
- ▶ 一般AIC定阶并不是相合的. 也就是说, 如果平稳序列的观测 $\{x_t\}$ 确实是来自一个ARMA( $p, q$ )模型时, AIC定阶 $(\hat{p}, \hat{q})$ 并不依概率收敛到真正的 $(p, q)$ . 但是, 和AR( $p$ )模型的AIC定阶相似, 这种不相容性并不能否定AIC定阶的实用性. 因为一方面实际数据并不会真正满足某一个ARMA( $p, q$ )模型, 所以真正的阶数并不存在, 采用ARMA模型只是对数据的一种处理方法. 另一方面, AIC定阶有时会高估阶数, 但是并不会高估出很多. 这比低估阶数要好, 低估了阶数往往会造成更大的误差和模型的选择不当。
- ▶ 将(3.25)中的 $2(k + j)/N$ 改为 $(k + j) \ln N/N$  就得到BIC( $k, j$ )定阶。

## MA( $q$ )模型的参数估计

MA( $q$ )模型的矩估计及其计算MA( $q$ )模型的逆相关函数法MA( $q$ )模型的新息估计方法MA( $q$ )模型的定阶方法MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

## ARMA( $p, q$ )模型的参数估计

ARMA( $p, q$ )模型的矩估计方法ARMA( $p, q$ )模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计ARMA( $p, q$ )模型的检验ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法ARMA( $p, q$ )模型的谱密度估计

ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法(续)

- ▶ ARMA模型的AIC定阶方法和AR模型的AIC定阶方法是相同的。
- ▶ 如果已知 $p$ 的上界 $P_0$ 和 $q$ 的上界 $Q_0$ , 对于每一对 $(k, j)$ ,  $0 \leq k \leq P_0, 0 \leq j \leq Q_0$  计算AIC函数

$$\text{AIC}(k, j) = \ln(\hat{\sigma}^2(k, j)) + \frac{2(k + j)}{N}. \quad (3.25)$$

- ▶ AIC( $k, j$ )的最小值点 $(\hat{p}, \hat{q})$  称为 $(p, q)$ 的AIC定阶。
- ▶ 如果最小值不惟一, 应先取 $k + j$ 最小的, 然后取 $j$ 最小的。
- ▶ 一般AIC定阶并不是相合的. 也就是说, 如果平稳序列的观测 $\{x_t\}$ 确实是来自一个ARMA( $p, q$ )模型时, AIC定阶 $(\hat{p}, \hat{q})$ 并不依概率收敛到真正的 $(p, q)$ . 但是, 和AR( $p$ )模型的AIC定阶相似, 这种不相容性并不能否定AIC定阶的实用性. 因为一方面实际数据并不会真正满足某一个ARMA( $p, q$ )模型, 所以真正的阶数并不存在, 采用ARMA模型只是对数据的一种处理方法. 另一方面, AIC定阶有时会高估阶数, 但是并不会高估出很多. 这比低估阶数要好, 低估了阶数往往会造成更大的误差和模型的选择不当。
- ▶ 将(3.25)中的 $2(k + j)/N$ 改为 $(k + j) \ln N/N$  就得到BIC( $k, j$ )定阶。

MA( $q$ )模型的参数估计MA( $q$ )模型的矩估计及其计算MA( $q$ )模型的逆相关函数法MA( $q$ )模型的新息估计方法MA( $q$ )模型的定阶方法MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA( $p, q$ )模型的参数估计ARMA( $p, q$ )模型的矩估计方法ARMA( $p, q$ )模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计ARMA( $p, q$ )模型的检验ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法ARMA( $p, q$ )模型的谱密度估计

ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法(续)

- ▶ ARMA模型的AIC定阶方法和AR模型的AIC定阶方法是相同的。
- ▶ 如果已知 $p$ 的上界 $P_0$ 和 $q$ 的上界 $Q_0$ , 对于每一对 $(k, j)$ ,  $0 \leq k \leq P_0, 0 \leq j \leq Q_0$  计算AIC函数

$$\text{AIC}(k, j) = \ln(\hat{\sigma}^2(k, j)) + \frac{2(k + j)}{N}. \quad (3.25)$$

- ▶ AIC( $k, j$ )的最小值点 $(\hat{p}, \hat{q})$  称为 $(p, q)$ 的AIC定阶。
- ▶ 如果最小值不惟一, 应先取 $k + j$ 最小的, 然后取 $j$ 最小的。
- ▶ 一般AIC定阶并不是相合的. 也就是说, 如果平稳序列的观测 $\{x_t\}$ 确实是来自一个ARMA( $p, q$ )模型时, AIC定阶 $(\hat{p}, \hat{q})$ 并不依概率收敛到真正的 $(p, q)$ . 但是, 和AR( $p$ )模型的AIC定阶相似, 这种不相容性并不能否定AIC定阶的实用性. 因为一方面实际数据并不会真正满足某一个ARMA( $p, q$ )模型, 所以真正的阶数并不存在, 采用ARMA模型只是对数据的一种处理方法. 另一方面, AIC定阶有时会高估阶数, 但是并不会高估出很多. 这比低估阶数要好, 低估了阶数往往会造成更大的误差和模型的选择不当。
- ▶ 将(3.25)中的 $2(k + j)/N$ 改为 $(k + j) \ln N/N$  就得到BIC( $k, j$ )定阶。

MA( $q$ )模型的参数估计MA( $q$ )模型的矩估计及其计算MA( $q$ )模型的逆相关函数法MA( $q$ )模型的新息估计方法MA( $q$ )模型的定阶方法MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA( $p, q$ )模型的参数估计ARMA( $p, q$ )模型的矩估计方法ARMA( $p, q$ )模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计ARMA( $p, q$ )模型的检验ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法ARMA( $p, q$ )模型的谱密度估计

# ARMA谱密度估计

- 如果得到了ARMA( $p, q$ )模型的参数估计, 模型的检验也已经通过. 可以利用

$$\hat{f}(\lambda) = \frac{\hat{\sigma}^2 |1 + \sum_{j=1}^{\hat{q}} \hat{b}_j e^{ij\lambda}|^2}{2\pi |1 - \sum_{j=1}^{\hat{p}} \hat{a}_j e^{ij\lambda}|^2} \quad (3.26)$$

作为谱密度的估计.

- 这是因为如果观测数据确实是ARMA( $p, q$ )序列(3.1)时, 它的谱密度是

$$f(\lambda) = \frac{\sigma^2 |1 + \sum_{j=1}^q b_j e^{ij\lambda}|^2}{2\pi |1 - \sum_{j=1}^p a_j e^{ij\lambda}|^2}.$$

- 不难看出, 如果 $\hat{p}, \hat{q}, \hat{a}_1, \dots, \hat{a}_p, \hat{b}_1, \hat{b}_2, \dots, \hat{b}_q$ 和 $\hat{\sigma}^2$ 分别是 $p, q, a_1, \dots, a_p, b_1, b_2, \dots, b_q$ 和 $\sigma^2$ 的相合估计, 则 $\hat{f}(\lambda)$ 是 $f(\lambda)$ 的相合估计.
- 通常对谱密度进行估计只是为了解时间序列的频率特性. 后面的第八章将主要介绍谱密度的估计方法.

# ARMA谱密度估计

- ▶ 如果得到了ARMA( $p, q$ ) 模型的参数估计, 模型的检验也已经通过. 可以利用

$$\hat{f}(\lambda) = \frac{\hat{\sigma}^2 |1 + \sum_{j=1}^{\hat{q}} \hat{b}_j e^{ij\lambda}|^2}{2\pi |1 - \sum_{j=1}^{\hat{p}} \hat{a}_j e^{ij\lambda}|^2} \quad (3.26)$$

作为谱密度的估计.

- ▶ 这是因为如果观测数据确实是ARMA( $p, q$ )序列(3.1)时, 它的谱密度是

$$f(\lambda) = \frac{\sigma^2 |1 + \sum_{j=1}^q b_j e^{ij\lambda}|^2}{2\pi |1 - \sum_{j=1}^p a_j e^{ij\lambda}|^2}.$$

- ▶ 不难看出, 如果 $\hat{p}, \hat{q}, \hat{a}_1, \dots, \hat{a}_p, \hat{b}_1, \hat{b}_2, \dots, \hat{b}_q$ 和 $\hat{\sigma}^2$ 分别是 $p, q, a_1, \dots, a_p, b_1, b_2, \dots, b_q$ 和 $\sigma^2$ 的相合估计, 则 $\hat{f}(\lambda)$ 是 $f(\lambda)$ 的相合估计.
- ▶ 通常对谱密度进行估计只是为了解时间序列的频率特性. 后面的第八章将主要介绍谱密度的估计方法.

## ARMA谱密度估计

- ▶ 如果得到了ARMA( $p, q$ ) 模型的参数估计, 模型的检验也已经通过. 可以利用

$$\hat{f}(\lambda) = \frac{\hat{\sigma}^2 |1 + \sum_{j=1}^{\hat{q}} \hat{b}_j e^{ij\lambda}|^2}{2\pi |1 - \sum_{j=1}^{\hat{p}} \hat{a}_j e^{ij\lambda}|^2} \quad (3.26)$$

作为谱密度的估计.

- ▶ 这是因为如果观测数据确实是ARMA( $p, q$ )序列(3.1)时, 它的谱密度是

$$f(\lambda) = \frac{\sigma^2 |1 + \sum_{j=1}^q b_j e^{ij\lambda}|^2}{2\pi |1 - \sum_{j=1}^p a_j e^{ij\lambda}|^2}.$$

- ▶ 不难看出, 如果 $\hat{p}, \hat{q}, \hat{a}_1, \dots, \hat{a}_p, \hat{b}_1, \hat{b}_2, \dots, \hat{b}_q$ 和 $\hat{\sigma}^2$ 分别是 $p, q, a_1, \dots, a_p, b_1, b_2, \dots, b_q$ 和 $\sigma^2$ 的相合估计, 则 $\hat{f}(\lambda)$ 是 $f(\lambda)$ 的相合估计.
- ▶ 通常对谱密度进行估计只是为了解时间序列的频率特性. 后面的第八章将主要介绍谱密度的估计方法.

MA( $q$ )模型的参数估计MA( $q$ )模型的矩估计及其计算MA( $q$ )模型的逆相关函数法MA( $q$ )模型的新息估计方法MA( $q$ )模型的定阶方法MA( $q$ )模型的拟合检验

MA谱密度估计

ARMA( $p, q$ )模型的参数估计ARMA( $p, q$ )模型的矩估计方法ARMA( $p, q$ )模型的自回归逼近法

正态时间序列的似然函数

ARMA( $p, q$ )模型的最大似然估计ARMA( $p, q$ )模型的检验ARMA( $p, q$ )模型的定阶方法ARMA( $p, q$ )模型的谱密度估计

## ARMA谱密度估计

- ▶ 如果得到了ARMA(p, q)模型的参数估计, 模型的检验也已经通过. 可以利用

$$\hat{f}(\lambda) = \frac{\hat{\sigma}^2 |1 + \sum_{j=1}^{\hat{q}} \hat{b}_j e^{ij\lambda}|^2}{2\pi |1 - \sum_{j=1}^{\hat{p}} \hat{a}_j e^{ij\lambda}|^2} \quad (3.26)$$

作为谱密度的估计.

- ▶ 这是因为如果观测数据确实是ARMA(p, q)序列(3.1)时, 它的谱密度是

$$f(\lambda) = \frac{\sigma^2 |1 + \sum_{j=1}^q b_j e^{ij\lambda}|^2}{2\pi |1 - \sum_{j=1}^p a_j e^{ij\lambda}|^2}.$$

- ▶ 不难看出, 如果 $\hat{p}, \hat{q}, \hat{a}_1, \dots, \hat{a}_p, \hat{b}_1, \hat{b}_2, \dots, \hat{b}_q$ 和 $\hat{\sigma}^2$ 分别是 $p, q, a_1, \dots, a_p, b_1, b_2, \dots, b_q$ 和 $\sigma^2$ 的相合估计, 则 $\hat{f}(\lambda)$ 是 $f(\lambda)$ 的相合估计.
- ▶ 通常对谱密度进行估计只是为了解时间序列的频率特性. 后面的第八章将主要介绍谱密度的估计方法.